

# Инструкция по эксплуатации и обслуживанию вилочных электропогрузчиков **GROS** грузоподъемностью 1.0-3.5т



Изготовитель: Anhoi Heli Co., Ltd., Китай



#### Предисловие

Электрический вилочный погрузчик с противовесом создан с использованием передовых решений в ряде машин, изготовленных отечественными (китайскими — Прим.пер.) и иностранными изготовителями и разработан на основе привнесенной из-за рубежа технологии. Эти погрузчики полностью подходят для работы и штабелирования грузов на железнодорожных станциях, грузовых дворах и складах, и широко используются при пищевом производстве, в легкой и текстильной промышленности, в добывающих отраслях и на других производствах, причем при использовании навесного оборудования эти машины могут работать во все большем количестве видов производства.

Эти машины отличаются подъемным устройством с хорошей видимостью, усилителем рулевого управления, тормозом с регенерацией энергии, постоянным контролем скорости движения, решеткой верхнего ограждения с отверстием для строп и мотором высокого качества, аккумуляторной батареей, так что они предоставляют большое количество преимуществ, таких как хорошие характеристики, легкое управление, широкий обзор для водителя, настройка рулевого управления, надежные тормоза, плавная в регулировании большая мощность, низкий уровень шума, отсутствие загрязнения окружающей среды и красивые очертания.

В настоящей инструкции приведены спецификации машин, описаны эксплуатация, текущий ремонт, сервис, конструкция и принципы работы основных сборочных узлов, чтобы помочь водителям пользоваться машинами правильно и получать от них самую высокую отдачу. Необходимо прочитать инструкцию перед тем, как управлять машиной или сервисному персоналу обслуживать эти машины.

Правила и указания в инструкции должны полностью соблюдаться всем соответствующим персоналом, чтобы эти погрузчики могли работать в оптимальном режиме продолжительное время и показать самую высокую эффективность.

Содержание данной инструкции может не соответствовать реальным условиям из-за улучшения продукции. Продукция совершенствуется и изменяется без уведомления.

Настоящая инструкция распространяется на вилочные электропогрузчики GROS моделей CPD10-CA1, CPD10-CA2, CPD15-CA1, CPD15-CA2, CPD15-CC1, CPD15-CC2, CPD18-CA1, CPD18-CA2, CPD18-CA2, CPD18-CC1, CPD18-CC2, CPD20-CA2, CPD25-CA1, CPD25-CA2, CPD30-CC1, CPD30-CC2, CPD35-CC1, CPD35-CC2.

## СОДЕРЖАНИЕ

	Стр.
I. Правила безопасности при работе и ежедневном	3
текущем ремонте вилочного погрузчика	
II. Основные параметры вилочного погрузчика	9
III. Конструкция, принципы работы, регулировка и	12
текущий ремонт вилочного погрузчика	
1. Система трансмиссии	12
2. Тормозная система	19
3. Система рулевого управления	39
4. Электрическая система	46
5. Гидравлическая система	159
6. Система подъема	187
IV. Срок службы и условия хранения	195
V. Перечень критических отказов	196
VI. Перечень предельных состояний	196

# I. Правила безопасности при работе и ежедневном текущем ремонте вилочного погрузчика

Важно, чтобы водитель вилочного погрузчика и его руководитель помнили принцип «безопасность на первом месте» и гарантировали выполнение безопасной работы в соответствии с Инструкцией по эксплуатации и обслуживанию.

#### 1. Доставка вилочного погрузчика.

Следует обратить внимание на следующие моменты при доставке вилочного погрузчика в контейнере или на грузовике.

- (1) Нужно привести в действие ручной тормоз.
- (2) Закрепить мачту и противовес стальной проволокой. Установить упоры для всех колес.
- (3) Места закрепления строп должны соответствовать точкам, указанным на табличке со схемой крепежа, когда вилочный погрузчик нужно поднять.

#### 2. Хранение вилочного погрузчика.

- (1) Отключите аккумуляторную батарею от электросистемы погрузчика.
- (2) На неокрашенные детали нужно нанести средство от ржавчины. На цепь подъема нужно нанести смазочное масло.
- (3) Нужно опустить мачту в крайнее нижнее положение.
- (4) Нужно привести в действие ручной тормоз.
- (5) Нужно вывесить колеса.

#### 3. Меры предосторожности перед работой.

- (1) Нельзя проверять утечку технических жидкостей и рукоятки или приборы в месте, где есть открытое пламя.
- (2) Нужно проверить давление в шинах.
- (3) Нужно проверить световые приборы, звуковой сигнал и предупредительные сигналы: нужно проверить световые приборы, звуковой зуммер и звуковой сигнал (включая кнопку на рукоятке).
- (4) Рычаг движения вперед и назад должен быть в нейтральном положении.
- (5) Нужно проверить все рычаги и педали.

- (6) Перед началом движения нужно завершить выполнение подготовки.
- (7) Установить рукоятку ручного тормоза в первоначальное положение.
- (8) Следует опробовать работу мачты на подъем, опускание и наклон вперед и назад, а также рулевое управление и тормоза.

#### 4. Работа вилочного погрузчика.

- (1) К работе на погрузчике должен допускаться только обученный и аттестованный водитель.
- (2) При работе на погрузчике водитель должен надеть все средства защиты для безопасности, такие как обувь, каску, одежду и перчатки.
- (3) Перед началом работы на погрузчике нужно проверить работу устройств управления и предупреждения. При обнаружении повреждений или дефектов следует отремонтировать их перед началом работы.
- (4) При указанном положении центра груза строго запрещаются превышение грузоподъемности или работа при перегрузе. Центр груза должен находиться на центральной линии рамы, не отклоняясь от нее. Вилы должны вставляться под груз и плавно принимать на себя нагрузку. Нельзя поднимать груз на концах вил.
- (5) Начало движения, поворот, езда, торможение и остановка погрузчика должны выполняться плавно. При управлении на влажной или с низким коэффициентом трения дороге, скорость погрузчика следует уменьшить.
- (6) При перемещении с грузом он должен быть на минимальной высоте, и мачта наклонена назад.
- (7) Следует соблюдать осторожность на уклоне. При подъеме на уклон более 10%, погрузчик должен двигаться вперед, и при спуске с такого уклона двигаться назад. Никогда нельзя поворачивать на уклоне. Нужно избегать погрузку и разгрузку на уклоне вниз.
- (8) Во время движения следует обращать внимание на пешеходов, на препятствия и неровности дороги. Нужно следить за свободным пространством над погрузчиком.
- (9) Не допускается стоять кому-либо на вилах или находиться на погрузчике с целью перевозки людей.
- (10) Никому не разрешается стоять или проходить под поднятыми вилами.

- (11) Нельзя управлять погрузчиком и навесным оборудованием на нем из любого места, кроме сиденья водителя.
- (12) На вилочном погрузчике с высоким подъемом, когда подъем превышает 3 м, нужно следить, чтобы грузы не упали или должны быть приняты меры, если нужно.
- (13) При работе вилочного погрузчика с высоким подъемом следует наклонять мачту назад насколько это возможно. При погрузке и разгрузке нужно пользоваться минимальным углом наклона вперед и минимальным реверсом наклона.
- (14) Нужно соблюдать осторожность и медленно двигаться по доковым доскам или мостовой плите.
- (15) Следует выключить погрузчик и не оставаться на нем при проверке аккумуляторной батареи.
- (16) Управлять вилочным погрузчиком без груза с навесным оборудованием следует как если он с грузом.
- (17) Нельзя работать с незакрепленным штабелированным грузом. Нужно соблюдать осторожность при работе с грузом внавал.
- (18) При сходе с погрузчика следует опустить вилы на землю и поставить переключатель направления в нейтральное положение, выключить двигатель или отключить электропитание. Если стоянки на уклоне нельзя избежать, нужно задействовать ручной тормоз и заблокировать колеса.
- (19) Нельзя произвольно регулировать распределительный клапан и предохранительный клапан, чтобы предотвратить повреждение гидравлической системы и ее составных частей из-за чрезмерного давления в них.
- (20) Нужно накачивать шины до их установленного давления воздуха. Нельзя превышать допустимое значение давления в шине.
- (21) В соответствии с методом измерения, указанным в ЈВ/Т 3300, максимальный уровень шума снаружи погрузчика не должен быть выше  $80~\mathrm{д}$ Б (A).
- (22) Нужно знать и обращать внимание на содержание наклеек на вилочных погрузчиках.

#### 5. Ежедневный текущий ремонт вилочного погрузчика.

- (1) Осмотр перед началом работы.
- а) Количество гидравлического масла: уровень масла должен находиться в середине измерительной шкалы;

- b) Нужно проверить трубопроводы, соединения, насосы и клапаны на утечку или повреждения;
- с) Нужно проверить тормоз:

Свободный ход педали тормоза должен быть в пределах 40 мм;

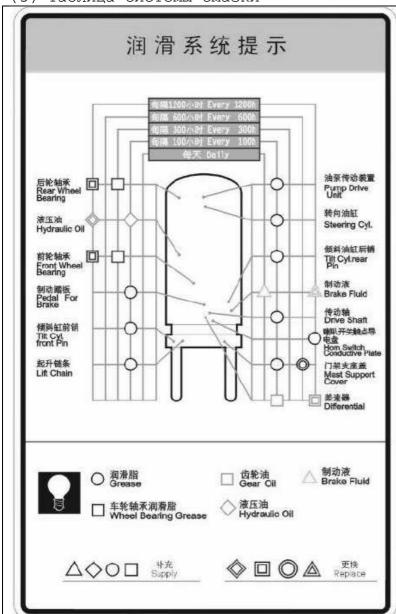
Зазор между полом и педалью не должен быть более 20 мм;

- d) Нужно проверить ручной тормоз. Погрузчик без груза может парковаться при уклоне 15%, когда ручной тормоз вытянут до конца;
- с) Нужно проверить приборы, световые приборы, переключатели и провода, чтобы увидеть, нормально они работают или нет.
- (2) Масло, применяемое в вилочных погрузчиках

Наименовани е	Рекомендова нная марка	Марка и температура использования				
Гидравличес	Chang cheng	Степень	L-HM32	L-HV32		
кое масло		прилипания	Пригодное	низкотемперату		
			гидравличес	рное пригодное		
			кое масло	гидравлическое		
				масло		
		Температур	≥-5	≥-20 (холодный		
		a		регион)		
		использова				
		ния (°C)				
Тормозная	Chong qing	4604 композ	итная тормозн	ная жидкость <b>G</b> B		
жидкость	yi ping	12981 HZY4				
Консистентн	Chang cheng	Литиевая ба	зовая смазка	(-20□~+120°O		
ая смазка						
Масло для	Hai pai	Степень	80W/90GL-5			
шестерен		прилипания				
при большой		Температур	-25~+49			
нагрузке		a				
		использова				
		ния (°C)				

ullet на токопроводящую пластину, которая является соединителем при включении звукового сигнала на руле, нужно нанести консистентную смазку NYOGEL 782G.

#### (3) Таблица системы смазки



#### Надписи на рис.:

Сверху вниз - Каждые 1200 ч, Каждые 600 ч, Каждые 300 ч, Каждые 100 ч; Слева вниз -Подшипник заднего колеса; Гидравлическое масло; Подшипник переднего колеса; Педаль тормоза; Передний штифт цилиндра наклона; Цепь подъема; Справа вниз -Блок насоса перемещения; Цилиндр рулевого управления; Задний штифт цилиндра наклона Тормозная жидкость; Приводной вал; Токопроводящая пластина звукового сигнала; Кожух опоры мачты; Дифференциал; Внизу против часовой стрелки -Консистентная смазка; Масло для шестерен; Тормозная жидкость; Смазка подшипников колес; Гидравлическое масло; Поставка; Замена.

#### 8. Погрузчик холодного исполнения.

Электропогрузчик серии H3 для холодного склада может работать неограниченное время при окружающей температуре не ниже  $-18\,^{\circ}$ С. При температуре между  $-18\,^{\circ}$ С и  $-30\,^{\circ}$ С погрузчик не может непрерывно работать длительное время. Рабочее время внутри холодного склада и снаружи имеет такую же пропорцию. Рабочее время внутри холодного склада не может быть более 30 мин.

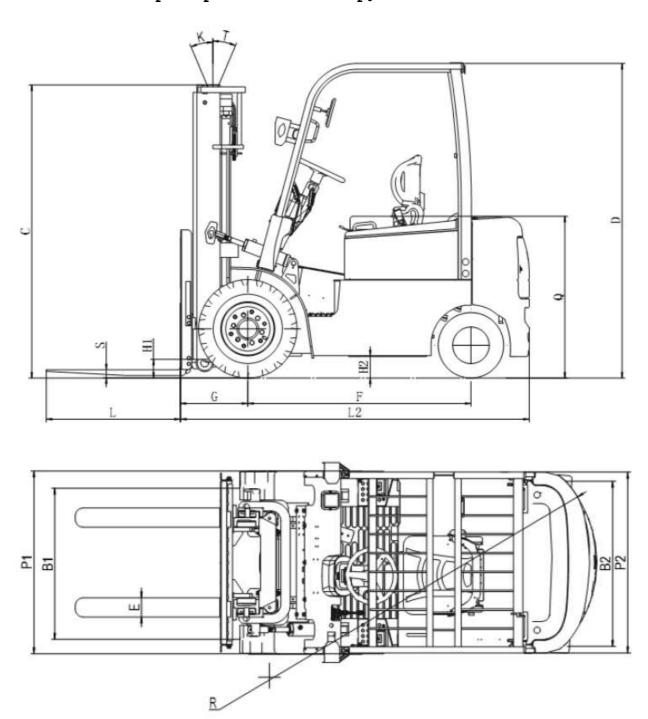
#### Примечание:

- 1) Погрузчик холодного исполнения не может быть выключен и остановиться в холодном складе, иначе гидравлическая или электрическая система может выйти из строя.
- 2) Перед въездом в холодный склад температура деталей погрузчика должна быть повышена посредством работы гидравлики и перемещений.
- 3) Если при выезде из холодного склада на поверхностях погрузчика образуется водяной конденсат, то погрузчик может въехать в холодный склад снова только после полного высыхания воды.
- 4) Для погрузчика холодного исполнения нужно использовать специальное масло. Следует регулярно обслуживать погрузчик.
- 5) Нужно сократить промежутки времени между смазыванием, чтобы предотвратить места смазывания от износа.
- 6) Следует заряжать погрузчик вне холодного склада.

Масло и смазочные материалы для погрузчика холодного исполнения.

Тип масла	Изготовитель	Обозначение
Гидравлическое масло	Changcheng	Гидравлическое масло
		с низкой точкой
		замерзания HS46
Масло для шестерен	Longpan	75W/90
Консистентная смазка	Kunlun	HP-R консистентная
		смазка RHZ-KLHP-RGW

### II. Основные параметры вилочного погрузчика.



Вид вилочного погрузчика внутри

Основная спецификация

Модель	Ед.	CPD10	CPD15	CPD15	CPD18
	NSM.	CA1/CA2	CA1/CA2	CC1/CC2	CC1/CC2
Грузоподъемность	КГ	1000	1500	1500	1750
номинальная					
Центр груза	MM	500			
Высота подъема	MM	3000			
Высота свободного	MM	150			

подъема			
Угол наклона мачты	Град.	6/12	
(вперед/назад)(К/Т)	1		
Длина вил (Д*Ш*В)	MM	770x100x32 920x10	0x35
Колесная база F	MM	1280	1390
Колея	MM	890x920	920×920
(передняя/задняя)			
(B1/B2)			
Длина полная (без		2065	2175
вил) L2			
Ширина полная	MM	1086/1070	
Высота полная	MM		
(мачта/верхнее			
защитное			
ограждение)			
(C/D)			
Высота установки	MM	1110	
сиденья Q			
Просвет над землей	MM	115 (под мачтой) /	/145 (в середине
(H1/H2)		корпуса машины)	
Минимальный радиус	MM	2065	
поворота R			
Скорость	км/ч	14/15	
перемещения (с			
грузом/без груза)			
Скорость подъема (с	MM/C	DC: 280/490	260/490
грузом/без груза)		AC: 350/440	310/440
Скорость опускания	MM/C	450	
(с грузом/без			
груза)			
Преодоление уклона	8	15	
(с грузом/без			
груза)			
Шины		7.00-12-12PR/18x7-8-	14P
передние/задние			
Мотор передвижения	кВт	11,1 (AC)	
Мотор масляного	кВт	10,5 (DC)	
насоса		12 (AC)	
Аккумуляторная	В/Ач	48/600 (стандарт)	
батарея		48/700 (опция)	
Bec	КГ	4050	4200
Модель	Ед.	CPD30	CPD35
	изм.	CC1/CC2	CC1/CC2
Грузоподъемность	КГ	3000	3500
номинальная			
Центр груза	MM	500	
Высота подъема	MM	3000	
Высота свободного	MM	145	150
подъема			
Угол наклона мачты	Град.	6/10	
(вперед/назад)			
(K/T)			

Размер вил (Д*Ш*В)	MM	1070×125×45	1070x125x50
Колесная база F	MM	1685	
Колея	MM	1000/950	
(спереди/сзади)			
(B1/B2)			
Длина (без вил) L2	MM	2490	2560
Ширина (по шинам/по	MM	1241/1225	
раме)			
Высота	MM	2075/2215	2180/2215
(мачта/верхнее			
защитное			
ограждение) (C/D)			
Высота установки	MM	1140	
сиденья Q			
Просвет над землей	MM	145(под мачтой) /1	50 (в середине
(H1/H2)		корпуса машины)	
Минимальный радиус	MM	2210	2270
поворота R			
Скорость	км/ч	12/13	12/12
перемещения (с			
грузом/без груза)			
Скорость подъема (с	MM/C	240/400	220/370
грузом/без груза)			
Скорость опускания	MM/C	400	
(с грузом/без			
груза)			
Преодоление уклона	%	13	11
(с грузом/без			
груза)			
Шины		28 × 9-15-12PR/18 ×	$28 \times 9 - 15/18 \times 7 - 8$
передние/задние		7-8-14PR	
Мотор перемещения	кВт	11 (AC)	
Мотор масляного	кВт	15 (AC)	
насоса			
Аккумуляторная	В/Ач	48/700	48/840
батарея			
Bec	KI	4760	5335

Размеры и вес основных деталей, которые могут быть отсоединены.

Модел	ль/	E	CPD10	CPD15	CPD15	CPD18	CPD20	CPD25	CPD30	CPD35
Пози		Д	CA1/CA2	CA1/CA2	CC1/CC2	CC1/CC2	CA1/CA2	CA1/CA2	CC1/CC2	CC1/CC2
110011	щу1/1	•								
		И								
		3								
		М								
Прот	Макси	M	300x90	300x90	300x90	300x90	497,5x	497,5x	405x89	465x89
ивов	мальн	М	0x1070	0x1070	0x1070	0x1070	955x11	955x11	5x1225	5x1225
ec	ый						50	50		
	внешн									
	ий									
	разме									

	р									
	Вес	K T	360	470	630	630	800	950	1000	1330
Реше тка верх него огра жден ия	Макси мальн ый внешн ий разме р	M M	1050x1 414x15 51	1050×1 414×15 51	1150×1 427×14 83	1150×1 427×14 83	1150×1 427×14 83	1150×1 427×14 83	1140x1 589x15 73	1140×1 589×15 73
	Вес	K I	65	65	72	72	86	96	77	77
Мачт а (выс ота подъ ема 3000	Макси мальн ый внешн ий разме р	M M	1010×1 125×18 85	1010×1 125×18 85	1010×1 125×18 85	1010×1 125×18 85	1138×1 320×18 85	1102×1 464×18 95	1164×4 59×195 7	1164×4 64×195 7
мм)	Вес	к г	450	450	500	500	810	810	785	815

## III. Конструкция, принципы работы, регулировка и текущий ремонт вилочных погрузчиков.

#### 1. Система трансмиссии.

#### 1.1. Общее описание.

Система трансмиссии состоит из редуктора, дифференциала в сборе и ведущего моста. При прямом соединении приводной шестерни редуктора и мотора перемещения скорость перемещения погрузчика может изменяться вместе со скоростью вращения мотора, и направление перемещения может меняться вместе с направлением вращения вала мотора.

#### 1.2. Редуктор и дифференциал.

Редуктор установлен между ведущим мостом и мотором перемещения. Две пары цилиндрических спиральных шестерен механизма понижают скорость выходного вала мотора перемещения и увеличивают момент вращения выходного вала. Затем момент вращения передается в дифференциал. См. Рис. 1-1 и 1-2.

Дифференциал установлен перед полукорпусом через два концевых подшипника и передний конец соединен с корпусом моста. Корпус дифференциала интегрального типа. Дифференциал включает в себя полуоси шестерен и две планетарные шестерни. (См. Рис. 1-3)

#### 1.3. Ведущий мост.

Ведущий мост состоит из корпуса моста, ступицы и колес. Он установлен на раме спереди.

Корпус цельнолитой конструкции. Шины закреплены на ступице болтами и гайками на ободе. Ступица закреплена на корпусе моста

через конический роликовый подшипник. Мощность передается к полуосям через дифференциал, и ступица приводится во вращение полуосью. И, таким образом, передние колеса вращаются. Полуоси нагружаются только моментом вращения, передаваемого к ступицам. Внутри ступицы имеются масляные уплотнения для предотвращения попадания воды и пыли или подтекания масла (См. Рис. 1-3).

Шина, обод и давление переднего колеса таковы. (См. Табл. 1-1)

Таблица 1-1

Грузоподъемность	1 т, 1,5	2 т, 2,5 т	3 т	3,5 т
погрузчика	т, 1,8 т			
Шина	См.	См.	См.	См.
	спецификацию	спецификацию	спецификацию	спецификацию
Обод	5.00F	5.00S	7.00-15	7.00-15
Давление в шине	790 кПа	860 кПа	970 кПа	Сплошные

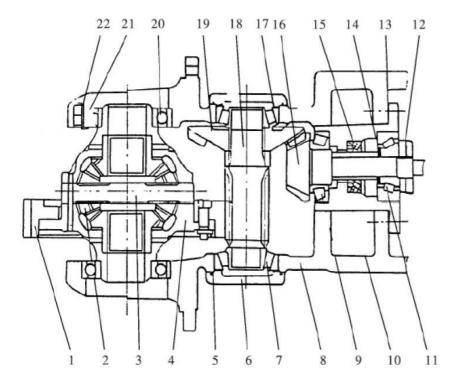
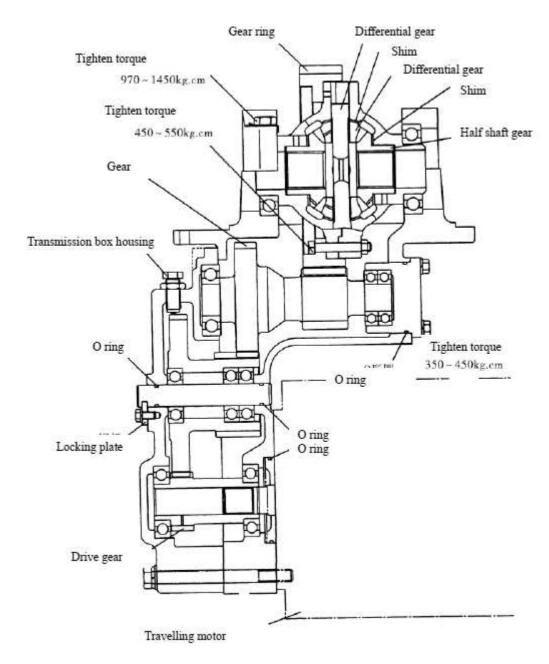


Рис. 1-1. Редуктор и дифференциал (1-1,8 т):

1 - зубчатый венец; 2 - планетарная шестерня; 3 - вал шестерни;

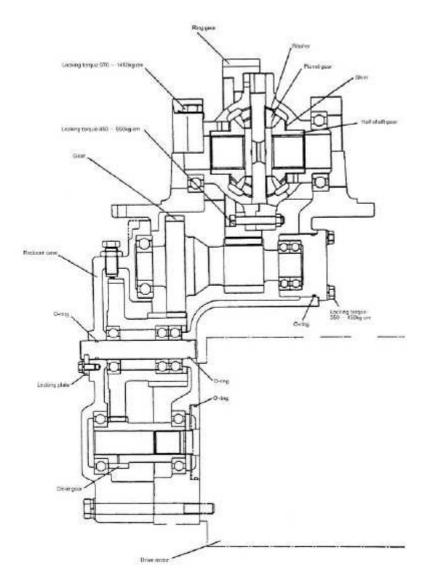
4 - корпус дифференциала; 5 - кольцо тороидальное; 6 - крышка; 7

- подшипник; 8 - корпус редуктора; 9 - подшипник; 10 - посадочное место подшипника; 11 - подшипник; 12 - гайка; 13 - прокладка регулировочная; 14 - прокладка регулировочная; 15 - масляное уплотнение; 16 - коническая шестерня; 17 - прокладка регулировочная; 18 - ось шестерни; 19 - коническая шестерня; 20 - подшипник; 21 - посадочное место подшипника; 22 - шайба



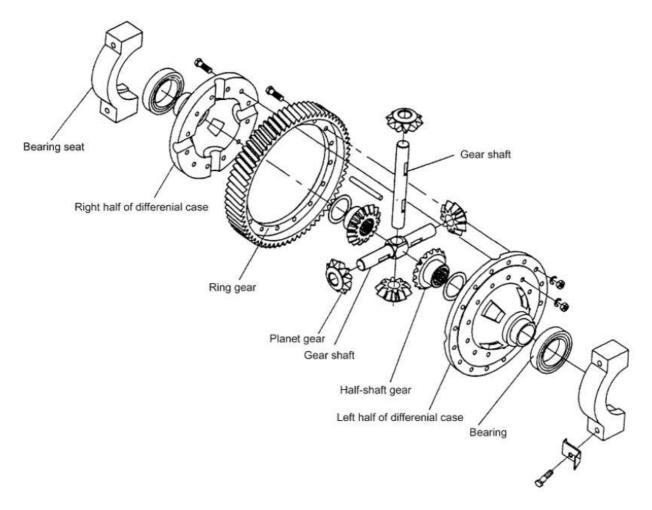
(по часовой стрелке: Мотор перемещения; Приводная шестерня; Запорная пластина; Кольцо тороидальное; Корпус трансмиссии; Шестерня; Момент затягивания 450-550 кг.см; Момент затягивания 970-1450 кг.см; Зубчатый венец; Дифференциальная шестерня; Прокладка; Дифференциальная шестерня; Прокладка; Шестерня полуоси; Момент затягивания 350-450 кг.см; Кольцо тороидальное; Кольцо тороидальное)

Рис. 1-2. Редуктор и дифференциал (2-2,5 т)



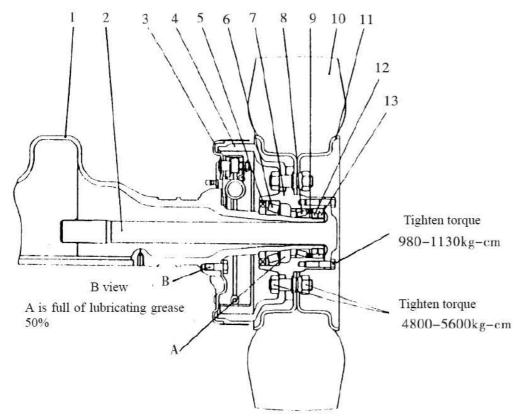
(по часовой стрелке: Мотор перемещения; Ведущая шестерня; Запорная пластина; Кольцо тороидальное; Корпус трансмиссии; Шестерня; Момент затягивания 450-550 кг.см; Момент затягивания 970-1450 кг.см; Зубчатый венец; Дифференциальная шестерня; Прокладка; Дифференциальная шестерня полуоси; Момент затягивания 350-450 кг.см; Кольцо тороидальное; Кольцо тороидальное)

Рис. 1-3. Редуктор и дифференциал (3-3,5 т)

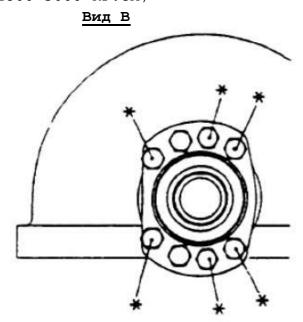


(по часовой стрелке: Подшипник; Левая половина корпуса дифференциала; Шестерня полуоси; Ось шестерни; Зубчатый венец; Правая половина корпуса дифференциала; Посадочное место подшипника; Вал шестерни)

Рис. 1-4. Дифференциал



(по часовой стрелке – А заполнено консистентной смазкой на 50%; Вид В; Момент затягивания 980-1130 кг.см; Момент затягивания 4800-5600 кг.см)



Болт с обозначением \* имеет момент затягивания 2100-2300 кг.см

Рис. 1-5. Ведущий мост:

1 - корпус моста; 2 - полуось; 3 - тормоз колесный; 4 - тормозной барабан; 5 - масляное уплотнение; 6 - конический роликовый подшипник; 7 - ступица; 8 - конический роликовый подшипник; 9 - масляное уплотнение; 10 - шина; 11 - обод; 12 - регулировочная гайка; 13 - контргайка

#### 1.4. Сборка ступицы.

(1) Нужно наполнить камеру ступицы колеса консистентной смазкой, примерно  $100~{\rm cm}^3$ , и затем установить ступицу на мост.

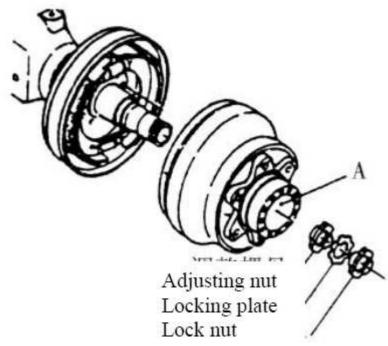


Рис. 1-6. Добавление консистентной смазки:

- 1 регулировочная гайка: 2 запорная пластина; 3 контргайка
- (2) Нужно завернуть гайку ступицы с моментом затягивания 1 кг.м, затем ослабить ее на  $\frac{1}{2}$  оборота.
- (3) Нужно измерить величину момента затягивания, при котором ступица начинает поворачиваться. Нужно завернуть гайку ступицы с измеренной величиной момента затягивания величиной до 5-15 кг.м.
- (4) Нужно завернуть контргайку с запорной пластиной.
- (5) Повторная сборка шины.

Нужно закрепить соединительную трубку для воздуха и накрыть ее на шине и установить обод. Нужно обратить внимание на следующее:

Примечание: а) Трубка выпускного клапана должна быть обращена наружу и лежать в пазе обода. b) Нужно убедиться, что гайка ступицы находится снаружи.

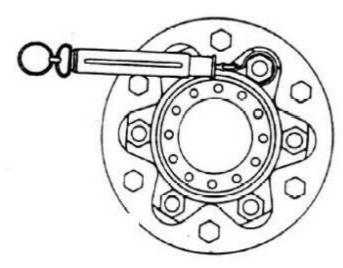
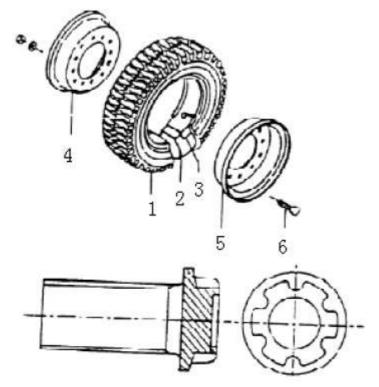


Рис. 1-7. Начало измерения момента затягивания



Конструкция болта обода

Рис. 1-8. Сборка колеса:

- 1 шина; 2 трубка клапана; 3 покрытие; 4 внутренний обод;
- 5 внешний обод; 6 болт обода

#### 2. Тормозная система.

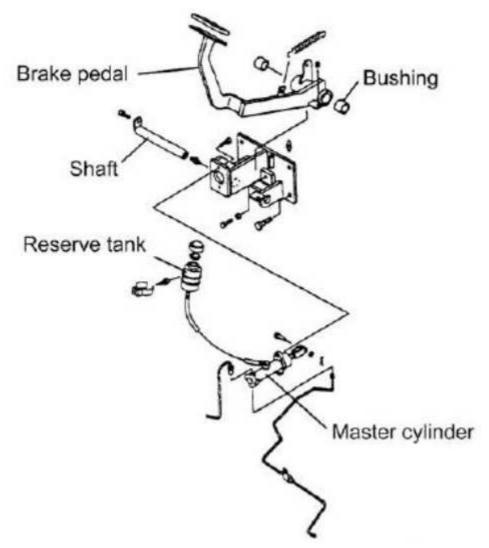
#### 2.1. Общее описание.

Тормозная система этого типа действует на два передних колеса и состоит из тормозной педали, главного цилиндра и колесных тормозов.

#### 2.1.1. Тормозная педаль.

Конструкция тормозной педали показана на Рис. 2-1. Тормозная педаль установлена на трансмиссии с помощью кронштейна.

Усилие, передаваемое на педаль, превращается в давление тормозной жидкости с помощью штока главного тормозного цилиндра.



(по часовой стрелке: Главный цилиндр; Резервуар; Ось; Тормозная педаль; Втулка)

Рис. 2-1. Тормозная педаль

#### 2.1.2. Главный цилиндр.

В цилиндре имеются седло клапана, возвратная пружина, основная внутренняя уплотнительная манжета, поршень и вспомогательная внутренняя уплотнительная манжета, которые все остаются на месте вместе со стопорной шайбой и стопорной проволокой. Внешняя часть цилиндра защищена от пыли с помощью резинового противопылевого чехла. Поршень приводится в действие толкателем при работе тормозной педали. При нажатии на тормозную педаль стержень толкает вперед поршень. Тормозная жидкость в цилиндре течет обратно к резервуару через возвратное отверстие до тех пор, пока основная внутренняя уплотнительная манжета не

заблокирует возвратный порт. После того, как основная уплотнительная манжета пройдет через возвратный порт, тормозная жидкость в цилиндре попадает под давление и открывает обратный клапан, протекая через тормозной трубопровод к исполнительному цилиндру. Таким образом, поршень каждого исполнительного цилиндра выталкивается наружу. Это приводит фрикционные накладки на тормозных колодках к сопрокосновению с тормозным барабаном и замедляет или останавливает погрузчик. В то же время, пустота, образующаяся за поршнем, наполняется тормозной жидкостью, поступающей через возвратный порт и порт входа. Когда тормозная педаль отпущена, поршень выталкивается назад возвратной пружиной. В то же время тормозная жидкость в каждом вспомогательном цилиндре оказывается под давлением от возвратной пружины, возвращаясь в главный цилиндр через обратный клапан. Когда поршень находится в своем исходном положении, жидкость в главном цилиндре течет в резервуар через порт возврата. Тормозная жидкость в тормозных трубопроводах и вспомогательных цилиндрах находится под остаточным давлением, пропорционально установленному давлению обратного клапана, которое заставляет манжету каждого вспомогательного цилиндра сидеть плотно, чтобы не допустить подтекания масла и избежать возможности подтекания, когда погрузчик экстренно заторможен.

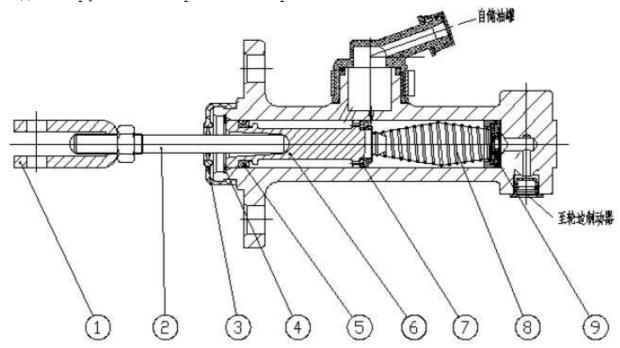


Рис. 2-2. Главный цилиндр:

1 — соединительная тяга; 2 — толкатель; 3 — противопылевой чехол; 4 — круговой зажим; 5 — вспомогательная внутренняя уплотнительная манжета; 6 — поршень; 7 — основная внутренняя уплотнительная манжета; 8 — пружина; 9 — обратный клапан

#### 2.1.3. Колесный тормоз.

Колесный тормоз состоит из двух тормозных колодок, которые установлены с каждой стороны сборки коробки передач и моста.

К колесному тормозу относятся две тормозные колодки, колесный цилиндр и регулировочный узел.

Тормозная колодка, одна из которых соединена с опорным штифтом, а другая - с регулировочным узлом, подпружинена тягой по отношению к опорной пластине.

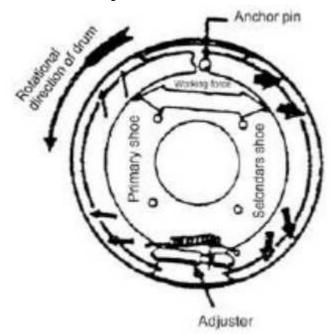
Дополнительно на колесном тормозе установлен ручной тормоз и саморегулирующий механизм поддержания зазора (См. Рис. 2-8, 2-9, 2-10).

#### (1) Работа тормоза.

К основной и вспомогательной колодкам прилагается усилие, равное по величине от главного цилиндра до тех пор, пока верхний конец вспомогательной колодки не встанет напротив анкерного штифта и тормозная колодка переместится в направлении вращения тормозного барабана.

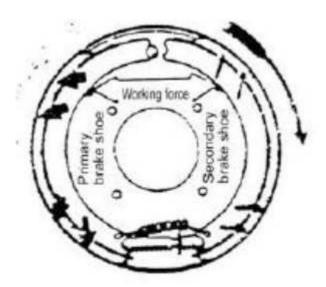
Тормозное усилие между фрикционной накладкой и тормозным барабаном увеличивается, когда анкерный штифт не будет напротив. Большое тормозное усилие появляется из-за того, что вспомогательная тормозная колодка принимает на себя большее по величине усилие, чем основная колодка от колесного цилиндра. (См. Рис. 2-3)

Работа тормоза при движении назад отличается от работы при движении вперед. (См. Рис. 2-4)



(по часовой стрелке: Саморегулирующий механизм; Основная тормозная колодка; Направление вращения барабана; Анкерный штифт; Вспомогательная тормозная колодка)

Рис. 2-3. Работа тормоза при движении вперед



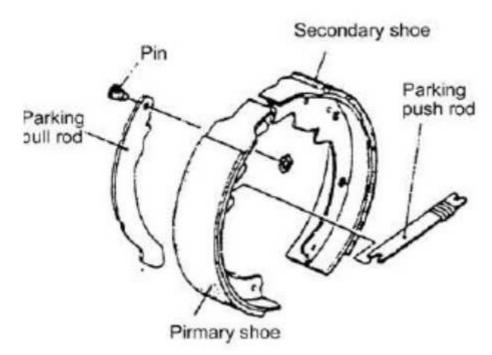
(по часовой стрелке: Основная тормозная колодка; Рабочее усилие; вспомогательная тормозная колодка)

Рис. 2-4. Работа тормоза при движении назад

#### (2) Ручной тормоз.

Ручной тормоз встроен в колесный тормоз и состоит из толкателя и тяги.

Тяга закреплена на основной тормозной колодке шти $\phi$ том. Движение тяги передается вспомогательной колодке через толкатель (См. Рис. 2-5).

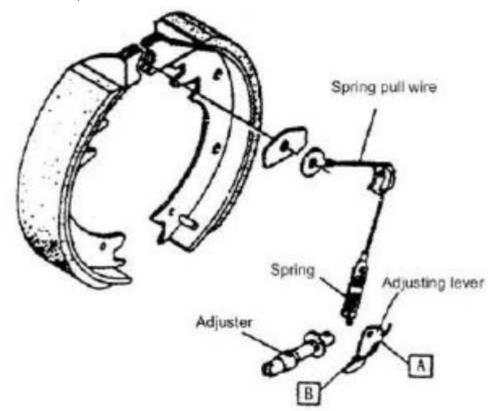


(по часовой стрелке: Основная тормозная колодка; Тяга ручного тормоза; Штифт; Толкатель ручного тормоза)

Рис. 2-5. Ручной тормоз

#### (3) Саморегулирующий механизм зазора.

Нужный зазор между фрикционной накладкой и тормозным барабаном поддерживается саморегулирующим механизмом зазора (См. Рис. 2-6).



(по часовой стрелке: Механизм регулирования; Пружина; Подпружиненный трос тяги; Рычаг регулировочный)
Рис. 2-6. Саморегулирующий механизм зазора

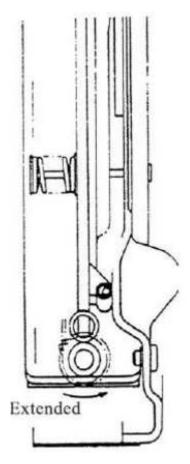
Механизм саморегулирования зазора действует только когда погрузчик едет назад.

#### ▲ Работа механизма саморегулирования зазора

При торможении во время движения назад вспомогательная тормозная колодка соприкасается с основной тормозной колодкой, и они вращаются вместе. Затем тяга поворачивается направо вокруг точки А и таким образом точка В поднимается. См. Рис. 2-6. Когда тормоз отпущен, тяга поворачивается влево под действием пружины и таким образом точка В опускается. Когда зазор между фрикционным диском и тормозным барабаном увеличивается, размер вращения по вертикали увеличивается. Зазор уменьшается при удлинении регулировочного стержня, когда механизм регулирования повернут на один оборот. См. Рис. 2-7. Таблица диапазонов зазора:

Ед. изм.: мм

	1,0-1,8 т	2 т, 2,5 т	2,0-3,5 т
Зазор	0,35-0,55	0,40-0,45	0,25-0,4



Расширенный

Рис. 2-7. Механизм саморегулирования зазора

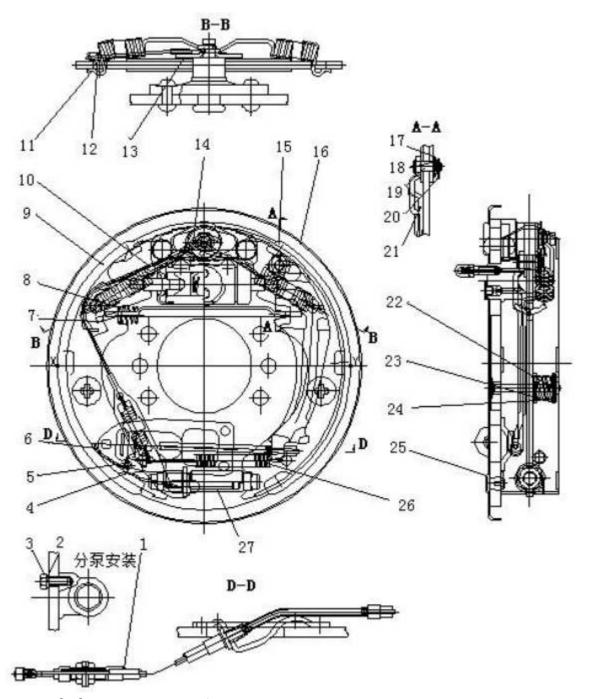


Рис. 2-8. Тормоз в сборе:

1 — тормозной трос в сборе; 2 — шайба 8 мм; 3 — болт М8х20; 4 — храповая собачка; 5 — поворачивающийся штифт; 6 — торсионная пружина; 7 — толкатель ручного тормоза; 8 — пружина; 9 — задняя тормозная колодка с фрикционной накладкой; 10 — подпружиненная тяга; 11 — возвратная пружина для тормозной колодки; 12 — направляющая; 13 — направляющая пластина; 14 — тормозной цилиндр в сборе; 15 — передняя тормозная колодка с фрикционной накладкой; 16 — основание; 17 — шайба 10 мм; 18 — шайба пружинная; 19 — штифт-ролик для тягового стержня; 20 — стопорное кольцо; 21 — тяга ручного тормоза; 22 — пружина тяги; 23 — место опоры пружины; 24 — пружина; 25 — заглушка; 26 — возвратная пружина; 27 — механизм саморегулирования зазора

#### 2.1.4. Работа устройства ручного тормоза

Рычаг ручного тормоза имеет храповой механизм. На уклоне и на ровном месте можно приложить разные тормозные усилия.

Регулировка силы торможения: При поворачивании механизма регулировки по часовой стрелке усилие снижается (См. Рис. 2-9).

Тянущее усилие: от 20 до 30 кг.

Примечание: Механизм регулировки находится под кожухом. Перед регулировкой нужно снять кожух.

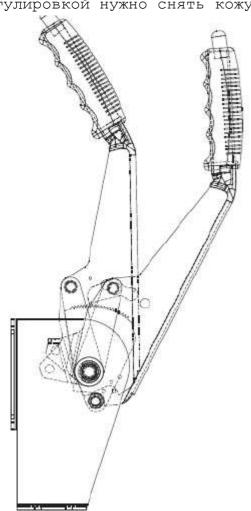


Рис. 2-9. Рукоятка ручного тормоза

#### 2.2. Текущий ремонт колесного тормоза.

Этот раздел посвящен разборке, сборке и регулировке колесного тормоза, когда колеса и ступицы сняты. Также описывается метод регулировки тормозной педали (приведено описание в основном тормоза погрузчика грузоподъемностью 2,5 т. Тормоза других погрузчиков в целом похожие).

#### 2.2.1. Разборка колесного тормоза.

(1) Нужно снять опорный штифт, регулировочный рычаг, регулирующий механизм и пружину вспомогательной колодки (См. Рис. 2-10).

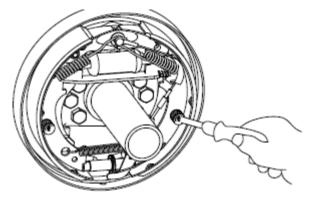


Рис. 2-10

(2) Нужно снять две возвратных пружины колодок (См. Рис. 2-11).

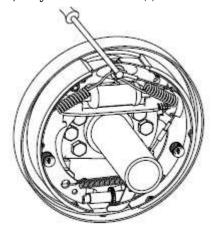


Рис. 2-11

(3) Нужно снять три прижимные пружины (См. Рис. 2-12).

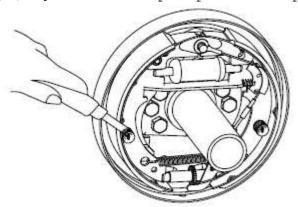


Рис. 2-12

(4) Нужно снять основную и вспомогательную колодку. Одновременно нужно снять пружину механизма регулировки (См. Рис 2-13).

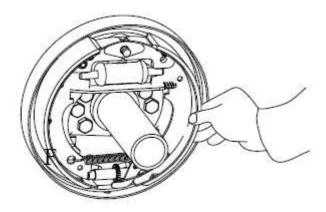


Рис. 2-13

(5) Нужно отсоединить тормозной трубопровод от колесного цилиндра. Следует снять крепежные болты колесного цилиндра и отсоединить колесный цилиндр от опорной пластины (См. Рис. 2-14).

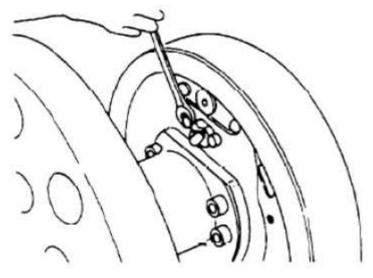


Рис. 2-14

(6) Нужно снять держатель, чтобы присоединить трос тормоза к опорной пластине. Следует снять крепежные болты опорной пластины и снять опорную пластину с моста (См. Рис. 2-15).

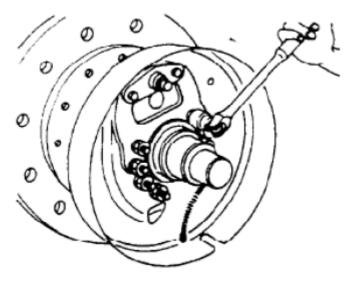


Рис. 2-15

(7) Нужно снять чехол и вытолкнуть поршень в сборе из рабочего цилиндра (См. Рис. 2-16).

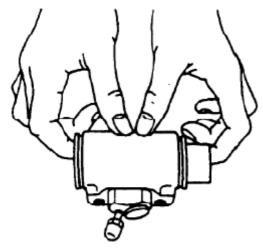


Рис. 2-16

#### 2.2.2. Проверка колесного тормоза.

Нужно проверить все детали, чтобы быть уверенным, что нет какой-либо изношенной или поврежденной детали. Если есть, нужно отремонтировать или заменить новой.

(1) Нужно проверить внутреннюю поверхность рабочего цилиндра и периферию поршня на предмет коррозии. Затем нужно измерить зазор между поршнем и цилиндром (См. Рис. 2-17).



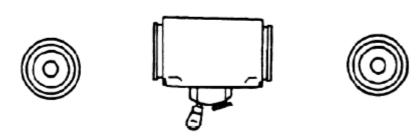


Рис. 2-17

Стандарт: 0,03-0,10 мм

Максимальный зазор: 0,15 мм

- (2) Нужно осмотреть торцевую часть поршня на предмет повреждения или деформации. При обнаружении, нужно заменить его на новый.
- (3) Нужно проверить свободную длину пружины рабочего цилиндра. При неудовлетворительном результате, нужно заменить ее.
- (4) Нужно проверить толщину фрикционной накладки, чтобы определить, нет ли чрезмерного износа. Если нужно, следует заменить ее (См. Рис. 2-18).

Ед. изм.: мм

	1,0-1,8 т	2,0-2,5 т	3,0-3,5 т
Стандарт	4,8	5,7	8,0
Предел	2,5	3,5	6,0

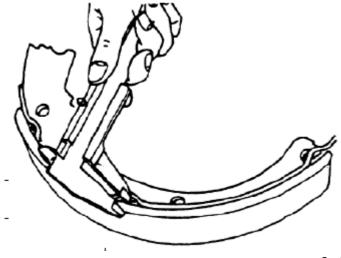


Рис. 2-18

(5) Нужно проверить состояние внутренней поверхности тормозного барабана. Если есть повреждение или чрезмерный износ, то нужно отремонтировать на металлообрабатывающем станке или заменить его (См. Рис. 2-19).

Ед. изм.: мм

	1,0-1,8 т	2,0-2,5 т	3,0-3,5 т
Стандарт	Ø254	Ø280	Ø314
Предел	Ø256	Ø282	Ø316

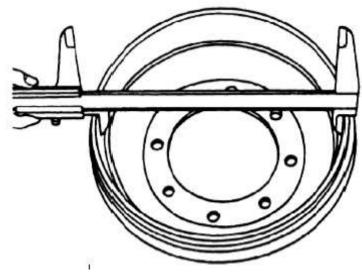


Рис. 2-19

#### 2.2.3. Повторная сборка колесного тормоза.

- (1) Нужно нанести тормозную жидкость на поршень и его верхнюю часть и установить снова пружину, манжету, поршень и защиту от пыли в этом порядке.
- (2) Нужно установить рабочий цилиндр на опорную пластину.
- (3) Нужно установить опорную пластину на передний мост.
- (4) Нужно нанести теплостойкую консистентную смазку на точки, указанные на Рис. 2-20, с осторожностью, чтобы смазка не попала на фрикционные накладки.

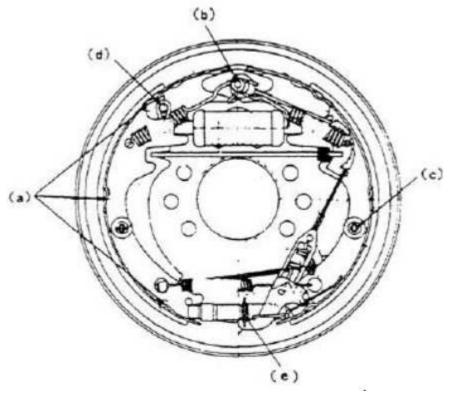


Рис. 2-20:

- а несущая поверхность опорной пластины: b анкерный штифт; c контактная поверхность между тормозной колодкой и посадочным местом пружины; d место установки штифта тяги; e поверхности болта механизма регулировки и другой поворачивающейся детали
- (5) Нужно установить тормозной трос в сборе на опорную пластину с держателем.
- (6) Нужно установить колодки на опорную пластину с удерживанием в натянутом положении пружин.
- (7) Нужно надеть пружину на ее место на толкателе, затем установить его на колодке (См. Рис. 2-21).

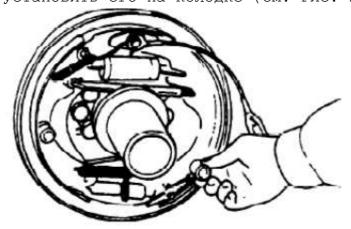


Рис. 2-21

(8) Нужно установить направляющую пластину колодки на анкерный шти $\phi$ т и установить возвратную пружину колодки (См. Рис. 2-22).

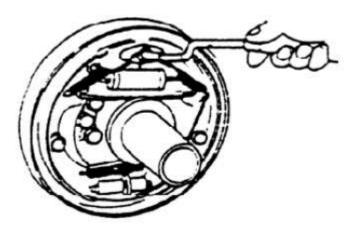


Рис. 2-22

(9) Нужно установить механизм регулировки, пружину механизма регулировки, толкатель и его возвратную пружину.

Следует обратить внимание на следующие моменты:

- а) Направление резьбы на механизме регулировки и направление монтажа;
- b) Направление пружины механизма регулировки (Нельзя позволять зубьям шестерни механизма регулировки касаться пружины);
- c) Направление возвратной пружины толкателя: крючок на пружине со стороны анкерного штифта должен быть расположен c противоположной стороны от толкателя;
- d) Нужно убедиться, что конец рычага регулировки касается зубьев шестерни механизма регулировки (См. Рис. 2-23).

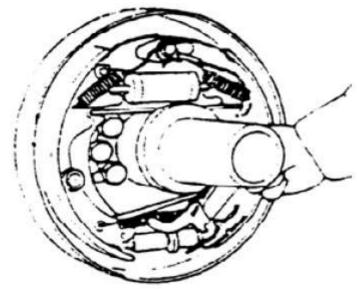


Рис. 2-23

- (10) Нужно присоединить тормозной трубопровод к рабочему цилиндру.
- (11) Нужно измерить внутренний диаметр барабана и внешний диаметр тормозных колодок. Следует отрегулировать механизм регулировки, чтобы получить разницу величиной 1 мм, необходимую

между внутренним диаметром барабана и внешним диаметром фрикционных накладок (См. Рис. 2-24).

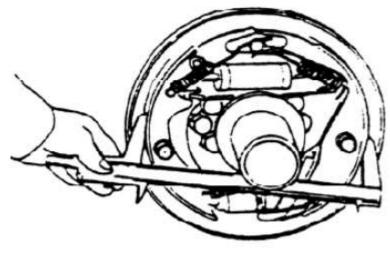


Рис. 2-24

#### 2.2.4. Проверка работы механизма регулировки зазора.

(1) Нужно приблизить диаметр тормозных колодок к величине установленного монтажного размера и потянуть регулировочный рычаг пальцем руки в направлении обозначенной стрелки, чтобы повернуть шестерню регулировки. Когда палец будет убран, рычаг регулировки должен вернуться в первоначальное положение без вращения шестерни регулировки.

Примечание: Даже если повернуть назад шестерню регулировки вместе с рычагом регулировки, при снятии пальца руки механизм регулировки будет работать нормально после установки его на машине.

- (2) Если механизм регулировки не сможет выполнить указанную выше операцию, когда тянут за рычаг регулировки, нужно выполнить следующую инспекцию:
- a) Нужно убедиться, что рычаг регулировки, толкатель и возвратная пружина толкателя установлены правильно;
- b) Нужно проверить возвратную пружину толкателя и пружину механизма регулировки на износ и также проверить, может ли вращаться шестерня механизма регулировки, нет ли износа или повреждения секции зацепления.

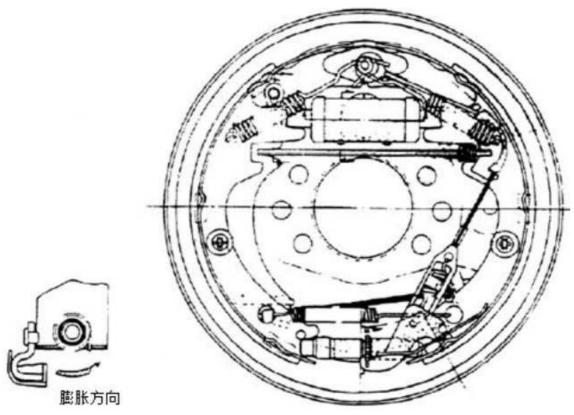
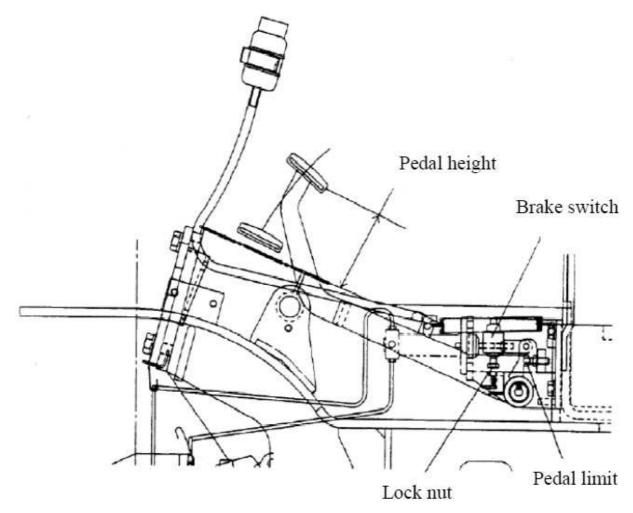


Рис. 2-25

## 2.2.5. Регулировка тормозной педали.

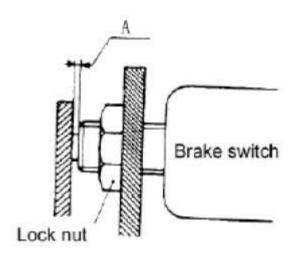
- (1) Нужно сделать толкатель короче.
- (2) Нужно отрегулировать стопорный болт и высоту педали (См.  $^{2}$ 2-26).
- (3) Нужно нажать на тормозную педаль. Нужно вытягивать толкатель до тех пор, пока его передний конец не коснется поршня главного цилиндра.
- (4) Нужно затянуть контргайку толкателя.



(по часовой стрелке: Высота педали; Тормозной переключатель; Ограничитель хода педали; Контргайка) Рис. 2-26

## ▲ Регулировка переключателя тормоза

- а) После регулировки высоты тормозной педали нужно ослабить контргайку тормозного переключателя;
  - b) Нужно снять разъем, чтобы выделить провод;
- с) Нужно повернуть переключатель, чтобы зазор был равен примерно 1 мм;
- d) Нужно убедиться, что при нажатии на тормозную педаль сигнальная лампа включается в тот же момент (См. Рис. 2-27).



(слева направо: Контргайка; Тормозной переключатель) Рис. 2-27

2.2.6. Возможные неисправности колесных тормозов и способы их устранения (См. Таблицу 5).

Неисправность	Возможная причина	Способ		
-	-	устранения		
Недостаточное	1) Подтекание жидкости из	Ремонт.		
торможение	тормозной системы.			
	2) Плохая регулировка зазора	Регулировка		
	тормозных колодок.	механизма		
		регулировки.		
	3) Перегрев тормозов.	Проверка на		
		замедление.		
	4) Плохой контакт между тормозным	Повторная		
	барабаном и фрикционной накладкой.	регулировка.		
	5) Посторонний материал попал на	Ремонт или		
	фрикционную накладку.	замена		
	6) Посторонние включения попали в	Проверка		
	тормозную жидкость.	тормозной		
		жидкости.		
	7) Плохая регулировка тормозной	Регулировка.		
	педали.			
Шум при	1) Затвердевание поверхности	Ремонт или		
торможении	фрикционной накладки или попадание	замена.		
	постороннего материала и его			
	прилипание			
	2) Деформирована опорная пластина	Ремонт или		
	или ослаб болт.	замена.		
	3) Колодка деформирована или	Ремонт или		
	неправильно установлена.	замена.		
	4) Изношена фрикционная накладка.	Замена.		
	5) Ослаб колесный подшипник.	Замена.		
Неровное	1) Замаслена фрикционная накладка.	Ремонт или		
торможение		замена.		
	2) Плохая регулировка тормозной	Отрегулировать		
	колодки.	механизм		
		регулировки.		

	3) Неисправен колесный цилиндр.	Ремонт или
		замена.
	4) Изношена возвратная пружина	Замена.
	колодки.	
	5) Ослаб колесный подшипник.	Ремонт.
Мягкий или	1) Имеется течь тормозной жидкости	Ремонт.
упругий	в тормозной системе.	
тормоз	2) Плохая регулировка зазора	Отрегулировать
	тормозной колодки.	механизм
		регулировки.
	3) Наличие воздуха в тормозной	Выпустить
	системе.	воздух.
	4) Плохая регулировка тормозной	Отрегулировать
	педали.	повторно.

#### 3. Система рулевого управления.

### 3.1. Общее описание.

Работа системы рулевого управления вилочного погрузчика заключается в изменении направления перемещения вилочного погрузчика или поддержание перемещения вилочного погрузчика по прямой линии. Характеристика системы рулевого управления напрямую связана с безопасностью вождения, эффективностью работы вилочного погрузчика и интенсивностью работы водителей. Система рулевого управления делится на две категории - механическая система рулевого управления (ручная система управления) и рулевое управление с усилителем в соответствии со средством усиления рулевого управления. Механическая система рулевого управления действует на основе преодоления сопротивления управлению полностью на основе силы и умения водителя, в то время как при системе рулевого управления с усилителем энергия, потребляемая на преодоление сопротивления управлению, обеспечивается приводом, и водитель может управлять системой, чтобы следить за направлением поворотов, прикладывая очень небольшую усилие.

В соответствии с требованиями рабочей характеристики вилочных погрузчиков, место работы и проезды сравнительно узкие, часто выполняются переключения и часто радиусы поворота минимальные, следовательно, требуется, чтобы система рулевого управления была надежной и легкой в работе. Поскольку нагрузка на управляемый мост составляет примерно 60% веса машины при холостом ходе, вилочные погрузчики серии G грузоподъемностью 1,0-2,5 т, изготавливаемые нашей фирмой, полностью используют систему гидравлического усиления, чтобы снизить интенсивность работы водителя.

#### 3.2. Принцип работы.

Когда вилочный погрузчик разворачивается, момент сил, прилагаемый водителем к рулевому колесу (механизм рулевого управления), заставляет рулевое колесо вращаться и сдвигаться, и это передается на зубчатую передачу рулевого управления через вал рулевого управления. Зубчатая передача рулевого управления подает масло под давлением в нужном объеме в масляный цилиндр рулевого управления через трубопроводы, и масляный цилиндр толкает рулевое колесо с помощью трапецеидального механизма рулевого управления, при этом реализуется задача смены направления движения.

Различие между полностью гидравлическим и с гидравлическим усилителем рулевого управления с использованием зубчатой передачи в том, что в первом заменяются механические элементы, такие как зубчатая передача в рулевом управлении и продольные тяги и т.д., и имеется маслопровод под большим давлением, соединяющий полностью гидравлическую зубчатую передачу рулевого управления с масляным цилиндром. Клапан управления градиента давления установлен в контуре чувствительной к нагрузке и полностью гидравлической системе рулевого управления и может обеспечить распределение потока в первую очередь к системе рулевого управления при существенной подаче масла в любых условиях работы. Для сбережения энергии в нейтральном положении через зубчатую передачу рулевого управления проходит меньший поток.

### 3.3. Состав системы рулевого управления.

(1) Механизм контроля рулевого управления.

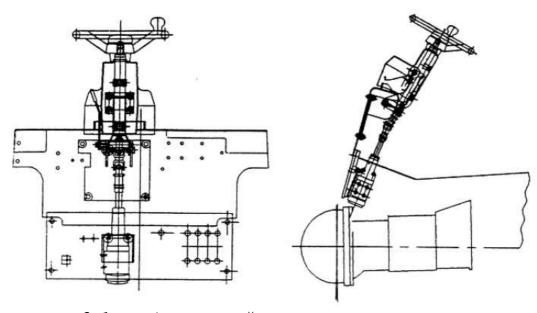
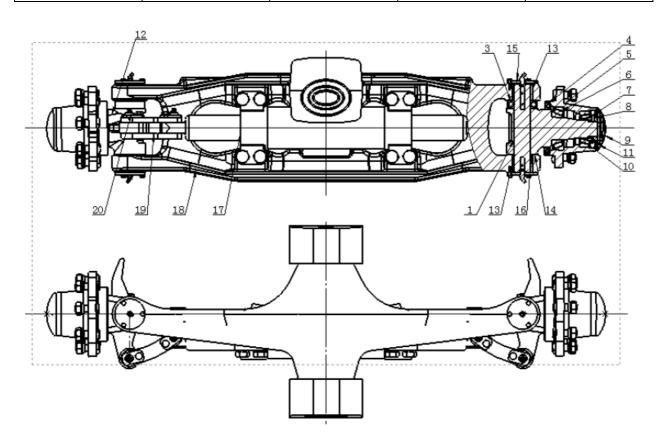


Рис. 3-1. Работа устройства рулевого управления

### 3.4. Управляемый мост.

Управляемый мост погрузчика (См. Рис. 3-2) включает в себя корпус моста, цилиндр рулевого управления, стержни и цапфу. Трапецеидальное рулевое управление изготовлено из кривошипов и блоков. Когда давление масла двигает шток поршня цилиндра, поперечная рулевая тяга вращает кривошипы и тогда погрузчик может быть управляемым. Управляемый мост прикреплен болтами через опору к хвостовому кронштейну в задней части рамы после монтажа блока бампера на переднюю и хвостовую пластины, так что мост может поворачиваться вокруг роликового штифта на хвостовой пластине и получать определенный эффект смягчения ударов благодаря бамперному блоку. Левая и правая цапфы расположены на двух сторонах управляемого моста, соответственно. Ступицы задних колес соединены с валами цапф через конические роликовые подшипники с масляными уплотнениями, сохраняющими консистентную смазку в полостях ступиц и цапфах.

Модель	1 т, 1,5 т,	2 т, 2,5 т	3 т	3,5 т
погрузчика	1,8 т			
Размер шины	16×8-8	18×7-8-14PR	18×7-8-14PR	18× <b>7-8</b>
Размер	4.33R	4.33R	4.33R	4.33R
обода				
Давление в	960 кПа	900 кПа	900 кПа	Сплошные
шине				



### Рис. 3-2. Управляемый мост:

1 - поворотный шкворень; 2 - игольчатый роликовый подшипник; 3 - упорный подшипник; 4 - масляное уплотнение; 5 - рулевая втулка; 6 - конический роликовый подшипник; 7 - шайба; 8 - контргайка; 9 - крышка ступицы; 10 - конический роликовый подшипник; 11 - стопорный штифт; 12 - цапфа; 13 - игольчатый роликовый подшипник; 14 - регулировочная шайба; 15 - противопыльный чехол; 16 - уплотнительная поверхность; 17 - цилиндр рулевого управления; 18 - корпус управляемого моста; 19 - поперечная рулевая тяга; 20 - штифтовой ролик

# (1) Рулевая цапфа.

Обе рулевые цапфы установлены между верхней и нижней частями корпуса моста через два поворотных шкворня, упорные подшипники, игольчатые подшипники, противопыльный чехол и уплотнительные кольца. Поворотный шкворень закреплен на рулевой цапфе стопорным штифтом. Верхняя часть поворотного шкворня удерживается на корпусе управляемого моста упорным подшипником. Оба конца поворотного шкворня удерживаются на корпусе управляемого моста игольчатым роликовым подшипником (См. Рис. 3-3).

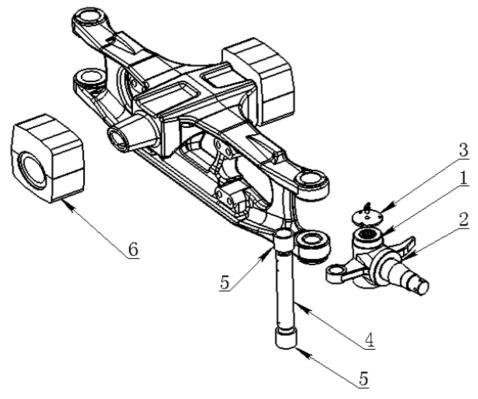


Рис. 3-3. Рулевая цапфа:

1 - упорный подшипник; 2 - рулевая цапфа; 3 - противопыльная крышка; 4 - основной штифт рулевой цапфы; 5 - игольчатый роликовый подшипник; 6 - демпфирующий блок

### (2) Цилиндр рулевого управления.

Цилиндр рулевого управления является поршневым двойного действия. Оба конца штока поршня соединены с рулевыми цапфами через соединительный шток. Поворот погрузчика налево или направо осуществляется с помощью перемещения влево или вправо штока поршня, приводимого в движение давлением масла от блока рулевого управления с усилителем. Уплотнения в блоке включают в себя опорные кольцевые и тороидальные уплотнения, U-образное кольцевое уплотнение, расположенные между головкой цилиндра и штоком поршня. Цилиндр установлен на управляемом мосту через две крышки цилиндра (См. Рис. 3-4).

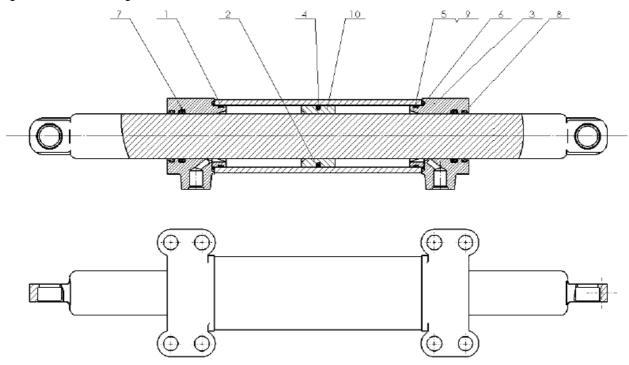


Рис. 3-4. Цилиндр рулевого управления:

1 - корпус цилиндра; 2 - опорное кольцевое уплотнение; 3 - крышка цилиндра; 4 - тороидальное уплотнение; 5 - тороидальное уплотнение; 6 - тороидальное уплотнение; 7 - U-образное кольцевое уплотнение; 8 - противопыльное кольцевое уплотнение; 9 - стопорное кольцо; 10 - шток поршня в сборе

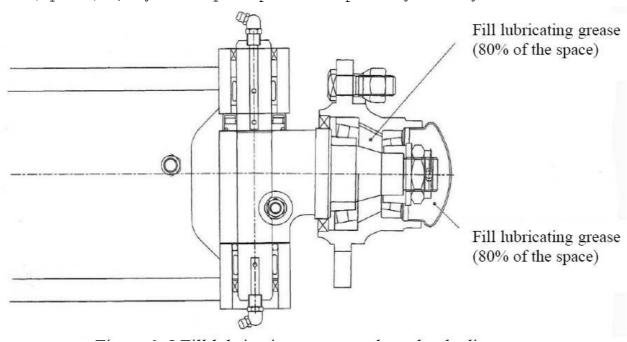
# (3) Ступица.

Ступица закреплена на рулевой цапфе с помощью двух конических роликовых подшипников. Колеса устанавливаются на ступицах на ободах. Масляное уплотнение устанавливается на внутренней стороне подшипника, чтобы сохранять смазочное масло в ступице и в полости рулевой цапфы. Гайка нужна для регулировки затяжки гайки.

## 3.5. Регулировка и текущий ремонт.

# 3.5.1. Регулировка подшипника заднего колеса с предварительным натягом.

- (1) Как показано на Рис. 3-5, консистентной смазкой заполняется пространство, образованное колесными ступицами, подшипниками колесной ступицы и крышками колесной ступицы. Нужно нанести консистентную смазку на масляные уплотнения.
- (2) Нужно запрессовать подшипник ступицы в ступицу и установить ступицу на ось цапфы.
- (3) Нужно установить плоскую шайбу и затянуть корончатую гайку до момента затягивания 206-235 Нм (21-24 кгм) и ослабить ее, и затем снова затянуть до момента 9.8 Нм (1 кгм).
- (4) Чтобы убедиться в надежной установке ступицы, нужно слегка постучать по ней деревянным молотком и в то же время повернуть ступицу на 3-4 оборота.
- (5) Нужно затянуть корончатую гайку и выровнять вырез с отверстием под шплинт в рулевой цапфе.
- (6) Нужно снова слегка постучать по ступице деревянным молотком и одновременно вручную вращать ступицу 3-4 оборота, чтобы убедиться в плавности вращения при указанном моменте 2,94-7,8 Нм (0,3-0,8 кгм).
- (7) Если величина момента, необходимого для вращения, больше, чем указано выше, нужно отвернуть корончатую гайку на 1/6 оборота и затем измерить величину момента.
- (8) Когда измеренная величина момента увеличится до значения в спецификации, нужно зафиксировать корончатую гайку шплинтом.



(Заполнить консистентной смазкой (80% объема))

Рис. 3-5. Заполнение консистентной смазкой и регулировка с предварительным натягом

При смене колес, болты должны быть покрыты герметиком; после установки нового колеса нужно убедиться, что момент затягивания

болтов ступицы равен 120-160 Н.м для вилочных погрузчиков 1-2,5 т.

# 3.5.2. Текущий ремонт и обслуживание системы рулевого управления.

- (1) Поворотный шкворень нужно проверять каждые 40 часов и консистентная смазка должна заменяться на смазку для сочленений поворотного шкворня каждые 300 часов; шток поршня и продольная рулевая тяга масляного цилиндра рулевого управления, вращающиеся соединительные детали поворотного кулака правой и левой цапфы нужно проверять каждые 40 часов и заменять консистентную смазку каждые 300 часов.
- (2) Нужно заменять консистентную смазку подшипников ступицы рулевого управления каждые 1200 часов.
- (3) Нужно обращать внимание на условия работы системы рулевого управления при обычном текущем ремонте. Ручное рабочее усилие на колесо рулевого управления при управлении должно быть  $6-20\,$  Н и разница между усилиями вправо и влево не должна быть больше  $5\,$  Н. Когда вилочный погрузчик двигается по прямой с максимальной скоростью, разумеется, разница не допускается. Нужно выполнить анализ и устранить, сравнивая с Таблицей  $3-2\,$  «Возможные неисправности системы рулевого управления и способы их устранения».

# 3.6. Основные неисправности и способы их устранения в системе рулевого управления.

# 3.6.1. Инспекция после повторной сборки системы рулевого управления.

- (1) Нужно повернуть рулевое колесо вправо и влево, проверить, плавно ли работает усилитель рулевого управления.
- (2) Нужно проверить, все ли в порядке с соединениями тормозного трубопровода, поворачивая рулевое колесо вправо и влево.
- (3) Нужно вывесить задние колеса и медленно повернуть рулевое колесо вправо и влево несколько раз, чтобы удалить воздух из гидравлического трубопровода и цилиндра рулевого управления.

# 3.6.2. Возможные неисправности системы рулевого управления и способы их устранения.

Таблица 3-2

Неисправность	Возможная причина	Способ устранения
Не поворачивается	Сломался или	Замена
рулевое колесо	поврежден насос	
	Поврежден или	Очистить или
	заблокирован клапан	заменить

		T
	приоритета	
	Поврежден шланг или	Очистить или
	соединение или	заменить
	блокирован	
	трубопровод	
Рулевое колесо	Давление	Заменить пружину
поворачивается с	предохранительного	
трудом	клапана слишком	
	низкое	
	В гидравлическом	
	контуре есть воздух	
	Блок рулевого	
	управления не может	
	восстановиться из-за	
	повреждения пружины	
	или ее упругость	
	недостаточна	
	Подтекает масло в	
	цилиндре рулевого	
	управления	
Виляние или	Повреждена пружина	Заменить
прерывистое движение	или ее упругость	
погрузчика	недостаточна	
	Поток масла в	Отрегулировать поток
	системе рулевого	клапана разделения
	управления слишком	потока
	велик	
Чрезмерный шум	В масляном баке мало	Наполнить маслом
	масла	
	Заблокирован	Очистить или
	трубопровод	заменить
	всасывания или	
	масляный фильтр	
Течь масла	Повреждены	Заменить
	уплотнения	
	направляющей втулки,	
	трубопровод или	
	соединение	
	1 ' '	I .

## 4. Электрическая система.

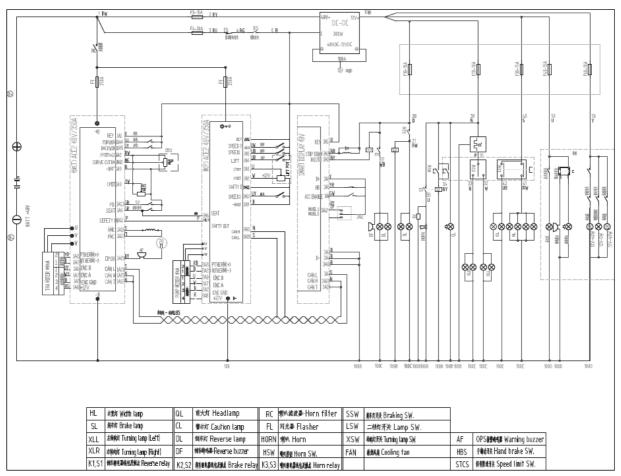
## 4.1. Общее описание.

В составе стандартной электрической системы имеются два контроллера. От них зависит успех в работе вилочного погрузчика - низкий уровень шума, эффективность, плавность и безопасность.

Электрическая система состоит из приборов, системы управления, тягового мотора, мотора насоса, аккумуляторной батареи, переключателя, световых приборов, проводки и т.д.

Примечание: изготовитель имеет право вносить изменения в продукцию. Пожалуйста, обращайтесь к изготовителю, если есть какое-либо отличие между продукцией и инструкцией.

Схема электрической системы показана ниже.



HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключатель тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийная лампа	FL	Маяк	LSW	Выключатель лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуковой сигнал	XSW	Выключатель лампы поворота	AF	Зумме р авари и
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключатель звукового сигнала	FAN	Вентилятор охлаждения	HBS	Выклю чател ь ручно го тормо за
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3,	Реле звукового сигнала			STC S	Выклю чател ь огран ичени я скоро сти

Рис. 4-1. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15-HB2, CPD15, 18-HD2)

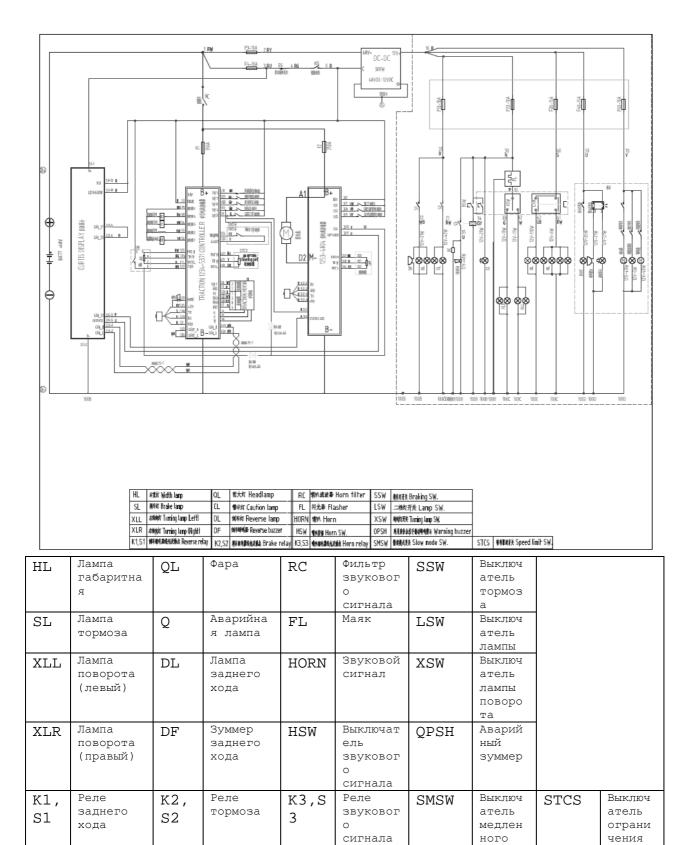
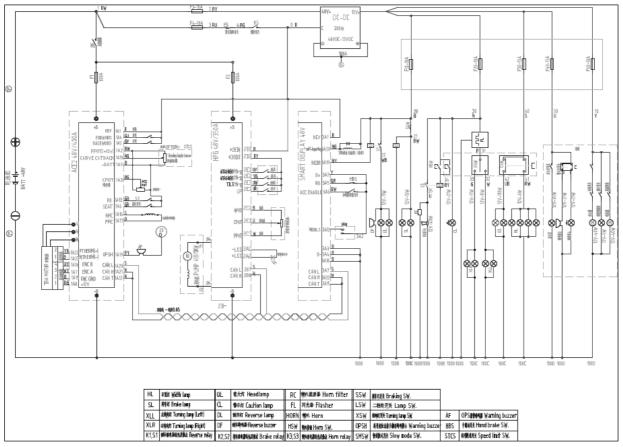


Рис. 4-2. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15-HA1, CPD15, 18-HC1)

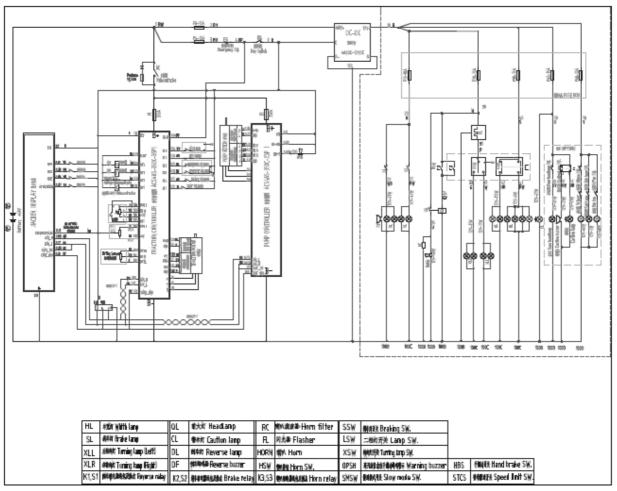
режима

скорос



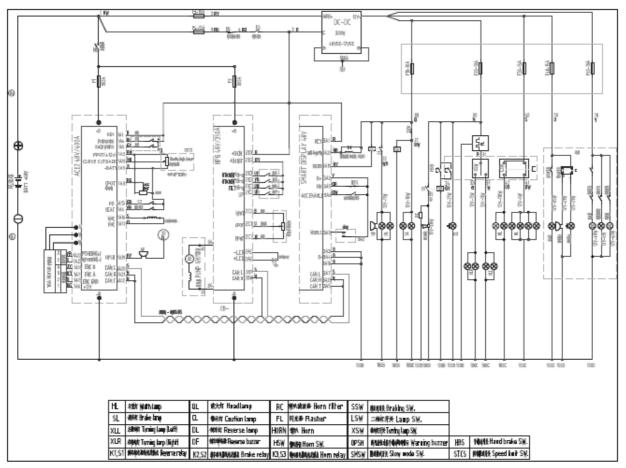
		-				**** *****	40 ****		
$_{ m HL}$	Лампа	QL	Фара	RC	Фильтр	SSW	Выключате		
	габаритн	~			звукового		ЛЬ		
	ая				сигнала		тормоза		
SL	Лампа	CL	Аварийн	FL	Маяк	LSW	Выключате		
	тормоза	_	ая				ль лампы		
			лампа						
XLL	Лампа	DL	Лампа	HORN	Звуковой	XSW	Выключате	AF	Зуммер
	поворота		заднего		сигнал		ль лампы		аварии
	(левый)		хода				поворота		
XLR	Лампа	DF	Зуммер	HSW	Выключате	QPS	Аварийный	HBS	Выключате
	поворота		заднего		ль	H	зуммер		ль
	(левый)		хода		звукового	п			ручного
					сигнала				тормоза
K1,S	Реле	K2,S	Реле	K3,S	Реле	SMS	Выключате	STC	Выключате
1 1	заднего	2	тормоза	3	звукового	W	ЛЬ	S	ль
1	хода	4		3	сигнала	VV	медленног	۵	ограничен
							о режима		ия
									скорости

Рис. 4-3. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15-HA2, CPD15, 18-HC2)



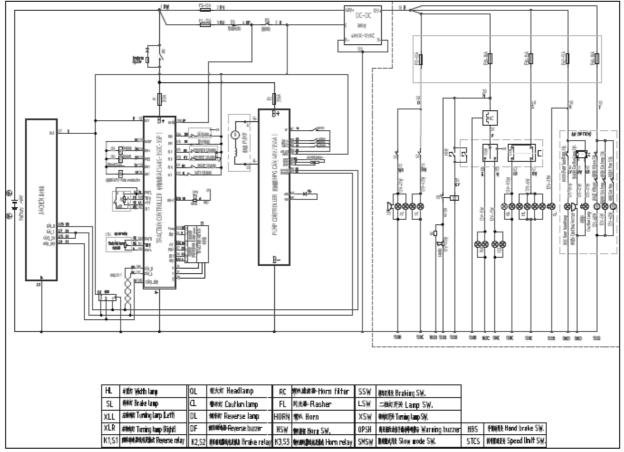
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выключате ль ручного тормоза
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-4. Принципиальная электрическая схема системы (CPD15-HB3L, CPD15, 18-HD3L)



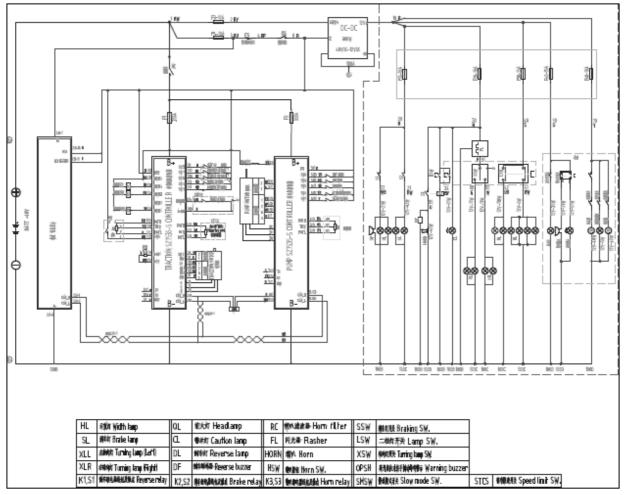
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL		HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выключате ль ручного тормоза
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-5. Принципиальная электрическая схема системы (CPD15-HA2L, CPD15, 18-HC2L)



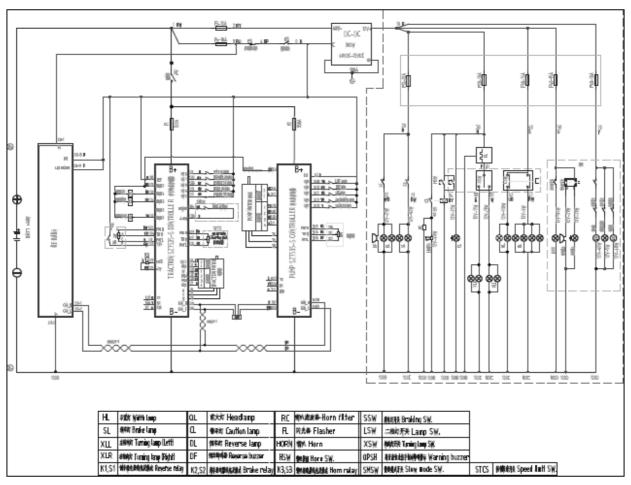
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выключате ль ручного тормоза
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-6. Принципиальная электрическая схема системы (CPD15-HA3L, CPD15, 18-HC3L)



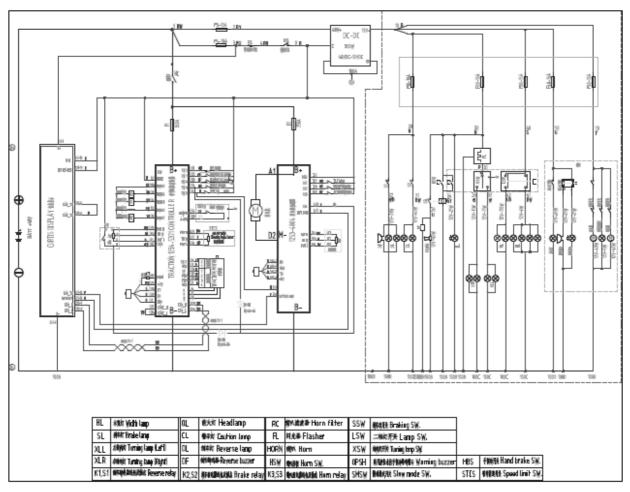
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер		
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-7. Принципиальная электрическая схема системы (CPD15-HB7L, CPD15, 18-HD7L)



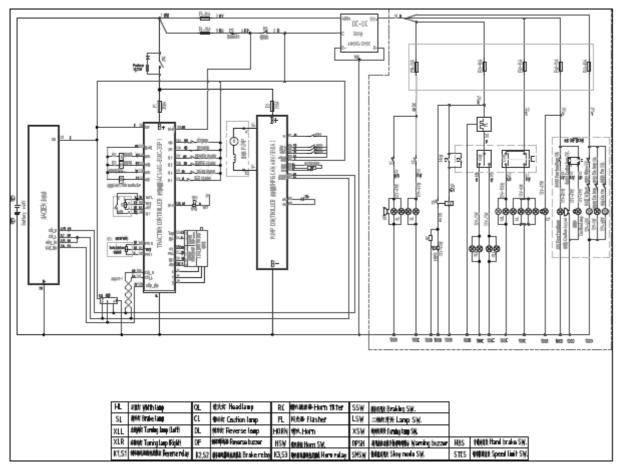
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Реле тормоза Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер		
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-8. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15HB7, CPD15, 18-HD7)



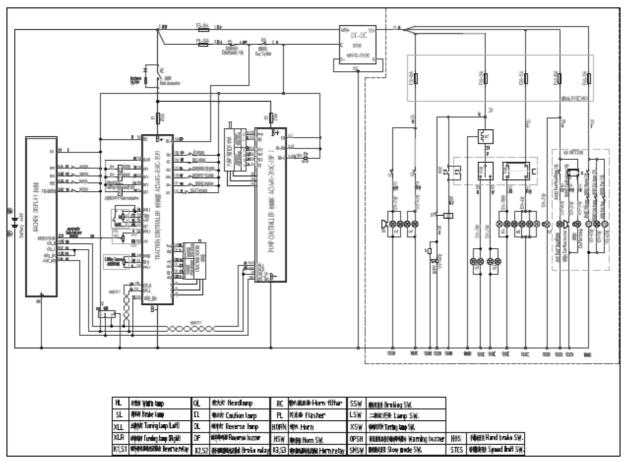
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выключате ль ручного тормоза
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-9. Принципиальная электрическая схема системы (CPD15-HA1L, CPD15, 18-HC1L)



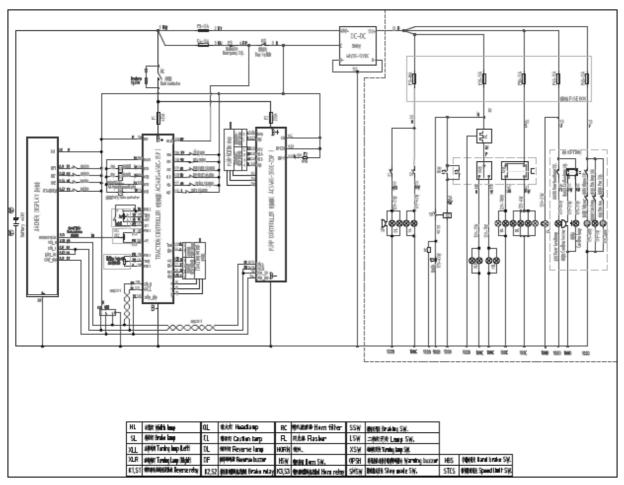
HL	Лампа габаритна я	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключатель звукового сигнала	QPSH	Аварийный зуммер	HBS	Выключ атель ручног о тормоз а
K1, S1	Реле заднего хода	K2 ,S 2	Реле тормоза	K3, S3	Реле звукового сигнала	SMSW	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-10. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15-HA3, CPD15, 18-HC3)



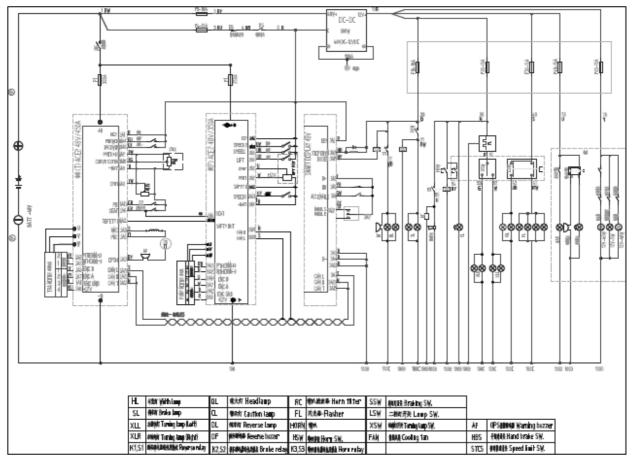
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HORN	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выключате ль ручного тормоза
K1,S 1	Реле заднего хода	K2,S 2	Реле тормоза	K3,S 3	Реле звукового сигнала	SMS W	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключате ль ограничен ия скорости

Рис. 4-11. Принципиальная электрическая схема системы (CPD10, 15-HB3, CPD15, 18-HD3)



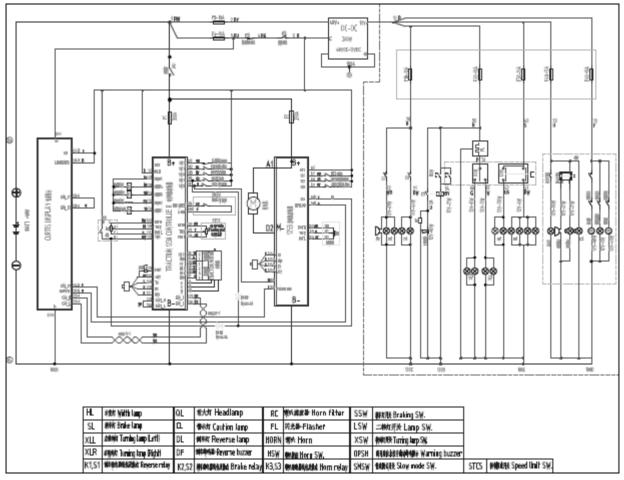
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийна я лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуковой сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключатель звукового сигнала	QPSH	Аварийный зуммер	HBS	Выключ атель ручног о тормоз а
K1, S1	Реле заднего хода	K2 ,S 2	Реле тормоза	K3, S3	Реле звукового сигнала	SMSW	Выключате ль медленног о режима	STC S	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-12. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20, 25-HB3)



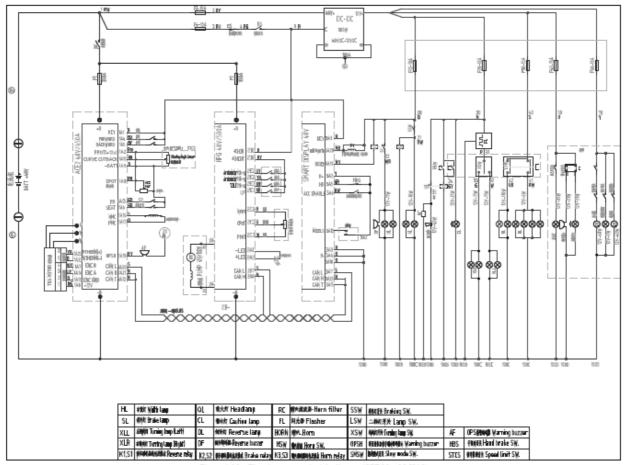
HL SL	Лампа габарит ная Лампа	QL CL	Фара Аварийн	RC FL	Фильтр звуковог о сигнала Маяк	SSW	Выключател ь тормоза Выключател		
	тормоза		ая лампа				ь лампы		
XLL	Лампа поворот а (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуковой сигнал	XSW	Выключател ь лампы поворота	AF	Зуммер аварии
XLR	Лампа поворот а (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключат ель звуковог о сигнала	FAN	Вентилятор охлаждения	HBS	Выключатель ручного тормоза
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3, S3	Реле звуковог о сигнала			STCS	Выключатель ограничения скорости

Рис. 4-13. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20, 25-HB2)



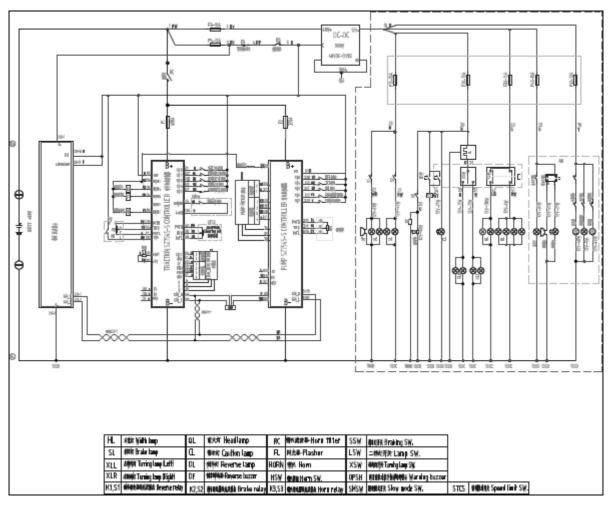
HL	Лампа габаритная	QL	Фара	RC	Фильтр звукового сигнала	SSW	Выключат ель тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключат ель лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуковой сигнал	XSW	Выключат ель лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключате ль звукового сигнала	QPSH	Аварийны й зуммер		
K1,S1	Реле заднего хода	K2 ,S 2	Реле тормоза	K3, S3	Реле звукового сигнала	SMSW	Выключат ель медленно го режима	STCS	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-14. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20, 25-HA1)



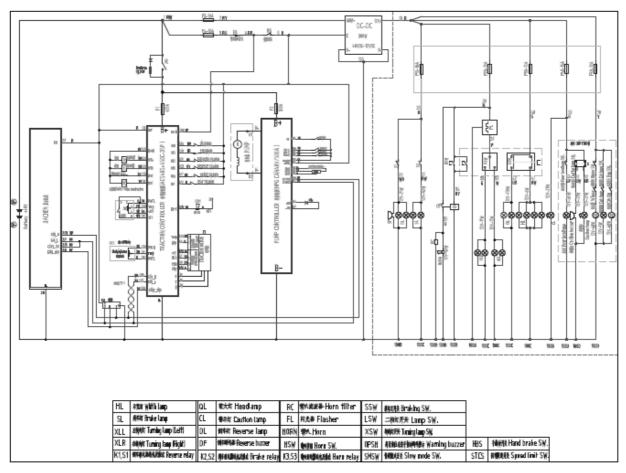
HL	Лампа габаритна я	QL	Фара	RC	Фильтр звуков ого сигнал	SSW	Выключател ь тормоза			
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийная лампа	FL	маяк	LSW	Выключател ь лампы			
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуков ой сигнал	XSW	Выключател ь лампы поворота	AF	Зумме р авари и	
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключ атель звуков ого сигнал а	QPS H	Аварийный зуммер	HBS	Выклю чател ь ручно го тормо за	
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3,	Реле звуков ого сигнал а	SMS W	Выключател ь медленного режима	STCS	Выклю чател ь огран ичени я скоро сти	

Рис. 4-15. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20, 25-HA2)



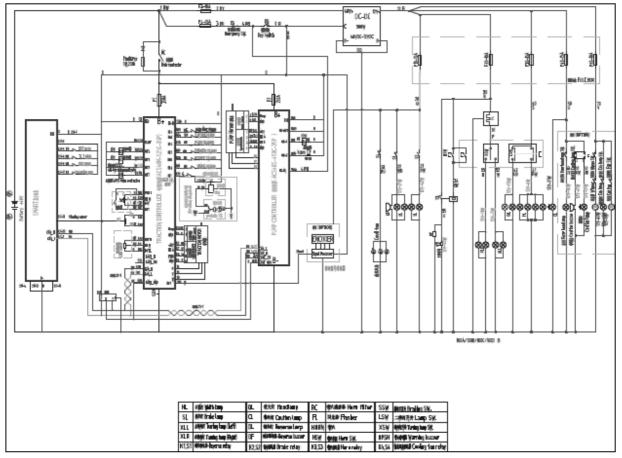
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звуково го сигнала	SSW	Выключател ь тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийная лампа	FL	Маяк	LSW	Выключател ь лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуково й сигнал	XSW	Выключател ь лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключа тель звуково го сигнала	QPS H	Аварийный зуммер		
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3, S3	Реле звуково го сигнала	SMS W	Выключател ь медленного режима	STCS	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-16. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20,  $25-{\rm HB7}$ )



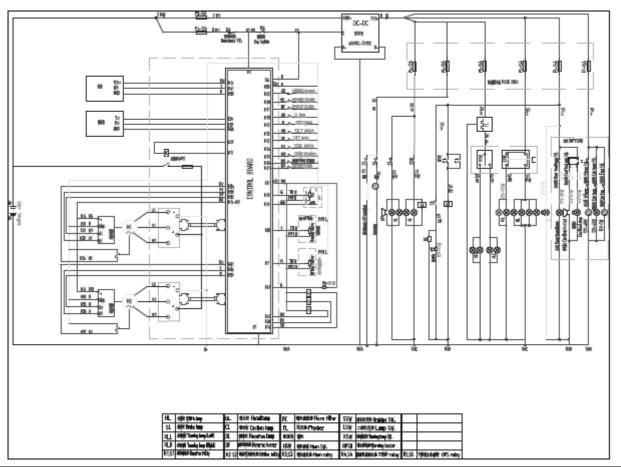
HL	Лампа габаритн ая	QL	Фара	RC	Фильтр звуково го сигнала	SSW	Выключате ль тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийная лампа	FL	Маяк	LSW	Выключате ль лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуково й сигнал	XSW	Выключате ль лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключа тель звуково го сигнала	QPSH	Аварийный зуммер	HBS	Выключ атель ручног о тормоз а
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3,	Реле звуково го сигнала	SMSW	Выключате ль медленног о режима	STCS	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-17. Принципиальная электрическая схема системы (CPD20, 25-HA3)



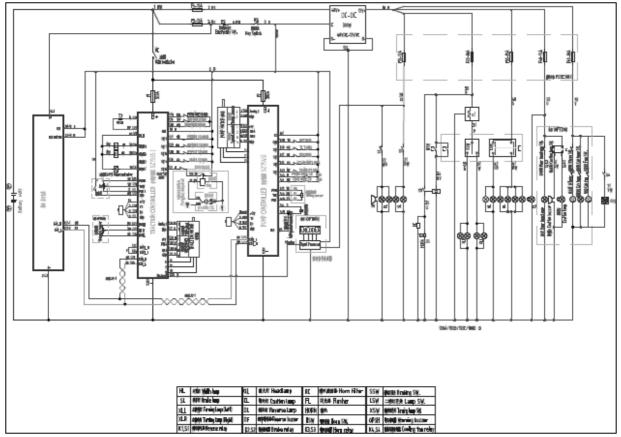
HL	Лампа	QL	Фара	RC	Фильтр	SSW	Выключате
	габаритн	~-			звуков		ль
	ая				OFO		тормоза
					сигнал		
					a		
SL		CL	Аварий	FL	Маяк	LSW	Выключате
			ная				ль лампы
			лампа				
XLL	Лампа	DL	Лампа	HORN	Звуков	XSW	Выключате
	тормоза		заднег		ой		ль лампы
			о хода		сигнал		поворота
XLR	Лампа	DF	Зуммер	HSW	Выключ	OPSH	Аварийный
	поворота		заднег		атель	~	зуммер
	(левый)		о хода		звуков		
					OFO		
					сигнал		
					a		
К1,	Реле	K2,S2	Реле	K3,S3	Реле	SMSW	Выключате
S1	заднего	,	тормоз	, 50	звуков		ль
DΤ	хода		a		OFO		медленног
					сигнал		о режима
					a		_

Рис. 4-18. Принципиальная электрическая схема системы (CPD30, 35-HB3, CPD30, 35-HB3P)



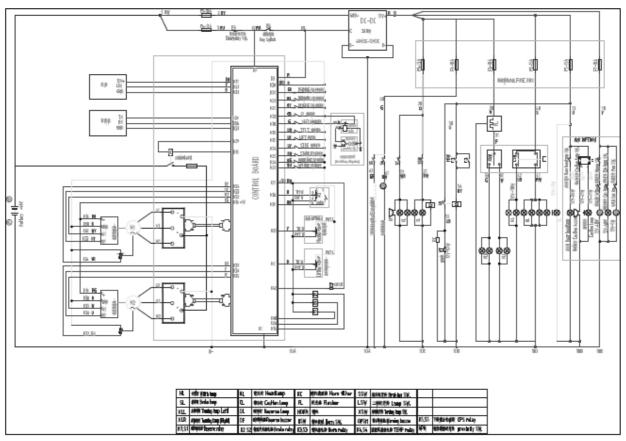
HL	Лампа габаритная Лампа	QL CL	Фара Аварийн	RC FL	Фильтр звуков ого сигнал а Маяк	SSW	Выключател ь тормоза Выключател		
	тормоза		ая лампа				ь лампы		
XLL	Лампа поворота (левый)	DL	Лампа заднего хода	HOR N	Звуков ой сигнал	XSW	Выключател ь лампы поворота		
XLR	Лампа поворота (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HSW	Выключ атель звуков ого сигнал а	QPS H	Аварийный зуммер		
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3,	Реле звуков ого сигнал а	SMS W	Выключател ь медленного режима	STC S	Выключ атель ограни чения скорос ти

Рис. 4-19. Принципиальная электрическая схема системы (CPD30, 35-HBS)



$_{ m HL}$	Лампа	QL	Фара	RC	Фильтр	SSW	Выключате
	габаритна	~			звуковог		ЛЬ
	Я				0		тормоза
					сигнала		
SL	Лампа	CL	Аварийн	FL	Маяк	LSW	Выключате
	тормоза	_	ая				ль лампы
			лампа				
XLL	Лампа	DL	Лампа	HOR	Звуковой	XSW	Выключате
	поворота		заднего	N	сигнал		ль лампы
	(левый)		хода	IN			поворота
XLR	Лампа	DF	Зуммер	HSW	Выключат	OPSH	Аварийный
	поворота		заднего		ель	~	зуммер
	(левый)		хода		звуковог		
					0		
					сигнала		
К1,	Реле	К2,	Реле	К3,	Реле	SMSW	Выключате
s1	заднего	S2	тормоза	S3	звуковог		ль
DΤ	хода	27		22	0		медленног
					сигнала		о режима

Рис. 4-20. Принципиальная электрическая схема системы (CPD30, 35-HB7, CPD30, 35-HB7P)



HL	Лампа габарит ная	QL	Фара	RC	Фильтр звуков ого сигнал а	SSW	Выключатель тормоза		
SL	Лампа тормоза	CL	Аварийн ая лампа	FL	Маяк	LSW	Выключатель лампы		
XLL	Лампа поворот а (левый)	DL	Лампа заднего хода	HO RN	Звуков ой сигнал	XSW	Выключатель лампы поворота		
XLR	Лампа поворот а (левый)	DF	Зуммер заднего хода	HS W	Выключ атель звуков ого сигнал а	QPSH	Аварийный зуммер	K5,55	Реле OPS
K1, S1	Реле заднего хода	K2, S2	Реле тормоза	K3 ,S 3	Реле звуков ого сигнал а	K4,S4	Реле температуры	NPN	Реле приближения

Рис. 4-21. Принципиальная электрическая схема системы (CPD30, 35-HB8P)

# 4.2. Приборы.

# 4.2.1. Устройство CURTIS.

# 4.2.1.1. Компоновка панели.

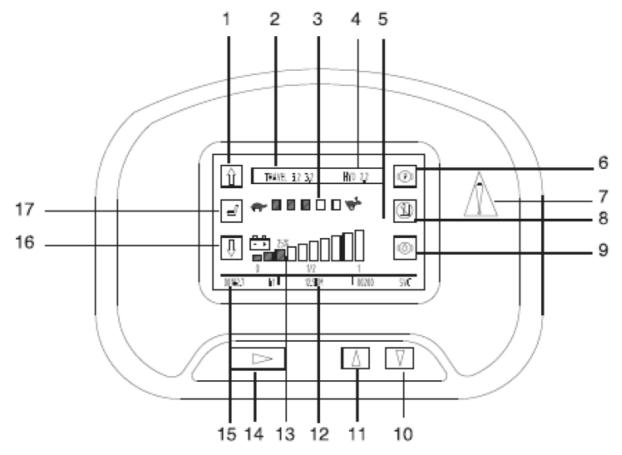


Рис. 4-22. Приборная панель CURTIS:

1 - индикатор движения вперед; 2 - индикатор отказа в тяговом усилии; 3 - указатель скорости перемещения; 4 - индикатор отказа контроллера насоса; 5 - указатель угла поворота рулевого управления; 6 - индикатор положения ручного тормоза; 7 - индикатор отказа; 8 - индикатор остановки подъема; 9 - индикатор режима перемещения; 10 - кнопка выбора; 11 - кнопка выбора; 12 - указатель скорости; 13 - степень заряда аккумуляторной батареи; 14 - кнопка выбора режима; 15 - счетчик часов; 16 - индикатор заднего хода; 17 - индикатор нагрузки на сиденье

### 4.2.1.2. Функции и их применение.

(1) Жидкокристаллическая панель.

● Индикатор степени заряда аккумуляторной батареи: показывает

такое изображение с десятью колонками; когда

количество энергии меньше, чем 2 колонки, мигает изображение

обозначающее слишком низкое количество энергии. Когда количество энергии в аккумуляторной батарее меньше, чем установленная величина для блокирования подъема, возникает

изображение это показано в процентах количество имеющейся энергии.

● Отображение режима работы: на дисплее будет такое изображение



когда у погрузчика режим Е; когда погрузчик в

режиме S, на дисплее появляется изображение . Режим работы можно устанавливать с помощью двух кнопок за пределами этого прибора. Отказ в выборе это при режиме E.

Указатель угла поворота показывает такое изображение
 Когда руль идет направо (ошибка. Прим. пер.), то изображение

такое ; а когда перемещение направлено вперед, то такое



при повороте направо изображение такое



MODE

lacktriangle Указатель скорости: изображение такое , а показываемый диапазон это 0-99,9. Нужно через CAN выбрать метрическую или британскую систему измерений. При отсутствии выбора показывается в метрической системе.

lacktriangle Счетчик часов работы: изображение такое . Точность показаний 0,1 часа. Диапазон 9-00000,9 ч. Когда счетчик часов начинает отсчет, мигает буква «h».

● Индикатор перемещения вперед и назад: изображение такое





Когда погрузчик перемещается вперед, возникает

-

когда погрузчик перемещается назад, то

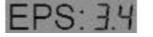
• Отображение кода ошибки: на дисплее показано

# TRA: 1.2 2.3 EPS: 3.4 HYD: 4.5

Вдесь

показаны коды ошибки тягового усилия, контроллера насоса и ошибку контроллера рулевого управления. Если на погрузчике нет

контроллера рулевого управления, то отображается.



не

• Индикатор нагрузки на сиденье: отображается такой рисунок



● Индикатор тревоги количества энергии в аккумуляторной батарее:

(2) Светодиодная панель.

• сигнал тревоги. Индикатор включается, когда работа осуществляется неправильно (например, водитель сошел с погрузчика, а ручной тормоз не задействован).

• индикатор включается, когда нет тягового усилия, вышел из строя контроллер насоса или контроллер рулевого управления.

сигнал тревоги при блокировке подъема. Индикатор включается, когда количество энергии в аккумуляторной батарее ниже установленного для блокировки подъема значения.



индикатор ручного тормоза.

### 4.2.2. Устройство ZAPI.

#### 4.2.2.1. Компоновка панели.

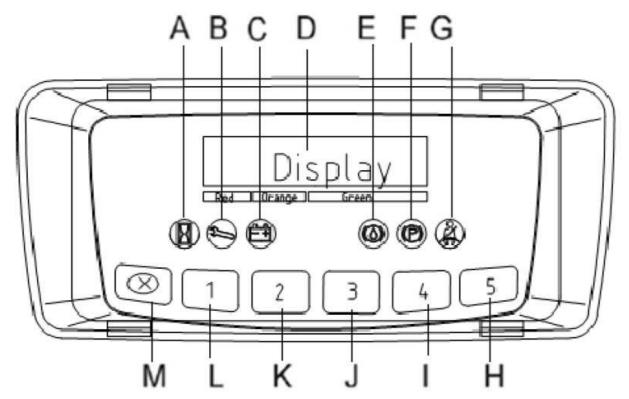


Рис. 4-23. Приборная панель ZAPI SMART:

А – счетчик часов; В – дисплей ошибок; С – дисплей емкости аккумуляторной батареи; D – экран дисплея; Е – запасной дисплей; F – индикатор положения ручного тормоза; G – лампочка тревоги нагрузки на сиденье; H – кнопка выключения; I – увеличение параметра; J – снижение параметра; K – перемещение по меню вверх; L – перемещение по меню вниз; M – меню

#### 4.2.2.2. Функции и применение.

Дисплей SMART это умная приборная панель, соединенная с системой погрузчика линией CANBUS. Эта приборная панель обеспечивает диагностику и настраивает систему всего погрузчика.

При подключении гарнитуры ZAPI или инструмента PCWIN к дисплею SMART, возможно считывать и менять установки всех модулей, имеющихся в сети CANBUS. Этот дисплей предоставляет водителю интерфейс через главную страницу и ряда подразделов меню.

а) Нужно ключом включить переключатель. Когда на прибор будет подано электропитание, на светодиодном экране покажется надпись «HELI AC SYSTEM». После самотестирования системы на главной странице будут показаны емкость аккумуляторной батареи, скорость погрузчика, настройки по умолчанию (экономичный режим) и часы работы.



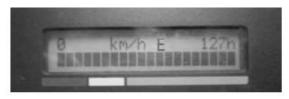


Таблица 4-1

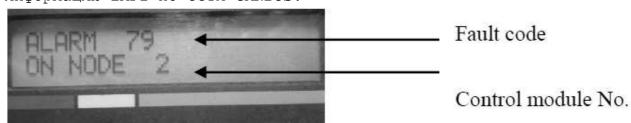
Рис. 4-24. Дисплей устройства ZAPI при подаче электропитания (отказов нет)

b) Дисплей емкости аккумуляторной батареи: На указателе степени заряда аккумуляторной батареи имеется 20 полос. После зарядки погрузчика указатель светится полностью (20 полос), если аккумуляторная батарея полностью заряжена. После разряда аккумуляторной батареи ее заряд уменьшается вместе с количеством полос на указателе. Когда все 20 полос указателя заряда аккумуляторной батареи исчезнут, появится предупреждающий символ

и одновременно начнет мигать символ низкого заряда аккумуляторной батареи и снизится скорость перемещения, отключится подъем. Нужно вовремя заряжать аккумуляторную батарею.

- с) Дисплей режима перемещения с тяговым усилием: водитель может выбрать режим с помощью переключателя режима. Текущий режим показан на датчике (см. Рис. 4-11) (по-видимому ошибка в номере Прим. пер.). Имеются два режима на выбор: Е является экономичным режимом и S это режим малой скорости.
- d) Дисплей кода ошибки: Если возникает ошибка, то часто

появляется и следует обратиться к Таблице 4-1 с кодами ошибки (первый ряд), которые показаны в WINDOW, номер модуля управления (второй ряд) сети CANBUS, где произошла ошибка, и информацию ZAPI по сети CANBUS.



(сверху вниз: Код ошибки; Номер модуля управления)

Рис. 4-25. Интерфейс дисплея ошибок устройства ZAPI

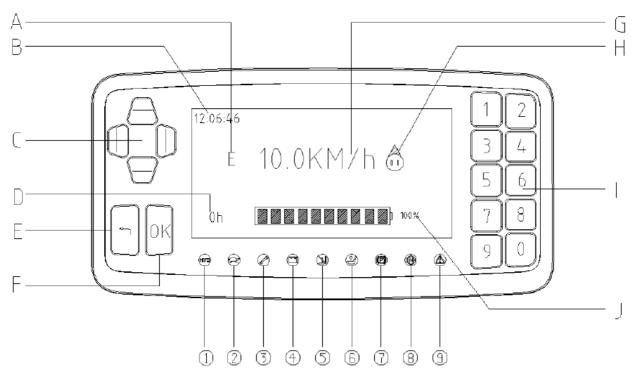
Информация о сети CANBUS устройства ZAPI

Номер в сети CANBUS	Модуль
01	SICOS
02	TRACTION
03	TRACTION MASTER
04	TRACTION SLAVE

04	PUMP
05	EPS-AC
09	MHYRIO
16	SMART DISPALY

# 4.2.3. Устройство для контроллера движения.

#### 4.2.3.1. Компоновка панели.



А – режим работы; В – текущее время; С – клавиатура навигации; D – счетчик часов; F – клавиша Enter; G – скорость перемещения; H – угол поворота рулевого колеса; I – клавиатура с цифрами; J – степень заряда аккумуляторной батареи

Индикаторы: 1 — ошибка контроллера насоса; 2 — замедленная скорость; 3 — предупреждение об ошибке; 4 — низкий заряд аккумуляторной батареи; 5 — блокирование подъема; 6 — присутствие водителя на сиденье; 7 — ручной тормоз; 8 — нейтральное положение; 9 — предупреждение

#### 4.2.3.2. Функции и применение.

а) Режим работы.

Показывает режим текущей работы, которых два: Е и S.

b) Время.

Текущее время показано в виде часы-минуты-секунды.

с) Счетчик часов.

Число означает длительность работы погрузчика. Счетчик часов начинает работать после нажатия клавиши.

d) Скорость перемещения.

Показывает текущую скорость погрузчика в км/ч или миль/ч.

- e) Угол поворота рулевого колеса. Стрелка показывает направление перемещения.
- f) Заряд аккумуляторной батареи.

Показывает текущую заряженность аккумуляторной батареи. Имеется 10 квадратов. Для первых 8 квадратов один пропадает при каждом снижении запаса энергии на 10%. Когда запас энергии останется только 10%, последние два квадрата пропадут одновременно.

д) Блокирование подъема.

Когда подъем блокируется, появляется изображение. Оно не появляется одновременно с высотой подъема.

h) Код ошибки.

Показывается код ошибки.

і) Светодиодный индикатор.

Когда ключевой переключатель включен, прибор автоматически проверит 8 светодиодных индикаторов. 8 светодиодных индикаторов последовательно включатся и затем выключатся.

Когда запаса энергии в аккумуляторной батарее менее 20%, включится индикатор малого запаса энергии; когда запаса энергии в аккумуляторной батарее менее 10%, включится индикатор блокировки подъема.

Когда водитель сходит с сиденья, включается индикатор нагрузки на сиденье.

# 4.2.4. Устройство Songzheng.

### 4.2.4.1. Компоновка панели.

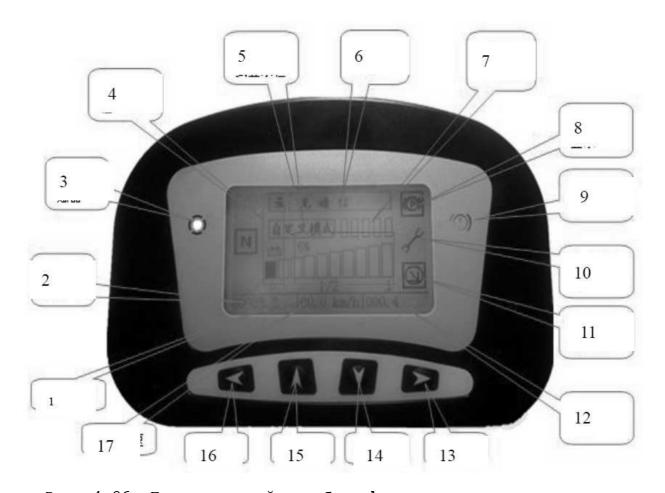
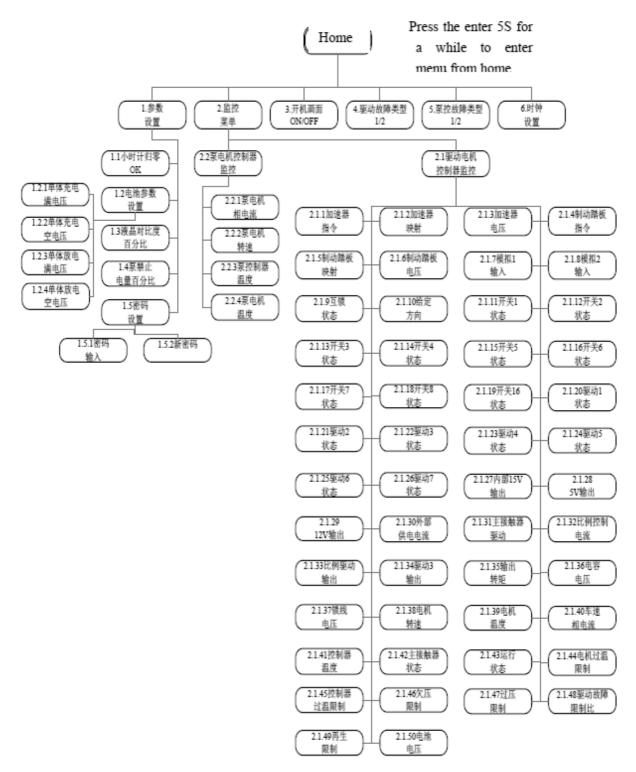


Рис. 4-26. Панель устройства Songzheng:

1 - количество электрической энергии в аккумуляторной батарее; 2 - суммарное рабочее время; 3 - датчик света; 4 - шестеренчатые передачи; 5 - дисплей режима работы контроллера; 6 - дисплей ошибки; 7 - дисплей текущей скорости вращения; 8 - дисплей ручного тормоза; 9 - индикатор ошибки; 10 - наличие ошибки; 11 - дисплей недопустимого состояния насоса; 12 - длительность времени работы в данном выезде; 13 - клавиша Enter; 14 - перелистывание страниц вниз; 15 - перелистывание страниц вверх; 16 - клавиша пробела; 17 - текущая скорость

# 4.2.4.2. Введение в параметры устройства.

(1) Древовидная диаграмма интерфейса дисплея устройства.



(вверху слева направо: Отправная точка; Нужно нажать Enter~5S на некоторое время, чтобы войти в меню из Отправной точки)

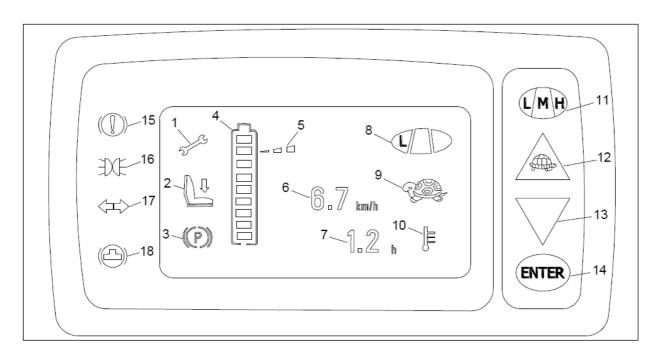
- 1. Установка параметров.
- 1.1. Обнулить счетчик часов.
- 1.2. Установка параметров аккумуляторной батареи.
- 1.2.1. Напряжение при зарядке полного одиночного элемента
- 1.2.2. Напряжение при зарядке пустого одиночного элемента
- 1.2.3. Напряжение при разрядке полного одиночного элемента
- 1.2.4. Напряжение при разрядке пустого одиночного элемента
- 1.3. Процент контрастности жидких кристаллов
- 1.4. Величина оставшегося заряда в аккумуляторной батарее в процентах для запрета работы насоса
- 1.5. Установка пароля
- 1.5.1. Ввод пароля
- 1.5.2. Новый пароль
- 2.1.20-2.1.26. Состояние драйв 1-7
- 2.1.27. Подача внутренних 15 В
- 2.1.28. Выход 5 В
- 2.1.29. Выход 12 В
- 2.1.30. Ток внешнего источника электропитания
- 2.1.31. Привод основного контактора
- 2.1.32. Пропорциональный ток управления
- 2.1.33. Пропорциональный выход драйва
- 2.1.34. Выход драйва 3
- 2.1.35. выход момента вращения
- 2.1.36. Емкостное напряжение
- 2.1.37. Напряжение блокирующего провода
- 2.1.38. Скорость мотора
- 2.1.39. Температура мотора
- 2.1.40. Ток фазы скорости
- 2.1.41. Температура контроллера
- 2.1.42. Состояние главного контактора
- 2.1.43. Состояние работы
- 2.1.44. Предел повышения температуры мотора
- 2.1.45. Предел повышения
- температуры контроллера 2.1.46. Предел снижения
- **2.1.46.** предел снижения напряжения
- 2.1.47. Предел повышения

- 2. Меню монитора
- 2.1. Монитор контроллера мотора привода
- 2.1.1. Состояние акселератора
- 2.1.2. Отображение акселератора
- 2.1.3. Напряжение на акселераторе
- 2.1.4. Состояние тормозной педали
- 2.1.5. Отображение тормозной педали
- 2.1.6. Напряжение на тормозной педали
- 2.1.7. Аналоговый вход 1
- 2.1.8. Аналоговый вход 2
- 2.1.9. Состояние блокировки
- 2.1.10. Заданное направление
- 2.1.11-2.1.19 Состояние переключателей 1-8, 16
- 2.2. Наблюдение за контроллером мотора насоса
- 2.2.1. Фаза тока мотора насоса
- 2.2.2. Скорость мотора насоса
- 2.2.3. Температура контроллера мотора насоса
- 2.2.4. Температура мотора насоса
- 3. Пуск Вкл./Выкл.
- 4. Ошибка привода типа ½
- 5. Ошибка управления насосом типа  $\frac{1}{2}$
- 6. Установка часов

напряжения	
2.1.48. Предельное соотношение	
отказов драйва	
2.1.49. Предел по регенерации	

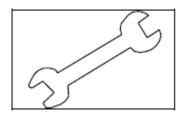
- (2) Объяснение параметров.
- lacktriangled Пуск ВКЛ./ВЫКЛ.: Нужно включить и выключить страницу пуска измерителя.
- lacktriangle Ошибка драйва типа ½: 1 означает, что тип ошибки в коммуникации драйва это CAN связь; 2 означает, что тип ошибки драйва это ошибка кода коммуникации (для измерителя с функцией).
- lacktriangled Ошибка управления насосом типа ½: 1 означает, что тип коммуникационной ошибки насоса это коммуникация CAN; 2 означает, что тип ошибки управления насоса это коде коммуникации (для измерителя с функцией).
- Установка часов: Нужно ввести в счетчик действующее время. Время нужно переустанавливать, если было отключение электропитания.
- Обнуление счетчика часов: Этот параметр может обнулить счетчик часов. Подразумевается, что счетчик часов определяет суммарное время. (Эта функция требует введения пароля).
- lacktriangled Процент контрастности жидких кристаллов: Для этого параметра контрастность может быть отрегулирована (она не может устанавливаться равной 0 или 100%) (Эта функция требует введения пароля).
- Величина оставшегося заряда в аккумуляторной батарее в процентах для запрета работы насоса: Для этого параметра нужно настроить на количество электрической энергии, при которой насос остановит подъем или наклон. (Эта функция требует введения пароля).
- lacktriangle Ввод пароля: Перед установкой этого параметра он должен быть изменен после повторного ввода пароля. (Пароль по умолчанию 000001).
- lacktriangle Новый пароль: Нужно изменить пароль после ввода пароля в этом параметре.
- Наблюдение за контроллером приводного мотора: В соответствии с меню наблюдение осуществляется за состоянием контроллера перемещения.
- Наблюдение за контроллером мотора насоса: В соответствии с меню наблюдение осуществляется за состоянием контроллера насоса.

# 4.2.5. Устройство Fanji.



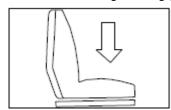
Nº	Наименование	Nº	Наименование
п/п		п/п	
1	Предупреждение о	10	Индикатор превышения
	наступлении срока текущего		температуры
	ремонта системы		
2	Индикатор давления на	11	Клавиша смены режима
	сиденье (опция)		работы (L-М-Н)
3	Индикатор ручного тормоза	12	Переустановка на
			повышение замедленной
			скорости и понижение
4	Запас электрической	13	Вверх и вниз /
	энергии в аккумуляторной		перемещение между
	батарее		суммарным временем,
			суммарным пробегом и
			весом груза
5	Указатель скорости	14	Клавиша режима
	перемещения		диагностики / возврат к
			исходной странице
6	Скорость перемещения и код	15	Индикатор ошибки
	ошибки		
7	Суммарное время /	16	Световой индикатор (не
	суммарный пробег / вес		задействован)
	груза		
8	Дисплей режима работы	17	Световой индикатор
			рулевого управления (не
			задействован)
9	Замедленная скорость	18	Индикатор низкого уровня
			тормозной жидкости (не
			задействован)

1. Предупреждение о наступлении времени текущего ремонта.



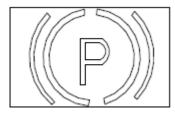
В системе установлен регулируемый интервал текущего ремонта. Когда установленное время приходит, это изображение появится, чтобы напомнить водителю, что нужно провести текущий ремонт погрузчика. В настоящее время эта функция не действует.

2. Индикатор нагрузки на сиденье водителя (опция).



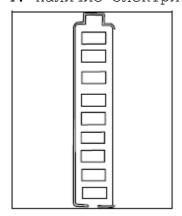
Когда водитель сходит с сиденья, на панели будет виден индикатор. Это означает, что разъединился выключатель в сиденье. В это время погрузчик не может перемещаться или осуществлять подъем. Эта функция действует только с сиденьем OPS.

3. Индикатор ручного тормоза.



При задействовании ручного тормоза индикатор будет виден. При отпускании ручного тормоза этот индикатор не будет виден.

4. Наличие электрической энергии в аккумуляторной батарее.



На рисунке показан запас электрической энергии в аккумуляторной батарее. Это означает, что электрической энергии тем больше, чем больше видна сетка.

Когда электрической энергии менее 20%, это означает, что видны только два окошка, индикатор наличия электрической энергии будет мигать все это время, а скорость будет ограничена больше, чем на 50% от минимальной скорости. Когда запас электроэнергии

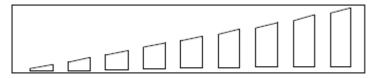
примерно равен 10%, на панели будет виден код ошибки. В это время скорость будет снижена наполовину и функция подъема будет выключена (Она может быть установлена по требованию покупателя).



## Примечание:

Когда видны только два окошка, то в это время запас электрической энергии примерно от 20% до 30%. Желательно остановить работу погрузчика и вовремя зарядить аккумуляторную батарею или срок службы батареи сильно пострадает (Установка может быть выполнена по требованию покупателя).

5. Указатель скорости перемещения.



Этот указатель показывает скорость перемещения. Чем больше скорость, тем больше видно окошек. 9 окошек означает максимальную скорость и 0 окошек означает, что скорость равна 0.

6. Скорость перемещения.



Показана скорость перемещения погрузчика.

7. Суммарное время/суммарный пробег/вес груза.

Устройство покажет суммарное время, суммарный пробег и вес груза. Нужно удерживать клавишу 13 в течение примерно 3 с, тогда суммарное время, суммарный пробег и вес груза будут показаны один за другим по кругу.

#### Дисплей с суммарным временем.



Показывается суммарное время, которое погрузчик работал.

# Дисплей с суммарным пробегом.

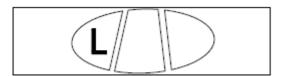


Показывается суммарный пробег, который погрузчик проехал. Дисплей с весом груза.



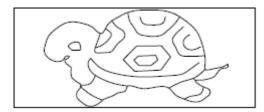
Показывается вес груза. Обычно эта функция действует.

# 8. Дисплей режима расхода электрической энергии.



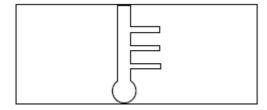
Существует три режима расхода электрической энергии, это L (экономичный), M (стандартный) и H (высокий). С помощью клавиши 11 эти три режима сменяют друг друга по кругу. Расход электрической энергии последовательно увеличивается, но длительность работы снижается. Обычно рекомендуется работать при режиме L или M. Работа при режиме H, когда требуется много электрической энергии, такой как подъем по склону с большим уклоном и так далее.

# 9. Малая скорость перемещения.



При нажатии на клавишу 12, будет показан индикатор малой скорости и это означает, что действует режим малой скорости. Когда погрузчик находится в таком режиме малой скорости, не имеет значения, в каком режиме находится погрузчик (или L, M или H), скорость мотора перемещения снижается, и скорость перемещения снижается. Режим малой скорости не влияет на работу мотора насоса.

### 10. Индикатор превышения температуры.



Когда температура превышает регулируемое значение, установленное системой, на устройстве будет показано такое изображение. Это изображение будет показано как при перемещении и привод насоса достигнет 90 градусов или масляный насос достигнет 145 градусов или мотор перемещения достигнет 120

градусов. При этом температура погрузчика слишком высокая и работать на погрузчике запрещается. Следует работать после охлаждения погрузчика.

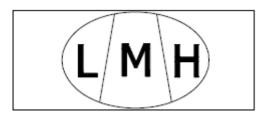
При просмотре других параметров мотора или контроллера при режиме диагностики, эти величины также будут показаны.



#### Примечание:

ullet Безопасные величины температуры мотора перемещений и мотора масляного насоса можно переустановить посредством подключения компьютерной программы и контроллера.

# 11. Клавиша смены режима расхода электрической энергии (L-M-H).



У этой клавиши есть две функции: одна это передвигать три энергетических режима (L, M и H) и вторая – передвигать последовательно три интерфейса.

Нужно нажать на клавишу L/M/H на домашней странице, три режима работы будут сдвигаться последовательно L, M и H в правом углу устройства.

При нажатии клавиши Enter в течение примерно 5 с устройство входит в режим диагностики. Затем нужно нажать на клавишу L/M/H и экран будет сдвигаться последовательно среди записанных интерфейса запроса неисправностей, интерфейса версии программного обеспечения и интерфейса списка параметров погрузчика.

# 4.3. Контроллер.

На вилочном погрузчике с противовесом данной серии использован контроллер мотора CURTIS, импортированный из Америки или контроллер мотора ACE2, импортированный из Италии или китайский контроллер Songzheng с превосходной скоростью регулирования характеристик, хорошей безопасностью, гибкостью и первоклассной защитой и т.д.

Сборка контроллера включает в себя контроллер мотора, контактор, набор реле, плавкий предохранитель, OPS зуммер предупреждения, электронную защиту (система CURTIS), вентилятор радиатора (система ZAPI) и соответствующий жгут проводов.

Примечание: Изготовитель предоставит гарантию качества для контроллера мотора, и изготовитель будет своевременно информирован о послепродажном обслуживании в случае выхода из

строя. Пожалуйста, не открывайте ее для текущего ремонта без полномочий от изготовителя. Пользователи будут нести ответственность за ущерб человеку или собственности, причиненный текущим ремонтом без разрешения.

# 4.4. Мотор.

# 4.4.1. Спецификация мотора.

Таблица **4-2** Спецификация моторов

Погрузчик	CPD10∼15-	CPD18HC	CPD10~15HB	CPD20~25-	CPD20∼	CPD30~
	HA		CPD15∼	HA	25-HB	35HB
	(C)		18-HD			
Модель	TSW132/4-	TSW132/4-	TSW132/4-195	TSP180/4-140	TSP180/4-14	TSP180/4-14
мотора	195LT	195LT3	LT31-1		0	0
перемещения	31-1	1-1				
Номинальная	8 кВт/44Гц	8 кВт/44Гц	8 кВт/44Гц	11,1 кВт/42 Гц	11,1 кВт/42	11,1 кВт/42
мощность	O RDI/ TITE	O RDI/ TITE	O RDI/ TITI	11,1 RD1/ 12 1 B	Гц	Гц
Номинальное	34 B	34 B	34 B	34 B	34 B	34 B
напряжение						
Номинальный	190 A	190 A	190 A	159 A	159 A	159 A
TOK	1,011	1,011	1,011	10,11	10711	10,711
Номинальная	1280 об/мин	1280 об/мин	1280 об/мин	1228 об/мин	1228 об/мин	1228 об/мин
скорость						
_						
Модель	XQD-7.5-3S	XQD-8.6-3S		XQD-10-4S		
мотора						
подъема						
Способ	Последова-	Последова-		Последова-		
возбуждения	тельное	тельное		тельное		
-	возбуждение	возбуждение		возбуждение		
Номинальная	7,5 кВт	8,6 кВт		10,5 кВт		
мощность						
Номинальное	48 B	48 B		48 B		
напряжение						
Номинальный	210 A	260 A		275 A		
TOK						
Номинальная	1550 об/мин	1550 об/мин		1600 об/мин		
скорость						
Модель			TSW112/4-150		TSP112/4-19	YDB15-4HL
мотора			LP52-2		5	
подъема						
Номинальная			10 кВт/75		12 кВт/75	15
мощность			Гц		Гц	кВт/76,5
						Гц
Номинальное			31 B		31 B	31 B
напряжение						
Номинальный			278 A		278 A	395 A
TOK						
Номинальная			2153		2153	2200
скорость			об/мин		об/мин	об/мин

# 4.4.2. Проверка и текущий ремонт моторов постоянного тока.

- (1) Ежедневная проверка.
- а) Сопротивление изоляции. Предельное значение ( $\geq 1~\mathrm{M}\Omega$ ).
- b) Ротор должен вращаться легко и без задевания.
- с) Нужно проверить подсоединение мотора, прочное ли оно.

d) Нужно проверить чистоту между пластинами коллектора.

Примечание: При проведении обслуживания масляные загрязнения между пластинами должны быть удалены безворсовой тканью, смоченной в спирте, и порошком из материала электрических щеток.

- е) Нужно проверить, не ослабло ли подсоединение и прочно ли закреплен щеткодержатель.
- f) Правильное ли и не изменилось ли расстояние между щеткодержателем на стойке и поверхностью коллектора (2-4 мм).
- h) Поверхность соприкосновения между щеткой и коллектором не должна быть менее 80%, а при необходимости перед установкой нужно отполировать ее наждачной бумагой типа 00.

# (2) Ежедневный текущий ремонт.

Нужно осмотреть поверхность мотора на наличие грязи или других прилипших частиц на корпусе, чтобы избежать ухудшения теплоотдачи. Следует каждые полгода проводить такие работы, как:

- а) Проверка наружной поверхности мотора и ее очистка, удаление
- b) Проверка, чистка и замена подшипников; нужно внимательно следить, не появился ли ненормальный шум.
- с) Проверка и замена щеток, проверка и текущий ремонт коллектора.

После длительной эксплуатации обычно поверхности коллектора имеют светло-красный цвет.

Нужно снять и отполировать щетки.

- а) Нужно отполировать щетки тонкой наждачной тканью, при полировании тянуть наждачную ткань вправо или влево.
- b) После полирования щеток тонкой наждачной тканью и чистки коллектора, мотор должен поработать с предельной скоростью, чтобы убедиться в безопасности его работы до тех пор, пока поверхность щеток не отполируется.
- (3) Условия работы.
- а) Высота местности не более 1200 м.
- b) Температура в пределах -25°C-+40°C.
- c) Относительная влажность менее 100%, образование росы на поверхности мотора.

## (4) Возможные неисправности и способы их устранения.

Отказы мотора постоянного тока в основном происходят в коллекторной части, характеристики и причины приведены в следующей таблице.

Таблица 4-3

Возможные неисправности мотора и способы их устранения

Nº	Характеристика коллектора	Возможная причина
п/п		

1	Все медные листы черного цвета	Неправильное
_	рсе медные листы черного цвета	_
2	Chones wonners have a new control of the	подпружинивание щетки
2	Среди коллекторных элементов есть	Между элементами
	группы черного цвета при наличии	коллектора или
	регулировки	обмотками ротора есть
		короткое замыкание,
		плохая пайка или
		коллекторные пластины и
		обмотки разъединились
3	Среди коллекторных элементов есть	Смещен центр
	группы черного цвета без	коллектора, и
	выполнения регулировки	поверхность коллектора
		не цилиндрическая или
		плоская
4	Щетки изношены, изменили цвет и	Мотор вибрирует,
	расслоились	расстояние между
		щеткодержателем и
		щеткой слишком большое,
		расстояние между
		щеткодержателем и
		поверхностью коллектора
		слишком большое. Тальк
		между пластинами
		коллектора
		спрессовался, материал
		или тип щеток
		неправильный.
5	FOREIUMO MONDEL III MORRONO	Мотор перегружен.
	Большие искры на коллекторе	Коллектор загрязнен, у
		щетки плохой контакт,
		недостаточное давление
		или щетка застряла,
		держатель щеток стал
		двигаться или
		вибрировать,
		неправильная полярность
		и последовательность
6	Щетка и подводка к щетке	Большие искры от щеток,
	нагреваются	плохой контакт между
		щетками и подводкой,
		сечение подводки
		•
		недостаточное
7	При работе щеток слышен шум	недостаточное Недостаточно гладкая

Примечание: В случае отклонений в работе, нужно отключить электропитание, затем проверить и провести текущий ремонт мотора.

# 4.5. Аккумуляторная батарея.

# 4.5.1. Спецификация аккумуляторной батареи.

Таблица 4-4 Спецификация аккумуляторной батареи (стандарт)

Погрузчик	CPD10∼	CPD15∼	CPD20∼	CPD30~35-HB
	15-HA(B)	18-HC(D)	25-HA(B)	
Модель	5PZS 400	6PZS 480	5PzS 600(H)	7PZS700H
Емкость	400 Au	480 Au	600 Au/5	700 Ач/5
Напряжение	<b>48</b> B	<b>48</b> B	<b>48</b> B	<b>48</b> B
Количество	24	24	24	24
элементов				

Примечание: Если пользователю нужно, то могут быть поставлены аккумуляторные батареи с большой емкостью или импортные.

#### 4.5.2. Использование аккумуляторной батареи.

Правильная эксплуатация и ежедневный уход за свинцовокислотной аккумуляторной батареей имеет огромно влияние на характеристики и ресурс аккумуляторной батареи, следовательно, пользователи должны выполнять уход и обслуживание независимо от условий и в соответствии с инструкциями по уходу, предоставленными изготовителем.

# 4.5.3. Уход за аккумуляторной батареей и на что обращать внимание.

- (1) Поверхность аккумуляторной батареи должна оставаться чистой и сухой. Ее клеммы и соединительные кабели должны постоянно проверяться, а ослабленные или имеющие плохой контакт должны быть вовремя подтянуты.
- (2) Во избежание короткого замыкания, не допускается класть на аккумуляторную батарею любые токопроводящие предметы.
- (3) Первая зарядка новой аккумуляторной батареи перед использованием это начальная зарядка, и зарядки при последующем использовании будут обычными. Длительность обычной зарядки отличается по емкости аккумуляторной батареи и степени разрядки, и обычно разрядка составляет 70%-100%, а длительная зарядка требует примерно 8-12 часов.
- (4) Нужно открыть наливные крышки при зарядке аккумуляторной батареи и закрыть их по окончании зарядки.
- (5) При зарядке аккумуляторной батареи выделяются газообразный водород и кислород, следовательно, убедитесь, что вентиляция хорошо работает и отсутствует пламя и дым для предотвращения взрыва.
- (6) В ходе использования и зарядки, происходит естественное испарение и электролиз водяной составляющей электролита, что повышает плотность, так что надо постоянно добавлять

дистиллированную воду, чтобы сохранять уровень и плотность электролита нормальными.

- (7) В процессе эксплуатации следует избегать излишнюю разрядку (то есть падение напряжения на элементе аккумуляторной батареи ниже 1.7 В) и чрезмерную зарядку, поскольку они серьезно влияют на срок службы и характеристики аккумуляторной батареи.
- (8) Аккумуляторная батарея должна быть заряжена в течение 24 часов после работы. Если этого не сделать вовремя, то недозаряд, чрезмерный разряд или неиспользование в течение длительного времени без дополнительной зарядки приведет к вулканизации пластин внутри аккумуляторной батареи и в результате произойдет ухудшение характеристик и возникнут серьезные трудности при использовании.
- (9) При эксплуатации один раз в месяц должна производиться уравнивающая зарядка, чтобы все элементы аккумуляторной батареи стали хорошо сбалансированы и были в хорошем состоянии при работе.

### 4.5.4. Уход и хранение.

- (1) Аккумуляторная батарея должна храниться в сухом, хорошо вентилируемом складе, в стороне от прямого солнца. Температура внутри должна быть  $5\text{--}40\,^{\circ}\text{C}$ .
- (2) Хранить аккумуляторную батарею нужно вдали от источников тепла, на расстоянии не менее 2 м.
- (3) Аккумуляторная батарея не должна быть перевернута или лежать на боку. По ней нельзя ударять или класть тяжелые предметы.
- (4) Вблизи не должно быть каких-либо жидкостей или опасных инородных веществ. Не должна попадать какая-либо металлическая пыль.
- (5) Нельзя хранить аккумуляторную батарею с залитым электролитом. Если нужно, следует полностью зарядить аккумуляторную батарею. Нужно точно выставить уровень и плотность электролита. Во время хранения нужно заряжать аккумуляторную батарею один раз в месяц.

# Примечание:

- (1) При зарядке процесс должен быть приостановлен тогда, когда температура превысит  $40^{\circ}\mathrm{C}$ .
- (2) Срок службы аккумуляторной батареи будет уменьшен, если температура электролита превысит  $50^{\circ}$ С.
- (3) Нельзя заряжать аккумуляторную батарею при низкой температуре (например, в холод на улице), это сократит срок службы аккумуляторной батареи.

# Примечание:

- (1) Номинальное напряжение тяговой аккумуляторной батареи не является безопасным, и при касании произойдет электрический удар, так что нужно выполнять правила безопасности.
- (2) Тяговая аккумуляторная батарея является свинцовокислотной, и электролит это раствор серной кислоты. Так что при тестировании, заливке, регулировке аккумуляторной батареи, нужно носить средства защиты, чтобы избежать несчастного случая.
- (3) Кожух зарядного устройства это металлический проводник, следовательно, должно быть гарантировано заземление, чтобы предотвратить поражение электрически током.
- (4) Нельзя отсоединять кабели от аккумуляторной батареи, когда зарядное устройство не выключено. Особое внимание должно быть уделено тому, чтобы батарея не было недозаряжена, так как это будет причиной возникновения большой искры.

#### 4.5.5. Возможные неисправности и способы их устранения.

Причины неисправности у аккумуляторной батареи могут быть различными, их нет только при качественном изготовлении и должном хранении при транспортировке, а в большинстве случаев из-за неправильного текущего обслуживания. Нужно найти неисправности и вовремя проанализировать из причины, принять эффективные меры по их устранению как можно скорее.

Таблица 4-5 Возможные неисправности аккумуляторной батареи и способы их устранения

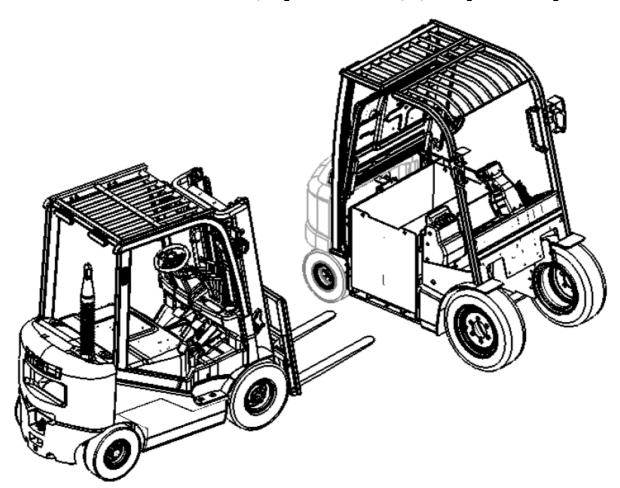
		_	
Неисправ-	Характеристики	Возможные	Меры по
ность		причины	устранению
Сульфата-	1) Падение емкости	1)	1) Когда все еще
ция	аккумуляторной	Неэффективная	не так серьезно,
пластин	батареи.	первая зарядка.	нужно провести
	2) Низкая плотность	2)	выравнивающую
	электролита	Неэффективная	зарядку.
	(уровень ниже	зарядка в	2) Когда все еще
	нормального).	течение	не так серьезно,
	3) Высокое	длительного	нужно попробовать
	напряжение в начале	периода.	гидротерапевтику.
	или в конце	3) Многократная	3) Нельзя
	зарядки.	разрядка.	превышать
	4) Воздушные пузыри	4) Не выполнена	допустимую
	в начале зарядки	вовремя зарядка	разрядку.
	или в ходе ее.	после разрядки.	4) Плотность
	5) Быстрое	5) Высокая	электролита
	повышение	плотность	должна быть ниже
	температуры	электролита.	обычного.
	электролита в ходе	б) Низкий	5) Уровень
	зарядки.	уровень	электролита и
		электролита.	наличие

		7) Не было	загрязнений
		своевременной	должны быть в
		выравнивающей	установленных
		зарядки.	пределах.
		8) Слишком	
		низкий или	
		высокий ток	
		разрядки.	
		9) Загрязненный	
		электролит.	
		10) Внутреннее	
		короткое	
		замыкание или	
		искривление	
		пластин	
Внутрен-	1) Низкое	1) Искривление	1) Нужно заменить
нее	, напряжение	пластин;	пластину.
короткое	аккумуляторной	расширение	2) Нужно убрать
замыкание	батареи или близкое	активной массы;	осадок и удалить
	к нулю при зарядке.	осыпание	проводник.
	2) Немного или нет	активной массы.	3) Нужно заменить
	воздушных пузырьков	2) Большой	пластину.
	в конце зарядки.	осадок.	<b>J</b>
	3) Быстрое	3) Попадание	
	повышение	проводника в	
	температуры	аккумуляторную	
	электролита или	батарею.	
	медленное или		
	отсутствие		
	повышения плотности		
	электролита.		
	4) Huskoe		
	напряжение		
	аккумуляторной		
	батареи при условии		
	разомкнутой цепи		
	или быстрое падение		
	к предельному		
	значению при		
	разрядке.		
	5) Серьезный		
	саморазряд.		
Осыпание	1) Снижение емкости		
активной	аккумуляторной		
массы	батареи.		
	2) Мутный		
	электролит.		
	3) Большой осадок.		
	J, DOMBIEN OCCIDEN.	<u> </u>	

# 4.5.6. Введение в способ боковой замены аккумуляторной батареи.

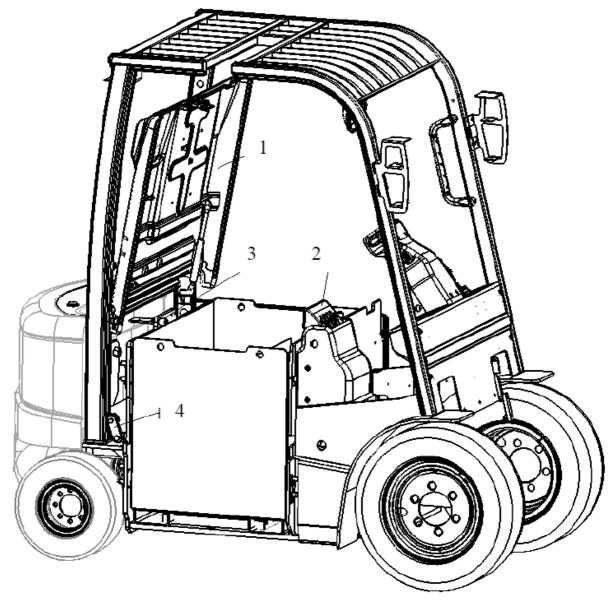
Традиционный метод подъема это стандартный способ для замены аккумуляторной батареи на электропогрузчике и боковая замена это опция для машин серии НЗ грузоподъемностью 3-3,5 т. Точнее, способов боковой смены аккумуляторной батареи существует два, один это вытаскивание сбоку и другой это поднятие. Для поднятия сбоку это означает, что при смене аккумуляторной батареи нужно поднять батарею с помощью вилочного погрузчика. Подъем сбоку рекомендуется для вилочных погрузчиков грузоподъемностью 3-3,5 т, поскольку они тяжелые. Способ вытаскивания сбоку означает, что когда меняется аккумуляторная батарея, она вытаскивается на транспортную подставку и затем батарея меняется. Этот способ может использоваться для погрузчиков грузоподъемностью 1-2,5 т, поскольку погрузчик легкий. Подробности указаны ниже.

# 4.5.6.1. Способ подъема сбоку при смене аккумуляторной батареи.



- (1) Нужно повернуть ключ в переключателе в положение Выключено и разблокировать работу клапана. Нужно повернуть кронштейн для работы клапана вертикально вниз.
- (2) Нужно повернуть защелку на капоте и открыть капот. Следует отсоединить разъем электропитания и штекеры, и снять блокирующий аккумуляторную батарею штифт.
- (3) Нужно снять панель и дверь справа от погрузчика.

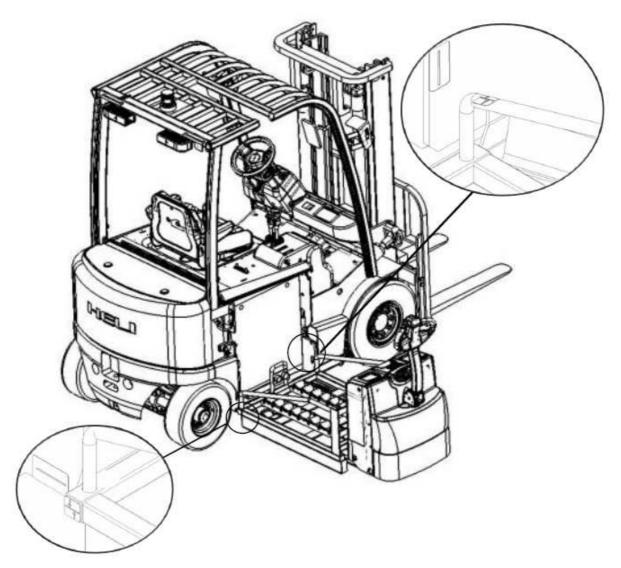
(4) Нужно снять предварительно затянутый стержень и затем повернуть запорную пластину вертикально вниз.



1 – открыть капот; 2 – разблокировать работу клапана; 3 – снять блокирующий штифт; 4 – повернуть блокирующую аккумуляторную батарею пластину

- (5) Нужно поднять аккумуляторную батарею другим вилочным погрузчиком, чтобы сменить аккумуляторную батарею.
- (6) Нужно установить аккумуляторную батарею в обратном порядке.

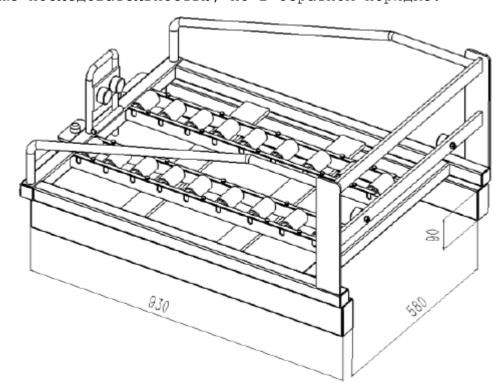
# 4.5.6.2. Способ вытаскивания сбоку при смене аккумуляторной батареи.



- (1) Нужно повернуть ключ в переключателе в положение Выключено и убрать задвижку. Нужно повернуть кронштейн чтобы задвижка была вертикально вниз.
- (2) Нужно повернуть защелку на капоте и открыть капот. Следует отсоединить разъем электропитания и штекеры, и снять блокирующий аккумуляторную батарею штифт.
- (3) Нужно снять панель и дверь с правой стороны от погрузчика.
- (4) Нужно снять стопорный штифт батареи на транспортной подставке. Нужно поднять транспортную подставку перевозчиком паллет и пододвинуть его вплотную к корпусу погрузчика. Отрегулировать положение транспортной подставки, чтобы выровнять корпус погрузчика со стрелкой на транспортной подставке и, таким образом, поставить ее по центру аккумуляторной батареи.

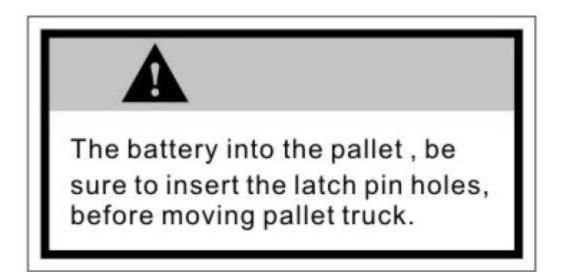


- (5) Нужно выровнять стойку на транспортной подставке с круглым отверстием на погрузчике и коснуться нейлоновой накладкой корпуса погрузчика.
- (6) Нужно снять предварительно затянутый стержень и затем повернуть запорную пластину вертикально вниз. Вытащить аккумуляторную батарею на транспортную подставку.
- (7) Нужно установить стопорный штифт на транспортной подставке, опустить перевозчик поддонов, чтобы опора на транспортной подставке была в стороне от круглого отверстия на корпусе погрузчика. Сдать назад, чтобы отодвинуть перевозчик поддонов в сторону.
- (8) Нужно установить аккумуляторную батарею в соответствии с той же последовательностью, но в обратном порядке.



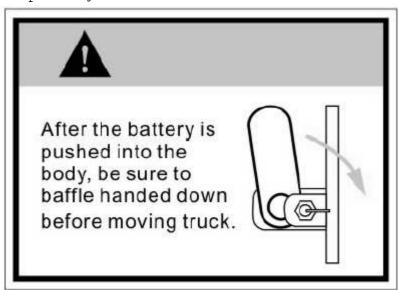
# 4.5.6.3. Примечание.

(1) При работе с перевозчиком поддонов с аккумуляторной батареей нужно убедиться, что стопорный шти $\phi$ т транспортной подставки установлен надежно.



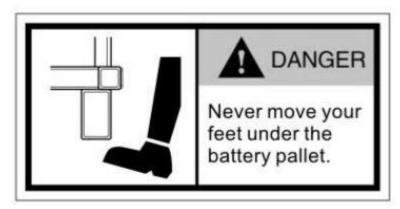
(Аккумуляторная батарея находится на перевозчике поддонов, нужно убедиться перед началом движения перевозчика, что штифты защелки вставлены в отверстия.)

(2) После установки аккумуляторной батареи нужно убедиться, что запорная пластина батареи опущена и предварительно затянутый стержень установлен.



(После того, как аккумуляторная батарея задвинута в корпус, перед началом движения нужно убедиться, что щеколда опущена вниз.)

- (3) После того, как аккумуляторная батарея установлена, нужно убедиться, что стопорный штифт установлен надежно.
- (4) Не допускается подставлять ногу под транспортную подставку.



(Не допускается подставлять ногу под паллету с аккумуляторной батареей.)

- (5) По возможности, нужно носить защитную одежду и перчатки.
- (6) Запрещается ударять по клеммам и соединительным кабелям.
- (7) Нужно избегать сильных ударов при транспортировке.
- (8) Нужно еще раз проверить, хорошо ли установлена аккумуляторная батарея.

# 4.6. Ежедневный текущий ремонт.

- (1) Нужно проверить состояние контактора. Следует заменить его, если нужно. Нужно проверять контактор каждые три месяца.
- (2) Нужно проверить педали или ручной переключатель малых движений: нужно измерить падение напряжения между выводами переключателя малых движений: когда он замкнут, не должно быть никакого сопротивления; при отпускании слышен звук звонка. Нужно проверять каждые три месяца.
- (3) Нужно проверить силовую линию, соединительный кабель около аккумуляторной батареи, преобразователь и мотор. Нужно убедиться в хорошем состоянии изоляции кабелей и плотном соединении цепей. Нужно проверять каждые три месяца.
- (4) Нужно проверить механические движения педали и рукоятки; проверить, в порядке ли пружина: проверить, может ли пружина потенциометра вытянуться на полную или установленную длину. Нужно проверять каждые три месяца.
- (5) Нужно проверять механическое перемещение контактора каждые три месяца; если есть повреждение или условия для ухудшения безопасности, нужно обратиться к дилерам.

Примечание: После установки контактора, нужно вывесить колесо машины (над землей) для теста. В этом случае опасности не будет, даже при неправильном соединении.

После отключения выключателя блокировки, определенное напряжение остается некоторое время на конденсаторе фильтра. Сначала нужно отключить электропитание от аккумуляторной батареи, если в этот раз ремонту подлежит инвертор, и затем нужно подключить сопротивление 10-100 Ом к положительному и

отрицательному полюсам инвертора, чтобы закоротить напряжение на конденсаторе.

# 4.7. Возможные неисправности и способы их устранения.

# 4.7.1. Система управления CURTIS.

В данной системе управления используется последовательный режим работы, чтобы ввести код ошибки контроллеров перемещения и насоса в устройство и показать на устройстве в цифровом виде. «TRAVEL» означает контроллер перемещения и «HYD» означает контроллер насоса.

(1) Серии контроллеров 1236/1239.

Таблица 4-6 Код ошибки, возможные неисправности и способы их устранения у контроллеров серий 1236/1239.

Код	Жидкокристаллический	Возможная причина	Устранение
щ	дисплей программатора	BOSMOMIAN IIPM AMIA	
1.0		D	m 1
12	Контроллер перегружен	Внешнее замыкание	Ток фазы
	по току	фазы выводов мотора	превышает
		U, V или W.	предел
		Параметры мотора	измерения по
		настроены неправильно	току.
		Неисправен контроллер	
13	Отказ датчика тока	Утечка на раму машины	У датчиков тока
		от фазы U, V или W	контроллера
		(короткое замыкание в	неверное
		статоре мотора).	считывание.
14	Предварительная	Внешняя нагрузка на	Низкое
	зарядка не работает	конденсаторной	напряжение
		батарее (В+ вывод для	конденсатора.
		подключения), которая	_
		препятствует заряду	
		конденсаторной	
		батарее.	
15	Контроллер находится	Температура	Температура
	при очень низкой	контроллера ниже	контроллера
	- температуре	-40°C.	ниже -40°С.
		Контроллер	
		неисправен.	
16	Контроллер находится	Температура	Температура
	при очень высокой	контроллера выше	контроллера
	температуре	95°C.	превышает 95°C.
		Чрезмерная нагрузка	
		на машину.	
		Контроллер	
		неправильно	
		_	
		установлен.	

17	Очень низкое	Неверный выбор	Внутри
	напряжение	напряжения	контроллера
		контроллера.	напряжение
		Превышение тока при	конденсатора
		crapte.	слишком низкое.
		Слишком большое	
		сопротивление	
		аккумуляторной	
		батареи.	
		При движении	1
		аккумуляторная	
		батарея отключается.	
		Плавкий	
		предохранитель	
		аккумуляторной	
		батареи сгорел или не	
		срабатывает главный	
1.0	00	контактор.	II a ma greener and
18	Очень высокое	Выбор напряжения на	Напряжение на
	напряжение	контроллере	конденсаторе
		неправильный	контроллера
		Сопротивление	СЛИШКОМ
		аккумуляторной	высокое.
		батареи слишком	
		высокое для данного	
		тока регенерации.	
		Аккумуляторная	
		батарея отключается	
		при тормозной	
		регенерации.	
22	Сокращение	Контроллер работает в	Температура
	работоспособности	критических условиях	контроллера
	контроллера из-за	Чрезмерная нагрузка	превышает 85°C.
	перегрева	на машину.	
		Контроллер	
		неправильно	
		установлен	
23	Сокращение	Аккумуляторной	Напряжение на
	работоспособности при	батарее нужна	конденсаторе
	СЛИШКОМ НИЗКОМ	зарядка.	контроллера
	напряжении	Параметр контроллера	низкое.
		по напряжению выбран	
		неправильно.	
		неправильно.	
		неправильно. Чрезмерная внешняя	
		неправильно. Чрезмерная внешняя нагрузка приводит к	
		неправильно. Чрезмерная внешняя нагрузка приводит к снижению напряжения	
		неправильно. Чрезмерная внешняя нагрузка приводит к снижению напряжения аккумуляторной	
		неправильно. Чрезмерная внешняя нагрузка приводит к снижению напряжения аккумуляторной батареи.	

		высокое.	
		Аккумуляторная	
		батарея ослабла.	
		Главный контактор не	
		действует из-за	
		сгоревшего плавкого	
		предохранителя	
24	Сокращение	Напряжение	Напряжение
	работоспособности при	аккумуляторной	батареи
	СЛИШКОМ ВЫСОКОМ	батареи слишком	конденсаторов
	напряжении	высокое при	превысило
	iidiip/////eii///	регенерации	установленное
		торможением.	значение.
		Параметр контроллера	Sila lelline.
		по напряжению выбран	
		неправильно.	
		Сопротивление	
		аккумуляторной	
		батареи слишком	
		высокое.	
		Аккумуляторная батарея отключилась	
		при регенерации	
		торможением.	
25	Прекратилась подача	Перегрузка в подаче 5	Питание 5 В
23	напряжения 5 В	B.	(контакт 26) за
	наприжения 3 в	_ ·	пределами
			диапазона
			5 B±10%
26	Слишком большой ток	Слишком большой ток	На цифровом
20	на цифровом выводе 6	на цифровом выводе 6.	выводе 6
	na drippedem dadede o	na drippopom babogo o:	(контакт 19)
			ток превышает
			15 MA.
27	Слишком большой ток	Слишком большой ток	На цифровом
_ ′	на цифровом выводе 7	на цифровом выводе 7.	выводе 7
		Ind Alfberen Tribode	(контакт 20)
			ток превышает
			15 мА.
28	Ухудшение работы	Температура мотора	Температура
	мотора из-за высокой	слишком высокая.	мотора слишком
	температуры	Регулировка датчика	высокая.
		температуры	
		неправильная.	
29	Отказ датчика	Неправильно подключен	Ввод датчика
	температуры мотора	датчик температуры	температуры
	_	мотора	мотора (контакт
		Регулировка датчика	8) под
		температуры	напряжением
		неправильная.	рейлинга (0 или
			10 B)
31	В катушке 1 датчика	Обрыв или замыкание в	Нужно проверить
	нагрузки водителя	линии нагрузки	Катушку 1 на
			,,

	обрыв/ замыкание (На	водителя.	обрыв или	
	главной линии	Плохой контакт.	короткое	
	обрыв/замыкание)		замыкание.	
	_	Ошибка с проводами.	Sambinativic.	
32	В катушке 2 датчика	Обрыв или замыкание в	Нужно проверить	
	нагрузки водителя	линии нагрузки	Катушку 2 на	
	обрыв/ замыкание	водителя.	обрыв или	
	(На тормозной линии	Плохой контакт.	короткое	
	обрыв/замыкание)	Ошибка с проводами.	замыкание.	
33	В катушке 3 датчика	Обрыв или замыкание в	Нужно проверить	
	нагрузки водителя	линии нагрузки	Катушку 3 на	
	обрыв/ замыкание	водителя.	обрыв или	
		Плохой контакт.	короткое	
		Ошибка с проводами.	замыкание.	
34	В катушке 4 датчика	Обрыв или замыкание в	Нужно проверить	
	нагрузки водителя	линии нагрузки	Катушку 4 на	
	обрыв/ замыкание	водителя.	обрыв или	
		Плохой контакт.	короткое	
		Ошибка с проводами.	замыкание.	
35	Обрыв/ замыкание PD	Обрыв или замыкание в	Нужно проверить	
		линии нагрузки	PD на обрыв или	
		водителя.	короткое	
		Плохой контакт.	замыкание.	
		Ошибка с проводами.		
36	Отказ устройства	Отказ устройства	Нужно проверить	
	кодирования	кодирования.	устройство	
		Ошибка с проводами.	кодирования на	
			отказ.	
37	Обрыв в моторе	Обрыв фазы мотора.	Нужно проверить	
		Плохое крепление или	на обрыв фазу	
		ошибка с проводами.	U, V или W.	
		ошибка с проводами.	U, V или W.	

38	Обгорели контакты главного контактора	Обгорели контакты главного контактора Альтернативный путь для напряжения (такой, как внешний резистор предварительной зарядки) подает ток к батарее	Нужно проверить напряжение В+ или В- главного контактора и контроллера.
		конденсаторов.	
39	Главный контактор не замыкается	Главный контактор не замыкается Окислились контакты главного контактора.	Нужно проверить контактор и плавкий предохранитель.
		Есть внешняя нагрузка на батарею конденсаторов, которая не позволяет батарее конденсаторов заряжаться. Сторел плавкий	

		предохранитель В+.	
41	Большое напряжение на дроссельной заслонки стеклоочистителя	Напряжение на дроссельной заслонке стеклоочистителя слишком большое.	Нужно заменить дроссельную заслонку 1.
42	Низкое напряжение на дроссельной заслонки стеклоочистителя	Слишком низкое напряжение на дроссельной заслонке стеклоочистителя.	Нужно увеличить напряжение на дроссельной заслонке pot2 (контакт 16) по сравнению с ошибочным пороговым значением.
43	Высокое напряжение на стеклоочистителе pot2	Напряжение на дроссельной заслонке pot2 стеклоочистителя слишком большое.	Нужно заменить дроссельную заслонку 2.
44	Низкое напряжение на стеклоочистителе pot2	Напряжение на дроссельной заслонке pot2 стеклоочистителя (контакт 17) ниже установленного значения.	Нужно увеличить напряжение на дроссельной заслонке pot2 (контакт 17) по сравнению с ошибочным пороговым значением.
45	Чрезмерный ток датчика низкого уровня в бачке	Ток датчика низкого уровня в бачке (контакт 19) превышает 10 мА.	Нужно проверить низкий уровень.
46	Отказ памяти EEPROM	Модификация параметра контроллера и цикла KSI.	Модификация параметра контроллера и цикла KSI.

47	Ошибка последовательности HPD	Первоначальная величина дроссельной заслонки >25% или применена в неправильной последовательности	Нужно проверить F, R, блокировку и дроссельную заслонку.	
48	EMR REV HPD	После удара EMR, F, R, блокировки и дроссельная заслонка не возвращается к 0.	Нужно проверить F, R, блокировку и дроссельную заслонку.	
49	Ошибка в изменении параметра	Цикл KSI.		
51	Ошибка в связи <b>CAN</b>	Не выстраивается связь CAN, устройство не отвечает.	Нужно проверить связь CAN.	

52	Время ожидания CAN PDO	Связь САN между устройством и контроллером отказала при перемещении; устройство не отвечает.	Нужно проверить связь CAN.
53- 67	Отказ ОЕМ	Превышение времени VCL	
68	Ошибка во времени выполнения VCL		Нужно изменить VCL
69	Внешнее питание за пределами диапазона	Ток питания 12 В, 5 В за пределами диапазона	Нужно проверить нагрузку на электропитании.
71	Общая операционная система	Ошибка в операционной системе.	Цикл KSI.
72	Превышение времени PDO	Превышение времени работы связи CAN.	Цикл KSI.
73	Обнаружение прекращения работы	Мотор прекратил работу.	Нужно проверить устройство кодирования.
		Отказ датчика скорости.	Нужно проверить устройство кодирования.
87	Отказ в выдаче характеристики мотора	Отказ устройства кодирования.	Нужно проверить устройство кодирования.
		При отсутствии нагрузки мотор не соответствует	Нужно соединить снова.
		Параметры мотора за пределами диапазона контроллера.	

89	Ошибка типа мотора	Типа мотора нет в системе OS.	Нужно выбрать правильный тип
			мотора, цикл KSI.
91	Hесоответствие VCL/OS	Программное	Нужно загрузить
		обеспечение VCL в	в контроллер
		контроллере не	корректное
		соответствует	программное
		программному	обеспечение VCL
		обеспечению ОЅ в	и OS
		контроллере	
92	Отказ в установке	Датчик определил	Нужно
	тормоза ЕМ	движение машины после	отрегулировать
		подачи команды на	силу торможения
		тормоз ТМ на	тормоза ЕМ.
		установку.	
93	Устройство	Отказ устройства	Цикл KSI.
	кодирования LOS (Ограниченная	кодирования мотора.	Нужно проверить устройство

	стратегия работы)		кодирования.
94	Время ожидания Emer	Время таймера	Цикл KSI.
	Rev	ожидания EMR истекло	Нужно проверить
		или вход EMR закрыт.	EMR на
			замыкание.
95	Незаконный номер	Аппаратное	Нужно заменить
	модели	обеспечение в	контроллер.
		контроллере не	
		соответствует	
		программному	
		обеспечению в	
		контроллере.	

# (2) Контроллер серии 1253.

Таблица 4-7

Код ошибки, возможные неисправности и способы их устранения контроллеров серий 1235.

Код	Статус	Описание	Возможная причина
<b>C</b>	CBeTO-		
	диодов		
LED OFF	H10H0D	Нет электропитания или	
		неисправный контроллер.	
Solid ON		Неисправен контроллер или	
201101		микропроцессор.	
0.1	■ ¤	Рабочий контроллер, нет	
	-	известных отказов.	
1.1	αα	Ошибка EEPROM.	1) Данные EEPROM
			потеряны или
			повреждены.
			2) Ошибка в
			контрольной сумме
			EEPROM. Может быть
			удалено
			посредством
			модифицирования
			любого значения
			параметра меню
			программы 1311.
1.2	ממ מ	Безопасный от ошибок НW	1) MOSFET замкнут.
	2.22		2) Подключение к
			мотору разомкнуто.
1.3	מממ מ	Короткое замыкание в	Короткое замыкание
		моторе.	в моторе.
2.1	מממ	Выключение из-за низкого	Напряжение
		напряжения.	аккумуляторной
		_	батареи < LOVLOT
			CUTOFF
2.2	ממ ממ	Блокировка подъема	1) Контроллер
			получил
			действующий сигнал
			блокировки
			подъема.

			2) Параметр SS LIFT LOCKOUT установлен некорректно.
2.3	ממ מממ	Ошибка последовательности	1) Неправильная
		(Блокировка пуска)	последовательность
		(Evididipolita II, dita)	входа дросселя SS
			или KSI или вход
			1.1
			блокировки.
			2) Неправильно
			выбран тип
			блокировки пуска.
			3) Неправильно
			отрегулирован
			дроссель.
2.4	ממממ ממ	Ошибка дросселя.	1) Провод дросселя
			разомкнут/замкнут.
			2) Неисправный
			дроссель.
			3) Выбран
			, т неправильный тип
			дросселя.
3.1	מממ מ	CONT DRVR OC	Замкнута катушка
			контактора.
3.2	ממ מממ	MAIN CONT WELEDE	1) Подгорел
			главный контактор.
			<ol> <li>Установка</li> </ol>
			"CONTACT CNTRL"
			неверная.
			3) Привод главного
			контактора
			замкнут.
3.3	מממ מממ	PRECHARGE FAULT	1) Отказ цепи
3.3	20000 2000		предварительной
			зарядки.
			2) Внешнее
			замыкание или
			утечка между В+ и
3.4	ממממ ממממ	MAIN CONT DNC	B 1) Ослабло
3. <del>1</del>		WITHIN COINT DINC	·
			подсоединение
			катушки главного
			контактора.
			2)Главный
			контактор не
			замкнулся.
			3) Параметр CONTACT
			CNTRL некорректный.
4.1	ממממ	Низкое напряжение	1) Напряжение
		аккумуляторной батареи	аккумуляторной
			батареи < LOVOLT
			CUTBACK.
			2) Окислился вывод
			аккумуляторной

			батареи. 3) Ослаб вывод аккумуляторной батареи или контроллера.
4.2	ממ ממממ	Повышенное напряжение	1) Напряжение аккумуляторной батареи превысило предел на отключение. 2) Работа с подключенным зарядным устройством.
4.3	מממ מממ	Тепловое отключение	1) Температура > 85°C или < -25°C. 2) Чрезмерный груз для мотора насоса. 3) Неправильный монтаж контроллера. 4) Работа в сложной атмосфере. 5) Отказ термистора.

# 4.7.2. Система управления ZAPI.

# 4.7.2.1. Контроллер ZAPI AC2/ACE2.

(1) Обычная ошибка системы перемещения (Вторая строка устройства показывает «ON MODE2»).

Таблица 4-8 Обычная ошибка системы перемещения AC2/ACE2.

Код ошиб-	Значение	Примечание	Меры
13	EEPROM KO	ЕЕРRОМ поврежден	Ошибка находится в интегральной памяти для хранения и регулирования параметров. Когда появляется ошибка, машина автоматически останавливается. Если ошибка продолжает оставаться, тогда происходит повторное подключение после выключения электрической
			блокировки, изменений в контроллере. Если ошибка пропадет, предварительно хранившиеся параметры будут

			заменены величинами по
			умолчанию.
17 I	LOGIC	Ошибка	Нынешняя ошибка функции защиты
1	FAILURE #3	логической	логической карты: замена
		карты 3	контроллера.
18 I	LOGIC	Ошибка	Нынешняя ошибка вычислительного
	FAILURE #2	логической	оборудования обратной связи по
		карты 2	фазному напряжению на
		-	логической карте: замена
			контроллера.
19 I	LOGIC	Ошибка	Ошибка произошла, когда
F	FAILURE #1	логической	действовала функция низкого или
		карты 1	повышенного напряжения. В
			системе 24 В напряжение
			определяется контроллером как
			превышающее 45 В и ниже 9 В. В
			системе 48 В напряжение
			определяется контроллером как
			превышающее 65 В или ниже 11 В.
			Возможные причины:
			(1) Нужно проверить, есть ли
			короткое замыкание в системе
			электрической цепи, такой как
			DC-DC, и в тормозных катушках и
			т.д. или хороший ли контакт у
			контроллера с входным
			электропитаним.
			(2) Если напряжение
			аккумуляторной батареи слишком
			большое или очень маленькое.
			(3) Нужно проверить В+ и В- и
			посмотреть, хорошо ли закреплен
			кабель электропитания на
			колодке с проводами контактора и т.д.
			и т.д. (4) Не противоречит ли параметр
			калибрования напряжения
			контроллера действительному
			напряжению.
			(5) Ошибка цепи оборудования
			защиты от повышенного
			напряжения на логической карте.
			Нужно заменить контроллер.
30 V	VMN LOW	Низкий VMN	Причина: Высокое напряжение MOS
			во время пуска на 66% меньше,
			чем напряжение на конденсаторе,
			или это напряжение меньше, чем
			требуется по величине при
			работе мотора. Возможные
			причины:
			(1) Обмотки мотора некорректные
			или есть проблема с
			электроцепями мотора. Нужно

			проверить, правильно ли
			выполнено трехфазное
			подключение мотора, нет ли
			какой-либо утечки тока на землю
			разрыв цепи в катушке мотора.
			(2) Если главный контактор
			срабатывает твердо, то есть ли
			какой-нибудь износ на контакте?
			(3) Нужно заменить контроллер.
31	VMN HIGH	Высокий VMN	Причина: При пуске низкое
			напряжение трубки MOS на 10%
			выше, чем нормальное напряжение
			аккумуляторной батареи или
			фазовое напряжение выше, чем ½
			напряжения аккумуляторной
			батареи.
			Возможные причины:
			(1) Обмотки мотора некорректные
			или существует проблема в цепи
			мотора. Нужно проверить
			корректность трехфазного
			подсоединения мотора, нет ли
			здесь утечки электричества на
			землю и разрыва в катушке
			мотора.
0.7	CONTACTOR		(2) Нужно заменить контроллер.
37	CLOSED	Слипание	Когда катушка основного
	CLOSED	контактора	контактора замкнута, контроллер
			сначала должен быть проверен,
			не слиплись ли контакты
			главного контактора. Нужно
			попробовать разрядить
			конденсатор. Если напряжение на
			конденсаторе понижено на 20% по
			сравнению с напряжением
			аккумуляторной батареи, то
			возможно появление ошибки.
			(1) Предлагается проверить не
			слиплись ли контакты контактора
			или заменить контроллер.
38	CONTACTOR	CONTACTOR	Логическая карта приводит в
	OPEN	OPEN	
	OT ET	OLEN	действие катушку главного
		OI EN	
	OI DE	OFEN	контактора, но контактор не
	OT DAY	OLEN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины:
	OT DAY	OLEN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность
	OT DAY	OLEN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора.
	OT DAY	OLEN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в
	OT DAY	OI EN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в контакторе.
		OI EN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в контакторе. (3) Если контактор работает
		OI EN	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в контакторе. (3) Если контактор работает нормально, нужно заменить
			контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в контакторе. (3) Если контактор работает нормально, нужно заменить контроллер.
53	STBY I HIGH	Большой ток в ждущем	контактора, но контактор не замыкается, возможные причины: (1) Механическая неисправность и блокирование контактора. (2) плохой контакт в контакторе. (3) Если контактор работает нормально, нужно заменить

		режиме	контроля, превышает величину,
			допускаемую для нерабочего
			тока. Проблема не в
			периферийных частях, так что
			контроллер нужно заменить.
60	CAPACITOR	Неправильная	Когда включена электрическая
	CHARGE	зарядка	блокировка, инвертер зарядит
		конденсатора	конденсатор через электрическое
			сопротивление и проверит,
			полностью ли заряжен
			конденсатор в отведенное время,
			иначе напряжение на
			конденсаторе останется на 20%
			ниже, чем напряжение на
			аккумуляторной батарее, а
			инвертор подаст сигнал
			предупреждения и главный
			контактор не замкнется.
			Возможные причины?
			(1) Периферийное оборудование,
			то есть DC-DC, мотор или другое
			оборудование и т.п. вмешиваются
			в процесс зарядки контроллера и
			это вмешательство должно быть
			устранено.
			(2) Сопротивление зарядки
			отключено, имеется ошибка в
			цепи зарядки и энергоомодуле,
			так что контроллер нужно
			заменить.

62	TEMPERAURE	Повышенная	В случае, когда поступает
		температура	полная мощность, температура
			контроллера превышает 85°C
			(она связана с параметром "
			MAXIMUM CURRENT").
			Соотношение таково: Параметр
			определяет температуру
			тревоги.
			MAXIMUM CURRENT=50% 96℃
			MAXIMUM CURRENT=60% 94℃
			MAXIMUM CURRENT=70% 92°C
			MAXIMUM CURRENT=80% 90°C
			MAXIMUM CURRENT=90% 88°C
			MAXIMUM CURRENT=100% 86℃
			Теперь максимальный ток
			контроллера уменьшается с
			увеличением максимальной
			температуры. Когда температура
			равна 105°C, ток контроллера
			снижается до нуля.
			Ошибка появляется, если
			прерыватель находится в

1	1	1	
			холодном состоянии:
			(1) Параметр калибрования
			температуры логической карты
			неверен, нужно заменить
			контроллер.
			(2) Датчик температура внутри
			контроллера неисправен и нужно
			заменить контроллер.
65	MOTOR	Высокая	Если включен цифровой
	TEMPERAT.	температура	переключатель температуры
		мотора	мотора или аналоговый сигнал
		Мотора	превышает величину отсечки,
			проблема возникла. Когда
			температура мотора достигает
			120°C, контроллер подает
			тревогу, машина может
			двигаться в это время. Но
			максимальный ток и
			характеристики снижены. Когда
			температура мотора достигает
			125°C, мотор прекращает
			работу. Теперь нужно стараться
			понизить температуру мотора.
			Если ошибка остается, когда
			мотор охлажден, нужно
			проверить цепь и заменить
			контроллер, если цепь в
			порядке.
66	BATTERY	Низкая емкость	Если параметр «BATTERY CHECK»
	LOW	аккумуляторной	для проверки аккумуляторной
1		батареи	батареи не установлен на 0 и
		батареи	батареи не установлен на 0 и
		батареи	когда возможность зарядки
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY»
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением
		батареи	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY»
74	DRIVER	Короткое	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением
74	DRIVER SHORTED		когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.
74		Короткое	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи. Когда действует электрическая
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи. Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.  Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор определит, есть ли короткое замыкание в приводе главного
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.  Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор определит, есть ли короткое замыкание в приводе главного контактора, и если есть, даст
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.  Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор определит, есть ли короткое замыкание в приводе главного контактора, и если есть, даст сигнал тревоги. Нужно
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.  Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор определит, есть ли короткое замыкание в приводе главного контактора, и если есть, даст сигнал тревоги. Нужно проверить, есть ли короткое
74		Короткое замыкание в	когда возможность зарядки батареи менее 15% и нет сетки на устройстве, подается сигнал тревоги и функция подъема блокируется, нужно заряжать ее вовремя. Если в аккумуляторной батарее есть электрическая энергия, нужно проверить совпадает ли величина параметра отрегулировать батарею «ADJUST BATTERY» контроллера с напряжением аккумуляторной батареи.  Когда действует электрическая блокировка, микропроцессор определит, есть ли короткое замыкание в приводе главного контактора, и если есть, даст сигнал тревоги. Нужно

			контактора или отрицательном
			полюсе. Нужно заменить
			контроллер, если все так.
75	CONTACTOR	Неисправность	Катушка главного контактора
	DRIVER	привода	не может нормально приводиться
		контактора	в действие, и нужно заменить
			контроллер, если в катушке
			главного контактора нет
			неисправности.

П.С	MA GC NOT OU		
78	VACC NOT OK	Ошибка в	Время определения: дежурный
		акселераторе	режим.
			Тревога означает, что
			напряжение на акселераторе
			равно IV, что больше, чем
			минимальная величина,
			установленная в диапазоне
			сигналов (PROGRAM VACC)
			акселератора.
			Возможные причины:
			(1) Предельные величины
			напряжения акселератора не
			были указаны, и нужно
			выполнить это снова при
			входе в программу PROGRAM VACC.
			(2) Ошибка в акселераторе.
			Возможно, педаль
			акселератора не
			возвращается или это
			внутренняя ошибка
			акселератора.
			(3) Отказ контроллера.
79	INCORRECT	Неправильная	Возможные причины
	START	последовательность	неправильной
		при пуске	последовательности при
			пуске:
			(1) Перед началом
			переключатель направления
			был замкнут.
			(2) Некорректная
			последовательность работы.
			(3) Если проблема все еще
			не может быть устранена,
			нужно заменить контроллер.
80	FORW+BACK	Сигналы вперед и	Машина будет продолжать
		назад подаются	выяснение. Но когда
		одновременно	подаются два сигнала,
		(адгезия	запрашивающих работу, с
		переключателя	двух направлений
		направления	одновременно, подается
			сигнал тревоги. Возможные
			причины?

			(1) Поврежден провод.
			(2) отказ переключателя
			_
			направления.
			(3) Неправильная работа.
			(4) Нужно заменить
			контроллер, если проблема
			все еще не может быть
	ENGODED		устранена.
82	ENCODER	Ошибка кодирования	Контроллер определяет
	ERROR		большую разницу между двумя
			СЧИТЫВАНИЯМИ
			последовательностей
			скоростей устройства
			кодирования. Поскольку
			устройство кодирования в
			системе не может изменить
			огромную скорость за очень
			короткое время, то,
			возможно, неисправность в
			устройстве кодирования
			(цепи одного или двух
			устройств кодирования вышли
			из строя или повреждены).
			Нужно проверить
			механические и функции в
			цепи устройства
			кодирования. Тревога,
			возможно, вызывается
			электромагнитным шумом от
			подшипника датчика. Если
			нет, то нужно заменить
			контроллер.
220	PROG VACC	Ошибка	Если «2.5 РОТ» установлено
	NOT OK	программирования	как «ON», то контроллер
		акселератора	проверит максимальное и
			минимальную величину
			потенциометра, записанные
			во время программирования.
			Если минимальное значение
			Вперед меньше, чем
			максимальное значение Назад
			или минимальное значение
			Назад больше, чем
			максимальное значение
			Вперед, появится ошибка.
			Нужно проверить
			корректность работы
			потенциометра или провести
			сбор данных снова.
222	WAITING FOR	Ожидание узлового	В сети связи САМ контроллер
222	NODE	Сигнала	получает сигнал, что другой
		CMI'nasia	
			контроллер может
			осуществить нормальную

		связь и этот контроллер всегда находится в состоянии ожидания, пока сеть связи САN не станет полностью нормальной. Нужно проверить, почему провода модулей, которые не могут связаться, не в порядке, и посмотреть, корректны ли программное обеспечение или установленные параметры.
WATCHDOG #1	Устройство поиска ошибок 1	При пуске цепь устройства поиска ошибок включается до начала работы программного обеспечения. Сигнал устройства поиска ошибок недействителен в режиме ожидания или работы (состояние тревоги). Анализ ошибок: Цепь устройства поиска ошибок или выход микроконтроллера повреждены. Указанные два случая не имеют ничего общего с внешними деталями, так что нужно заменить контроллер.
SHORTED EF	цепи вспомогательной катушки	Когда электромагнитный тормоз, подсоединенный к выходному терминалу CNA#18IS или к вспомогательной катушке, замкнут, генерируется сигнал ошибки. Нужно выйти из состояния ошибки посредством отпускания тормоза после устранения перегрузки, так что текущий запрос действителен. Анализ ошибки: В целом код ошибки указывает, что проблема заключается в проводах или в катушке загрузки. Таким образом, нужно сначала проверить соединение между выходом контроллера и нагрузкой. Если нет проблема с внешней нагрузкой, проблема находится внутри контроллера, и его надо
	#1 COIL	#1 ошибок 1  COIL SHORTED EF  Короткое замыкание цепи вспомогательной

227	WATCHDOG #2	Устройство поиска ошибок 2	Причина: При пуске устройство поиска ошибок в цепи задействуется перед тем, как стартует программное обеспечение. Сигнал устройства поиска ошибок недействителен (состояние тревоги) в случае режима ожидания или состояния работы. Анализ ошибки: Цепь аппаратного обеспечения устройства поиска ошибок или выход микроконтроллера поврежден. Указанные выше
			случаи не имеют ничего общего с внешними частями, поэтому нужно заменить контроллер.
228	TILLER OPEN	Рубильник выключен	Когда входной рубильник выключен, примерно 30 с после этого главный контактор будет отключен и будет дан предупредительный сигнал. Предупреждение исчезает для следующей операции.
229	SAFETY INPUT	Ошибка входного предохранительного выключателя	Когда входной предохранительный выключатель выключен, также и главный контактор, между тем электромагнитный тормоз или вспомогательная катушка выхода приведена в действие. Нужно проверить, правильно ли подсоединен порт All. Если другие детали исправны, нужно заменить контроллер.
230	COIL SHORTED MC	Цепь катушки главного контактора замкнута	Причина: Когда короткозамкнутая катушка главного контактора подсоединена к выходному порту CFN#16, подается сигнал ошибки. После устранения перегрузки, он автоматически отзывается из состояния ошибки посредством отпускания тормоза, и затем становятся действительными инструкции по запуску. Анализ ошибки: В целом код

			ошибки указывает, что проблема в проводах или катушке нагрузки. Так что сначала нужно проверить соединение между выходом контроллера и нагрузкой. Если здесь нет проблем с внешней нагрузкой, проблема находится внутри контроллера и контроллер нужно заменить.
231	COIL SHORTED HW KO	Ошибка цепи защиты катушки	Ошибка замыкания цепи защиты катушки, использованной для привода в действие главного контактора, электромагнитного тормоза или дополнительных устройств. Анализ ошибки: Нужно заменить контроллер.

0.0.5	MEMORE	T	T
232	KEYOFF	Короткое	На стадии пуска, если
	SHORTED	замыкание	контроллер обнаруживает,
		переключателя с	уровень сигнала логики
		ключом	низкий, когда переключатель
			с ключом выключен,
			произошла ошибка.
			Анализ ошибки: Скорее
			всего, что напряжение очень
			низкое, предлагается
			проверить следующее:
			(1) Если переключатель с
			ключом основан на внешней
			нагрузке (то есть пуск
			конвертера DC-DC, входной
			сигнал реле или выключателя
			контактора ниже, чем
			пусковое напряжение).
			(2) Нужно проверить
			положительные и
			отрицательные полюса кабеля
			и элемента и соединение
			между -ВАТТ и + ВАТТ
			главного контактора и
			контроллера. Они должны
			быть соединены винтом и
			момент затяжки равен 13Н.м-
			15 Н.м.
			(3) Если не было обнаружено
			падения напряжения на линии
			электропитания, сигнал
			ошибки появляется каждый
	•	•	

раз, когда переклю	
ключом включен. Ош	
возможно, в аппарач	
обеспечении контро:	-
следовательно, конч	гроллер
нужно заменить.	
233 POWER MOS Kopotkoe Программное обеспеч	чение
SHORTED замыкание проверит мост	
электропитания электропитания пере	ед тем,
MOS как главный контак	гор
замкнется. Он преоб	бразует в
электропитание MOS	И
величина фазового	
напряжения падает;	до -ИФЕЕ
(подъем до +ВАТТ).	Если
изменение величины	фазового
напряжения не	_
подтверждается в	
инструкции, возника	ает
сигнал ошибки. Нуж	
заменить контроллер	
235 HANDBRAKE Ошибка Входной сигнал руч	
выключателя тормоза действителе	
ручного тормоза выдается текущая	on, norga
ручного гормоза выдается текущая инструкция.	
Вывод: возможные с	пучае
ошибки	ny iac
(1) Ручной тормоз	TOBNEWHELL
или неисправен проз	=
(2) Выключатель руч	
тормоза работает но	
В меню ТЕЗТЕР РУЧНО	_
ВСЕГДА ВКЛЮЧЕН. Это	
логическая ошибка,	
236 CURRENT Ошибка увеличения Максимальное увелич	
CARY	чение
10ka liapamerpa loka 910	
заводская установка	a,
величина которой	
показываем, что	
максимальный ток,	
регулирующий парам	етр
программы не был	
использован.	
Решение: Правильно	
установленная прог	
тока получает параг	=
помощью техническо:	ro
персонала ZAPI.	
237 ANALOG Ошибка Сигнал ошибки возн	икает,
INPUT аналогового входа когда A/D всех аназ	ПОГОВЫХ
сигналов преобразуе	ЭТСЯ В

			задержка превышает 400 мс. Эта функция используется для проверки ошибки конвертера A/D или аналогового преобразования. Анализ ошибки: Нужно заменить контроллер, если ошибка всегда присутствует.
238	WRONG ZERO VOLTAGE	Неправильное нулевое напряжение	При пуске величина обратной связи напряжения на выходе VMN не равна примерно 2,5 В. Цепь контроллера повреждена. Анализ ошибки: Предлагаются следующие проверки: (1) Внутренние соединения мотора. (2) Подключение кабеля электропитания к мотору. (3) Ток утечки между мотором и корпусом машины. (4) Если соединения в моторе в порядке, проблема находится внутри контроллера, и нужно заменить его.

239	SAFETY OUTPUT	Ошибка выхода сигнала безопасности	Короткое замыкание драйвера выхода сигнала безопасности. Анализ ошибки: Нужно проверить, имеется ли короткое замыкание цепи или сопротивление двухтактного выхода меду А19 и -ВАТТ. Если это проблема цепи драйвера логической карты, нужно заменить контроллер.
240	HARDWARE FAULT	Ошибка в цепи технических средств	Перед драйвом катушки главного контактора, контроллер тестирует драйвер МОЅ или драйв вспомогательного выхода это недействительный сигнал устройства поиска ошибок. Если драйв не происходит, возникает сигнал ошибки. Анализ ошибки: Нужно заменить контроллер.
241	FLASH CHECKSUM	Ошибка флеш памяти	Когда ключ в положении включено, программа представляет собой положительную величину во

			флеш памяти и сигнал ошибки
			_
			возникает в случае
			отрицательного значения.
			Анализ ошибки? Проблема во
			флеш памяти
			микроконтроллера. Флеш
			память может быть
			повреждена или сохраненная
			программа уничтожена. Нужно
			попробовать переустановить
			программу логической карты.
			Ошибка присутствует в
			микроконтроллере, если
			ошибка все еще существует.
			Нужно заменить контроллер.
242	ENCODER	Обратная связь	При нормальных условиях,
	LOCKED	сигнала ошибки	если целевая скорость
		устройства	больше, чем 10Гц и скорость
		кодирования	вращения мотора больше, чем
			1,5 Гц, сигнал обратной
			связи кодирующего
			устройства, проверенный
			контроллером, должен
			превышать пороговое
			значение. Если нет,
			контроллер подаст тревогу.
			Нужно протестировать
			кодирующее устройство
			мотора и посмотреть, в
			нормальном ли состоянии
			находится мотор или провода
			и правильно ли они
			установлены. Нужно заменить
			контроллер, если
			периферийные устройства в
			порядке.
243	SENS MOT	Ошибка датчика	Феномен: Сигнал выхода
215	TEMP KO	температуры	датчика температуры мотора
		температуры	выходит за границы
			диапазона.
			Решение: Нужно проверить
			величину, выдаваемую
			датчиком, и подсоединение
			проводов и тогда ошибка
			находится внутри
			контроллера, в случае если
			никаких проблем не
0.4.4	COETWADE	0	обнаружено.
244	SOFTWARE ERROR	Ошибка	Во время тестирования
	LKKUK	программного	программного обеспечения
		обеспечения	есть много причин для такой
			ошибки, такие как: ошибка
	I		связи CAN и ошибка

			считывания и записи EEPROM
			и т.д. Нужно проверить
			параметр "DEBUG MODE",
			величина должна быть "OFF".
245	WRONG RAM	Ошибка	Ошибочное содержание было
	MEMORY	динамической	обнаружено при тестировании
		памяти	главной памяти: Адрес
			регистрации «DIRTY», и
			ошибка будет ограничивать
			работоспособность машины.
			Анализ ошибки: После
			положения Выключено, нужно
			переключатель поставить в
			положение Включено и
			заменить контроллер, если
			проблема продолжает
			существовать.
246	AUX DRIVER	Ошибка драйва	Вспомогательная катушка
210	OPEN	вспомогательного	цепи драйва не может
		выхода	приводить в действие
		Выхода	нагрузку. Оборудование или
			привод катушки повреждены.
			Нужно заменить контроллер.
247	DATA	Получение данных	Неисправность будет
21/	ACQUISITION	получение данных	показана, когда пройдет
	110 Q 0 15111011		_
			калибрование тока. Никакая
			обработка не нужна, и она
			автоматически исчезнет по
0.4.0	NO CAN		окончании калибрования.
248	NO CAN MESSAGE	Отсутствует	Ошибка связи С <b>AN</b> между
	MESSAGE	сигнал CAN	насосом и тяговым
			устройством. Нужно
			проверить провода САN,
			установки программного
			обеспечения и
			опубликованную информацию.
249	CHECK UP	Время	Необходимо время для
	NEED	обслуживания	сервиса и текущего ремонта.
		•	<del>-</del>

250	THERMIC SENS KO	Ошибка датчика температуры	Выходной сигнал датчика температуры контроллера превышает диапазон значений. Эта ошибка не имеет ничего общего с внешними частями, и нужно заменить
251	WRONG SET BATTERY	Неправильные данные аккумуляторной батареи	контроллер. Во время пуска контроллер тестирует, находится ли напряжение аккумуляторной батареи в пределах номинального значения.  Нужно проверить,

			подтверждает ли величина параметра BATTERY VOLTAGE показания вольтметра. Если нет, надо сделать так, чтобы они соответствовали друг другу с помощью функции ADJUST BATTERY. Нужно заменить аккумуляторную батарею.
253	SLIP PROFILE	Проскакивающие ошибки	Неправильный выбор параметров SLIP PROFILE. Нужно проверить установки этих значений параметров в аппаратном оборудовании.
254	AUX DRIVER SHORTED	Замыкание вспомогательного драйва	Короткое замыкание в электрической цепи привода электромагнитного тормоза или вспомогательного электрического тормоза. Нужно проверить, есть ли короткое замыкание между A16 и BATT. Ошибка цепи блока драйва логической карты: нужно заменить контроллер.

(2) Обычные ошибки системы управления насосом (Вторая линия приборов показывает "ON NODE 5").

Таблица **4-9** Обычные ошибки системы управления насосом

Код	Значение	Примечание	Меры
ошибки			
13	EEPROM KO	EEPROM поврежден	Ошибка во внутренней памяти
			для хранения и
			регулирования параметров.
			Когда ошибка появляется,
			машина автоматически
			останавливается. Если
			ошибка продолжает
			присутствовать, когда
			соединение выполнено снова
			после выключения
			электрической блокировки,
			нужно заменить контроллер.
			Если ошибка исчезла,
			хранившиеся до этого
			параметры будут заменены
			значениями по умолчанию.
17	LOGIC	Ошибка 3	Ошибка в современной
	FAILURE #3	логической карты	защитной функции логической
			карты: нужно заменить

			контроллер.
18	LOGIC	Ошибка 2	Ошибка цепи фазы напряжения
	FAILURE #2	логической карты	обратной связи аппаратного
			оборудования на логической
			карте. Нужно заменить
			контроллер.
19	LOGIC	Ошибка 1	Ошибка произошла, когда
		логической карты	функция низкого и
			повышенного напряжения
			действовала. В системе 24 В
			контроллером определяется
			напряжение, превышающее 45 В и ниже 9 В. В системе 48
			В контроллером определяется напряжение, превышающее 65
			В или меньше 11 В.
			Возможные причины:
			(1) Нужно проверить, есть
			ли короткое замыкание в
			электрической системе,
			такой как DC-DC и тормозная
			катушки и т.д. или если
			контакты входа
			электропитания контроллера
			в хорошем состоянии.
			(2) Является ли напряжение
			аккумуляторной батареи
			слишком низкое или высокое.
			(3) Нужно проверить В+ и В
			и посмотреть, плотно ли
			закреплен кабель
			электропитания на колодке с
			проводами контактора. (4) Совместим ли параметр
			калибрования напряжения
			контроллера с фактическим
			напряжением.
			(5) Есть ошибка цепи
			аппаратного оборудования в
			защите от высокого
			напряжения на логической
			карте. Нужно заменить
			контроллер.
30	VMN LOW	Низкий VMN	Причина: Напряжение на
			выходной стороне MOS во
			время пуска на 66% меньше,
			чем напряжение на
			конденсаторе или это
			напряжение меньше, чем
			требуемая величина при
			работе мотора.
			Возможные причины:
			(1) Обмотки мотора

			выполнены некорректно или есть проблема с цепью в моторе. Нужно проверить, правильно ли выполнено трехфазное подключение мотора, нет ли здесь какойлибо утечки электричества на землю и разрыва цепи в катушке мотора.  (2) Происходит ли срабатывание главного контактора твердо, и не возникает ли износ контактов?  (3) Нужно заменить контроллер.
31	VMN HIGH	Высокий VMN	Причина: При пуске напряжение на входной стороне трубки MOS на 10 выше, чем нормальное напряжение аккумуляторной батареи или фазовое напряжение выше, чем ½ напряжения аккумуляторной батареи. Возможная причина: (1) Обмотки мотора выполнены неправильно или есть проблема в цепи мотора. Нужно проверить, правильно ли выполнено трехфазное подключение мотора, нет ли какой-либо утечки электричества на землю или разрыва цепи в катушке мотора. (2) Нужно заменить контроллер.
53	STBY I HIGH	Большой ток в режиме ожидания	Выходной сигнал датчика тока, обнаруженный системой микро контроля, превышает значения, допустимые для нерабочего тока. Эта проблем не имеет ничего общего с периферийными деталями, так что контроллер необходимо заменить.
60	CAPACITOR CHARGE	Неправильный заряд конденсатора	Когда включена электрическая блокировка, инвертер будет заряжать конденсатор через резистор электрического тока и нужно

	1	T	T
			проверить, полностью ли
			заряжен конденсатор в
			отведенное время, иначе
			напряжение конденсатора
			останется на 20% ниже
			напряжения аккумуляторной
			батареи, инвертер подаст
			сигнал тревоги и главный
			контактор не замкнется.
			Возможные причины:
			(1) Периферийное
			оборудование, например, DC-
			DC, мотор или другое
			оборудование и т.д.
			вмешается в процесс зарядки
			контроллера и этого
			вмешательства нужно
			избежать.
			(2) Зарядный резистор
			отключен, здесь нет ошибки
			в цепи зарядки и модуле
			электропитания, так что
			контроллер нужно заменить.
62	TEMPERAU	Превышение	В случае, если разрешена
	RE	- температуры	полная мощность,
			температура контроллера
			превышает 85°C (Это связано
			с параметром «MAXIMUM
			CURRENT»)
			Их соответствие такое:
			Параметр устанавливает
			температуру подачи тревоги
			MAXIMUM CURRENT=50% 96°C
			MAXIMUM CURRENT=60% 94°C
			MAXIMUM CURRENT=70% 92°C
			MAXIMUM CURRENT=80% 90℃
			MAXIMUM CURRENT=90% 88°C
			MAXIMUM CURRENT=100% 86°C
			Теперь максимальный ток
			контроллера снижается с
			увеличением максимальной
			текущей температуры. Когда
			температура равна 105°C,
			ток контроллера снижается
			до нуля.
			Ошибка возникает, если
			прерыватель находится в
			холодном состоянии:
			(1) Температура
			калибрования параметра
			логической карты
			некорректна, нужно
			проверить параметры.
			Coropiile inapaine phi

(2) Датчик внутренней температуры контроллер	
Г Температуры кончооллер	_
имеет проблемы и нужно	
заменить контроллер.	
65   MOTOR   Высокая   Если цифровой переключ   ТЕМРЕКАТ.   ТЕМПЕРАТУРА МОТОРА ВКП	
Temiepatypa Motopa Temiepatyph Motopa Bisi	ючен
или аналоговый сигнал	
превышает величину отс	
возникает проблема. Ко	гда
температура мотора	
достигает 120°С, контр	оллер
подает сигнал тревоги,	
машина может двигаться	
это время. Но максимал	ьный
ток и характеристики	
снижены. Когда темпера	_
мотора достигает 125°C	
мотор останавливает ра	боту.
Теперь нужно постарать	СЯ
понизить температуру	
мотора.	
Если ошибка продолжает	
оставаться, когда мото	р
охлажден, нужно провер	ИТЬ
ток и заменить контрол	лер,
если цепь в порядке.	
74 DRIVER Короткое замыкание Когда электрическая	
SHORTED драйвера блокировка включена,	
микропроцессор определ	
есть ил короткое замык	ание
в драйвере главного	
контактора и, если да,	TO
будет ли подан сигнал	
тревоги. Нужно провери	ΤЬ,
есть ли короткое замык	ание
на положительной паре	A16
катушки главного конта	ктор
или на негативном полю	ce.
Нужно заменить контрол	лер,
если все в порядке.	
78 VACC NOT Ошибка Время определения: Реж	ИМ
ОК акселератора ожидания.	
Сигнал тревоги показыв	
что напряжение акселер	_
IV больше, чем минимал	
величина в группе сигн	алов
(PROGRAM VACC)	
акселератора.	
Возможные причины:	
(1) Предельные высокие	И
низкие значения напряж	ения
, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	
не были собраны, и нуж	HO

В PROGRAM VACC.  (2) Ошибка акселератора: Возможно, педаль акселератора не может вернуться или имеется внутренняя ошибка акселератора.  (3) Ошибка контроллера.  79 INCORRECT Некорректная стартовая последовательность некорректной стартовой последовательности: (1) Переключатель
Возможно, педаль акселератора не может вернуться или имеется внутренняя ошибка акселератора.  (3) Ошибка контроллера.  ТОТИТЬ ОТВЕТ ВОЗМОЖНЫЕ ПРИЧИНЫ НЕКОРРЕКТНОЙ СТАРТОВОЙ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТИ:
акселератора не может вернуться или имеется внутренняя ошибка акселератора.  (3) Ошибка контроллера.  79 INCORRECT Некорректная Возможные причины некорректной стартовой последовательносты:
вернуться или имеется внутренняя ошибка акселератора. (3) Ошибка контроллера.  79 INCORRECT Некорректная Возможные причины стартовая некорректной стартовой последовательносты:
внутренняя ошибка акселератора. (3) Ошибка контроллера.  79 INCORRECT Некорректная Возможные причины тартовой последовательность последовательности:
акселератора. (3) Ошибка контроллера.  79 INCORRECT Некорректная Возможные причины некорректной стартовой последовательность последовательности:
79 INCORRECT Некорректная Возможные причины стартовая некорректной стартовой последовательность последовательности:
79 INCORRECT Некорректная Возможные причины стартовая некорректной стартовой последовательность последовательности:
START стартовая некорректной стартовой последовательность последовательности:
последовательность последовательности:
(1) Переключатель
` '
направления замкнут перед
пуском.
(2) некорректная
последовательность
действий.
(3) Некорректное
подключение проводов.
(4) Если проблема все еще
не может быть устранена,
нужно заменить контроллер.
82 ENCODER Ошибка устройства Контроллер определяет
ERROR   кодирования   большую разницу между двумя
последовательными
считываниями скорости
устройства кодирования.
Поскольку кодирующее
устройство в системе не
может изменить большую
скорость в очень короткое
время, то в кодирующем
устройстве может быть
проблема (цепь одного или
двух кодирующих устройств
может быть повреждена).
Нужно проверить
механические и
функциональные цепи
кодирующего устройства.
Тревога, возможно, вызвана
электромагнитным шумом от
подшипника или датчика.
Если нет, то нужно заменить
контроллер.
221 SEAT Ошибка сигнала Если параметр «SAFE OUT
MISMATCH присутствия СОNFIG» равен 1, может
водителя на произойти ошибка. Если
сиденье сигнал присутствия водителя
на сиденье отличается от
сигнала от контроллера
насоса, может произойти
ошибка. Нужно проверить

			подсоединение выключателя
			присутствия водителя на
			сиденье.
222	WAITING	Ожидание узлового	В сети связи САМ контроллер
222	FOR NODE	Сигнала	получает сигнал, что другой
	101111022	CMI'hajia	_
			контроллер не может
			обеспечить нормальную связь
			и этот контролер всегда
			находится в ждущем режиме
			до тех пор, пока сеть связи
223	WATCHDOG		САN полностью нормальная.
223	#1	Ошибка устройства	При пуске, цепь устройства
	111	поиска ошибок 1	поиска ошибок активируется
			до пуска программного
			обеспечения. Сигнал
			устройства поиска ошибок
			недействителен в ждущем
			режиме и рабочем состоянии
			(состояние тревоги).
			Анализ ошибки: Цепь
			аппаратного обеспечения
			устройства поиска ошибок
			или выход микроконтроллера
			повреждены. Указанные выше
			два случая не имеют ничего
			общего с внешними частями,
			так что нужно заменить
227	WATCHDOG	Ошибка устройства	контроллер. Причина: При пуске цепь
227	#2	поиска ошибок 2	устройства поиска ошибок
		HONCKA OMNOOK Z	активируется до начала
			работы программного
			обеспечения. Сигнал
			устройства поиска ошибок
			недействителен (состояние
			тревоги) в случае ждущего
			или рабочего режима.
			Анализ ошибки: Цепь
			аппаратного обеспечения
			устройства поиска ошибок
			или выход микроконтроллера
			повреждены. Указанные выше
			два случая не имеют ничего
			общего с внешними частями,
			так что нужно заменить
			контроллер.
229	SAFETY	Ошибка безопасного	Когда выключатель
	INPUT	входа	безопасного входа выключен,
			тогда главный контактор,
			при этом электромагнитный
			тормоз, или катушка
			вспомогательного выхода
			приводятся в действие.
			приводитси в деиствие.

			Нужно проверить, правильно ли подсоединен порт All.
			Нужно заменить контроллер,
			если другие детали
			исправны.
232	KEYOFF SHORTED	Короткое замыкание ключевого переключателя	При пуске, если контроллер устанавливает, что уровень сигнала логики низкий, когда ключевой
			переключатель выключен, то присутствует ошибка.
			Анализ ошибки: Очень
			возможно, что напряжение чрезвычайно низкое, и нужно
			проверить следующее:
			(1) Базируется ли ключевой
			переключатель на внешней
			нагрузке (например, при
			пуске конвертера DC-DC,
			входной сигнал реле или
			переключателя контактора
			ниже, чем стартовое
			напряжение).
			(2) Нужно проверить положительный и
			отрицательные полюса кабеля
			электропитания и элемент и
			соединение между -ВАТТ и
			+ВАТТ главного контактора и
			контроллера. Должно быть
			соединение винтом с
			моментом затягивания 13 Нм- 15 Нм.
			(3) Если на кабеле
			электропитания не было
			обнаружено падение
			напряжения, сигнал ошибки выдается каждый раз, когда
			ключевой переключатель
			включен. Ошибка, может быть
			в аппаратном обеспечении
			контроллера, следовательно,
	nove		нужно заменить контроллер.
233	POWER MOS	Короткое замыкание	Программное обеспечение
	SHORTED	электропитания MOS	проверит мост
			электропитания перед тем, как главный контактор
			тем, как главный контактор будет замкнут: Он
			преобразуется в
			электропитание на входе MOS
			и фазовое напряжение падает
			до -ВАТТ (увеличение до
			+ВАТТ). Если изменение

		T	T
			величины фазового
			напряжения не соответствует
			указанному в инструкции,
			возникает сигнал ошибки.
			Нужно заменить контроллер.
237	ANALOG	Ошибка аналогового	Сигнал ошибки возникает,
	INPUT	входа	когда A/D всех аналоговых
			сигналов преобразуется в
			фиксированное значение и
			задержка превышает 400 мс.
			Эта функция используется
			для проверки ошибки
			конвертера A/D или
			преобразования аналогового
			сигнала.
			Анализ ошибки: Нужно
			заменить контроллер, если
			ошибка существует
			постоянно.
238	WRONG	Ошибочное нулевое	При пуске величина обратной
	ZERO	напряжение	связи напряжения на выходе
	VOLTAGE		VMN не равна примерно 2,5
			В. Цепь контроллера
			повреждена.
			Анализ ошибки: предлагаются
			следующие проверки:
			(1) Внутренние соединения
			мотора.
			(2) Подсоединение кабеля
			электропитания мотора.
			(3) Ток утечки между
			мотором и корпусом машины.
			(4) Если соединения мотора
			хорошие, проблема внутри
			контроллера и нужно
			заменить его.
239	SAFETY	Ошибка безопасного	Короткое замыкание драйвера
	OUTPUT	выхода	безопасного выхода.
			Анализ ошибки. Нужно
			проверить, есть ли короткое
			замыкание или низкий
			импеданс двухтактного
			выхода между А19 и -ВАТТ.
			Если это проблема цепи
			драйвера карты логики,
240	HARDWARE	Ошибка цепи	нужно заменить контроллер. Перед приводом в действие
<u> </u>	FAULT		
		аппаратного	катушки главного контактора
		обеспечения	контроллер тестирует
			является ли драйвер MOS или
			драйв вспомогательного
			выхода недействительным
			сигналом цепи устройства

			HOMOR'S OWNERS
			поиска ошибок.
			Анализ ошибки: Нужно
0.41	FLASH	0	заменить контроллер.
241	CHECKSUM	Ошибка флеш памяти	Когда ключевой
	CHECKSOW		переключатель включен,
			программа это положительная
			величина во флеш памяти и
			появляется сигнал ошибки в
			случае отрицательного
			значения.
			Анализ ошибки: Проблема во
			флеш памяти
			микроконтроллера. Флеш
			память может быть
			повреждена или хранящаяся
			программа повреждена. Нужно
			попробовать переустановить
			программу карты логики.
			Ошибка существует в
			микроконтроллере, если
			ошибка все еще имеется.
0.4.0	ENGODED		Нужно заменить контроллер.
242	ENCODER	Ошибка сигнала	При нормальных условиях,
	LOCKED	обратной связи	если целевая скорость
		устройства	больше 10Гц и скорость
		кодирования	вращения мотора больше 1,5
			Гц, сигнал обратной связи
			устройства кодирования,
			проверяемый контроллером,
			должен превысить пороговое
			значение. Если нет,
			контроллер подаст сигнал
			тревоги. Нужно
			протестировать устройство
			кодирования мотора и
			посмотреть, в нормальном ли
			состоянии мотор или обмотка
			и корректная ли их
			установка. Нужно заменить
			контроллер, если периферия
243	SENS MOT	Ошибка датчика	в порядке. Феномен: Выходной сигнал
473	TEMP KO		
		температуры	датчика температуры мотора
			превышает возможные
			Вначения.
			Решение: Нужно проверить
			значение в датчике и
			подсоединение проводов, и
			ошибка внутри контроллера в
			случае, если проблема не
244	SOFTWARE	0,,,,,,,	будет найдена.
244	ERROR	Ошибка	Во время тестирования
	LINION	программного	программного обеспечения,

		обеспечения	существует много причин для
			такой ошибки как: ошибка
			связи CAN и EEPROM
			READ/WRITE ERROR и т.д.
			Нужно проверить параметр
			"DEBUG MODE" значение
			должно быть "OFF".
245	WRONG	Ошибка	При тестировании главной
	RAM	динамической	памяти обнаружено ошибочное
	MEMORY	памяти	содержание: Адрес
		11011171171	регистрации "DIRTY" и эта
			ошибка будет ограничивать
			работоспособность машины.
			Анализ ошибки: Нужно
			включить ключевой
			переключатель после его
			выключения и заменить
			контроллер, если проблема
0.45	DATEA		продолжает оставаться.
247	DATA	Получение данных	Об ошибке станет известно
	ACQUISITIO N		при калибровании текущего
	IN .		получения данных. Никакая
			обработка не нужна, и она
			автоматически исчезнет,
			когда калибрование
			закончится.
248	NO CAN	Отсутствует сигнал	Ошибка связи <b>САN</b> между
	MESSAGE	CAN	насосом и тяговым усилием.
			Нужно проверить провода
			САN, настройку программного
			обеспечения и информацию в
			инструкции.
249	CHECK UP	Время обслуживания	Это время для необходимого
	NEED		сервиса и текущего ремонта.
250	THERMIC	Ошибка датчика	Сигнал выхода датчика
233	SENS KO	температуры	температуры контроллера
			превышает диапазон.
			Эта ошибка не имеет ничего
			общего с внешними частями и
251	WRONG SET	<u> Чоправити из с</u>	нужно заменить контроллер.
Z 2 T	BATTERY	Неправильная	При пуске контроллер
		настройка	тестирует, находится ли
		аккумуляторной	напряжение аккумуляторной
		батареи	батареи в пределах
			номинальных значений. Нужно
			проверить, соответствует ли
			величина параметра BATTERY
			VOLTAGE в меню той, что на
			вольтметре. Если нет, нужно
			привести в соответствие с
			помощью функции ADJUST
			BATTERY.

			аккумуляторную батарею	
253	SLIP Проскальзывающие		Неправильный выбор SLIP	
	PROFILE	ошибки	PROFILE PARAMETERS. Нужно	
			проверить установку этих	
			значений в параметрах	
			установок аппаратного	
			обеспечения.	

# 4.7.2.2. Контроллер HP-CAN ZAPI.

(1) Обычные ошибки систем управления (Вторая строчка устройства показывает "ON NODE 5").

Таблица **4-10** Обычные ошибки системы управления.

код	ПРИМЕЧАНИЕ
13	EEPROM KO
241	CAN BUS KO
243	KEYOFF
244	WATCHDOG
76	COIL SHORTED
74	DRIVER SHORTED
53	STANDBY HIGH CURRENT
30	VMN LOW
49	CURRENT ALWAYS EQUAL 0
33	FULL CONDUCTION KO
78	VACC NO OK
62	THERMIC SENSOR KO
66	BATTERY LOW
79	INCORRECT START
7	CHOPPER NOT CONFIG
242	BATTERY OVERVOLTAGE
246	WAIT MAIN CONTAC

(2) Объяснение ошибок контроллера HP-CAN.

### a) < BATTERY LOW >

Низкий уровень заряда аккумуляторной батареи.

Сигнал тревоги появляется только, если была выбрана опция  ${\tt BATTERY}$  CHECK. Все функции, кроме гидропривода, запрещены.

# b) < INCORRECT START >

Текущий запрос присутствует на ключевом пуске.

Возможные причины:

- Ошибка водителя.
- Застрял микровыключатель запроса.

#### c) < STANDBY HIGH CURRENT >

Тест, проводящийся в режиме ожидания, проверяет, что ток нулевой. Если это не подтверждается, появляется сигнал тревоги. Этот сигнал тревоги останавливает машину.

Возможные причины:

• Неисправен датчик тока и ошибка логики.

Сначала нужно заменить логику и, если дефект остается, заменить блок электропитания.

# d) < CURRENT ALWAYS EQUAL 0 >

Тест проводится на ходу. Нужно проверить ток во время работы больше, чем минимальное значение. Если нет, подается сигнал тревоги и машина останавливается.

Возможные причины:

- Датчик тока неисправен. Нужно заменить блок электропитания.
- e) < WATCH-DOG >

Тест проводится как на ходу, так и в режиме ожидания. Это тест самодиагностики в пределах логики. Если сигнал тревоги повторяется, нужно заменить логику.

#### f) < COIL SHORTED >

Причина:

Этот сигнал тревоги возникает, когда короткое замыкание катушки LC, соединено с драйвером выхода HP-CAN. После того, как условия перегрузки устранены, тревога существует автоматически, снимая и затем возвращая запрос от гидравлики.

Поиск неисправностей:

- Типовая коренная причина ошибки с этим кодом в том, что она появляется в проводке или в катушке нагрузки. Так что самый первый проведенный тест рождает сомнения в отношении соединений между выходом контроллера и нагрузкой.
  - В случае, если никаких проблем не найдено.
  - g) < DRIVER SHORTED >

Причина:

Короткое замыкание драйвера катушки главного контактора.

Поиск неисправностей:

- ullet Нужно проверить, есть ли короткое замыкание или двухтактный источник с низким сопротивлением между NMC и -BATT.
- Повреждена цепь драйвера в контроллере, который нужно заменить.
  - h) < VMN LOW >

Причина:

Производительность мотора насоса ниже ожидавшейся в отношении примененной pwm.

Поиск неисправностей:

- ullet Возникает ли проблема при проверке во время пуска (LC вовсе не замкнута):
  - внутренние соединения мотора (омическая непрерывность);
  - подсоединение кабеля электропитания мотора;
- если соединения мотора в порядке, проблема внутри контроллера.
- ullet Если проблема возникает после замыкания LC (LC замкнута и затем размыкается снова), нужно проверить:
  - соединения мотора;

- имеют ли утечки на раму погрузчика обмотки мотора/кабели.
- ullet Если сигнал тревоги появляется во время работы мотора, нужно проверить:
  - соединения мотора;
  - имеют ли утечки на раму погрузчика обмотки мотора/кабели;
- что контакт электропитания LC замкнут надежно, с хорошим контактом;
- если в моторах проблема не найдена, то проблема внутри контроллера.
  - i) < DRIVER SHORTED >

Причина:

Короткое замыкание катушки драйвера главного контактора. Поиск неисправностей:

- $\bullet$  Нужно проверить, есть ли короткое замыкание или понижение импеданса между NMC (CNA $\sharp$ 26) и -BATT.
- Повреждена цепь драйвера в контроллере, который нужно заменить.
  - j) < NO FULL COND. >

Тестирование проводится при полной электропроводности. Если в этих условиях VMN будет найден большим, чем 1/3 VBATT, то ток диагностики ошибочный, вызывает риск для безопасности и таким образом работа запрещена. Если дефект повторяется, нужно заменить логику.

#### k) < CAN BUS KO >

Причина:

Микроконтроллер HP CAN не получает сообщения CAN от других устройств (узлы CAB BUS).

Поиск неисправностей:

Этот сигнал тревоги может быть вызван неисправностью CAN BUS, что делает невозможным сообщение. Иначе это внутренняя ошибка контроллера, который нужно заменить.

(3) Обычная ошибка для системы устройства ZAPI (Вторая строчка устройства указывает "ON NODE 16").

Таблица **4-11** Обычная ошибка для системы устройства

Код ошиб-	Значение	Примечание	Меры
ки			
13	EEPROM KO	Повреждено	Проблема во внутренней памяти
		EEPROM	для хранения и регулирования
			параметров. Машина
			автоматически остановится в
			случае проблемы. Нужно заменить
			контроллер, если проблема
			продолжает оставаться после
			повторного соединения, когда

		1	
			электрическая блокировка
			выключена. Если проблема
			исчезла, хранившиеся до этого
			параметры будут заменены
			величинами по умолчанию.
18	LOGIC	Ошибка	Ошибка цепи А19 или А20
	FAILURE #2	карты	выходного порта, нужно заменить
		логики 2	устройство, если она не имеет
			ничего общего с внешними
			компонентами.
76	COIL SHORT	Короткое	Короткое замыкание цепи катушки
		замыкание	драйва: Нужно протестировать,
		катушки	имеется ли короткое замыкание
		l cary micr	на устройстве, соединяющем с
			выходным портом устройства, в
			противном случае нужно заменить
100	CAN BUS KO	O 6 - : -	устройство.
102	MASTER	Ошибка	Устройство больше не принимает
	MASIEK	связи CAN	данные с провода CAN BUS. В
			случае, когда код ошибки и
			другой сигнал тревоги
			показываются вместе, ошибка,
			возможно, будет на интерфейсе
			CAN устройства, поскольку
			устройство не может принять
			какие-либо сообщения. Так что
			нужно предложить проверить
			провода и подсоединение CAN,
			или на интерфейсе CAN появится
			ошибка других модулей в сети
			CAN.
103	SERVICE	Необходим	Наступило время для текущего
103	REQUIRED	текущий	ремонта (сервиса).
	1112 (0111111111111111111111111111111111		ремонта (сервиса).
104	HYDRAULIC	ремонт	D
104	OIL		Во время пуска действителен
	OIL		вход уровня гидравлического
			масла.
			Диагностика проблемы:
			Нужно проверить действует ли
			соответствующий цифровой вход
			на устройстве (A9) (См. TESTER
			MENU).
			Нужно проверить форму
			эффективного уровня (+VB или
			GND) конечного входа (См. SET
			OPTION MENU).
			(1) Если вход действителен,
			нужно проверить соответствующий
			переключатель, цепь и уровень
			масла.
			(2) Если вход недействителен,
			возможно, здесь есть проблема
			цепи входа в интеллектуале

ſ		устройства.
ı		jorponorea.

# 4.7.3. Система управления контроллера INMOTION.

Таблица 4-12 Код ошибки контроллера INMOTION и устранение неисправностей.

	ошибки контроллера INMOTION и устране	
Код	Ошибка	Средство устранения
ошиб-		
КИ		
20	ОШИБКА: Педаль акселератора	Нужно отпустить
	активируется в начале	педаль акселератора
21	ОШИБКА: Переключатель направления	Нужно перевести
	активируется в начале	переключатель
		направления в
		нейтральное
		положение
22	ОШИБКА: Переключатели направления в	Ошибка в
	Вперед и Обратный ход активируются в	переключателе
	то же время	направления
23	ОШИБКА: Педаль акселератора	Ошибка педали
	аналогового качества выходит за	акселератора или
	пределы диапазона	нужно повторить
24	ОШИБКА: Ошибка аналоговой педали	калибрование
	акселератора	аналогового качества
31	ОШИБКА: Ошибка связи <b>CAN</b> драйвера	Нужно проверить шину
		САN или контроллер.
		Или устройство
		отсоединено
32	ОШИБКА: Низкое напряжение	Нужно зарядить
	аккумуляторной батареи	
34	ОШИБКА: Внутренняя ошибка CPU	Предлагается
		изменить тест
		аппаратного
		обеспечения
36	ОШИБКА: При пуске активируется	Нужно восстановить
	переключатель наклона	переключатель
		наклона
37	ОШИБКА: При пуске активируется	Нужно восстановить
	переключатель устройства бокового	переключатель
	смещения	бокового смещения
38	ОШИБКА: При пуске активируется	Нужно восстановить
	переключатель навесного оборудования	переключатель
	The state of the s	навесного
		оборудования
39	ОШИБКА: При пуске активируется	Нужно восстановить
	переключатель подъема	
	пореключатель подвема	переключатель подъема
40	OMMERY: VASHODOBSE BOHMMANS HOLE ONS	
40	ОШИБКА: Аналоговая величина подъема	Аналоговая величина
	превышает диапазон	подъема неверная или
		нужно вновь
		откалибровать
		аналоговое

		NO TIME CERC
43	OMMENY: VASTOROS BOLLONOS CONTRA	количество
43	ОШИБКА: Аналоговая величина угла	Аналоговая величина
	рулевого управления превышает	угла рулевого
	диапазон	управления
		неисправна или нужно
		вновь откалибровать
		аналоговое
		количество
44	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Защита по скорости	Сигнал тревоги из-за
	драйвера тягового мотора	большой скорости
		погрузчика
45	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Ошибка кодирующего	Нужно проверить,
	устройства драйвера тягового мотора	возможно, провода
		кодирующего
		устройства плохо
		закреплены
81	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкая температура	Нужно повысить
-	драйвера тягового мотора	низкую температуру
		окружающей среды
82	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокая температура	Температура драйвера
02	драйвера тягового мотора	тягового мотора
	драмьера тягового мотора	превышает допустимую
		I -
		и мощность
0.2	ONITEDICA & Owner or a second of the second	ограничена
83	ОШИБКА: Ошибка датчика температуры	Нужно заменить
0.4	драйвера тягового мотора	драйвер
84	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкая температура	Нужно повысить
	тягового мотора	низкую температуру
		окружающей среды
85	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокая температура	Температура тягового
	тягового мотора	мотора превышает
		допустимую и
		мощность ограничена
86	ОШИБКА: Ошибка датчика температуры	Датчик температуры
	тягового мотора	тягового мотора
		неисправен и нужно
		проверить датчик или
		подводку
87	ОШИБКА: Ошибка датчика скорости	Кодирующее
	тягового мотора	устройство скорости
		тягового мотора
		неисправно и нужно
		проверить кодирующее
		устройство или
		подводку
88	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокое напряжение	Входное напряжение,
	на шине драйвера DC тягового мотора	подаваемое на
	та шиле драмьера вс тятового мотора	
		драйвер, превышает
0.0		допустимое
89	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкое напряжение на	Нужно зарядить
	шине драйвера DC тягового мотора	аккумуляторную
		батарею или
		проверить силовую

		проводку
90	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: В драйвер тягового	Защита по
70	мотора загружено значение по	безопасности после
	умолчанию	процедуры обновления
	y Mosi Tallino	будет в порядке
		_
		после повторного
		пуска ключевым
91	TDETVIDEWIEIUE: DOWN, OFFICIAL	переключателем
91	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Режим ограничения	Ограничены
	характеристик драйвера тягового	аккумуляторная
	мотора	батарея по
		количеству и
		характеристики
07	OULDED A OUL	погрузчика
97	ОШИБКА: Ошибка выходного порта	Нужно проверить
	драйвера тягового мотора	провода порта выхода
		или открытой цепи
		(такой, как главный
		контактор, обратное
0.0	TDETVIDEWILLIME: Versenus Bourness	реле и так далее)
98	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Короткое замыкание	Нужно проверить
	или превышение по току драйвера	силовые провода
1.01	тягового мотора	-
101	ОШИБКА: Короткое замыкание драйвера	
100	тягового мотора	1
102	ОШИБКА: Высокая температура драйвера	Нужно охладить
103	тягового мотора	драйвер
103	ОШИБКА: Высокая температура тягового мотора	Нужно охладить мотор
104	ОШИБКА: Превышение по току драйвера	Нужно охладить
101	тягового мотора	провода
105	ОШИВКА: Большая длительность	Нужно изменить
103	предварительной зарядки драйвера	сопротивление
	тягового мотора	предварительной
	1711 OBOT O MOTOPO	зарядки
110	ОШИБКА: Низкое напряжение шины DC	Слишком низкое
110	драйвера тягового мотора	напряжение входа
	Apambepa imiobolo melopa	драйвера, нужно
		проверить напряжение
		аккумуляторной
		батареи или
		проверить,
		подсоединен ли
		контактор
111	ОШИБКА: Высокое напряжение шины DC	Слишком высокое
	драйвера тягового мотора	напряжение входа
112	ОШИБКА: Высокое напряжение шины DC	драйвера, нужно
	драйвера тягового мотора (монитор	проверить напряжение
	аппаратного обеспечения)	аккумуляторной
	аппаратного обеспечения)	батареи
114	ОШИБКА: Ошибка внутреннего	Нужно проверить
エエゴ	электропитания	кодирующее
	Olicki Polini anna	устройство мотора и
		Густьомство модора и

		провода датчика
		=
121	TDETVTDEWTELINE: Hypnag Hovetonamina	температуры
121	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкая температура	Нужно повысить
	драйвера мотора	температуру
122	TRETYTREWHEIME : D. C.	окружающей среды
122	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокая температура	Температура драйвера
	драйвера насоса	насоса высокая и
100	OWIGHT A DO C	мощность ограничена
123	ОШИБКА: Ошибка датчика температуры	Нужно заменить
104	драйвера насоса	драйвер
124	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкая температура	Нужно увеличить
	мотора насоса	температуру
10-		окружающей среды
125	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокая температура	Температура мотора
	насоса	насоса превышена и
		его мощность
1.5.		ограничена
126	ОШИБКА: Ошибка датчика температуры	Датчик температуры
	мотора насоса	мотора насоса
		работает неправильно
		и нужно проверить
		датчик или провода
127	ОШИБКА: Ошибка датчика скорости	Кодирующее
	драйвера насоса	устройство мотора
		насоса работает
		неправильно и нужно
		проверить кодирующее
		устройство или
		провода
128	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Высокое напряжение	Входное напряжение,
	шины DC драйвера насоса	подаваемое на
		драйвер, слишком
100		высокое
129	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Низкое напряжение	Нужно зарядить
	шины DC драйвера насоса	аккумуляторную
		батарею или
		проверить проводку
		электропитания
130	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Загружено значение	Нужно сохранить
	по умолчанию для насоса	защиту после
		обновления процедуры
		и все будет хорошо
		после повторного
1.5.		пуска ключом
132	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Характеристики	Аккумуляторная
	драйвера насоса ограничены	батарея по
		количеству мала и
		нужно зарядить
		аккумуляторную
		батарею
137	ОШИБКА: Ошибка выходного порта	Нужно проверить, нет
	драйвера насоса	ли короткого
		замыкания в проводах

		порта выхода или
		обрыва цепи
138	ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Повышенный ток	Нужно проверить
	драйвера насоса или короткое	силовые провода
	замыкание	
141	Короткое замыкание драйва насоса	
142	ОШИБКА: Высокая температура драйвера	Нужно охладить
	насоса	драйвер
143	ОШИБКА: Высокая температура мотора	Нужно охладить мотор
	насоса	
144	ОШИБКА: Ошибка калибрования тока	Нужно снова
	драйвера насоса	запустить
145	Превышение времени предварительной	Нужно изменить
	зарядки драйвера насоса	сопротивление
		предварительной
		зарядки
150	ОШИБКА: Низкое напряжение шины DC	Входное напряжение
	драйвера насоса	драйвера слишком
		низкое и нужно
		проверить напряжение
		аккумуляторной
		батареи или
		проверить,
		подсоединен ли
		контактор
151	ОШИБКА: Высокое напряжение шины DC	Напряжение входа
	драйвера насоса	драйвера слишком
152	ОШИБКА: Высокое напряжение шины DC	высокое и нужно
	драйвера насоса (монитор аппаратного	проверить напряжение
	обеспечения)	аккумуляторной
1.50	OWIGHT A D	батареи
153	ОШИБКА: Внутренняя ошибка драйвера	Нужно проверить
	насоса	кодирующее
		устройство мотора и
		провода датчика
1 5 /	OHMERA: Omnor more commons	температуры
154	ОШИБКА: Отказ драйвера контроля	Нужно проверить
	скорости насоса	кодирующее
		устройство или
		провода

# 4.7.4. Система управления SONGZHENG.

Таблица 4-13 Код ошибки и устранение неисправностей контроллера SONGZHENG.

	<del>=</del>	=		
Nº	Феномен ошибки	Наименование	Причина ошибки	Условия
п/		ошибки		устранения
П				1ошибки
1	1. Контактор	Разрыв цепи	Не подключена	1. Нужно
	отключается	фазовой линии	более, чем	правильно
	сразу после	мотора	одна фазовая	подсоединить
	его замыкания.		линия	фазовую

	Ι	T	T	
	2. Тревога при кодах ошибки 3-7.			линию. 2. Нужно включить ключевой выключатель
2	1. Главный контактор отключен 2. Тревога при кодах ошибки 3-7.	Разрыв или короткое замыкание в катушке главного контактора	DRV1 короткое замыкание или DRV2 разрыв цепи	1. Нужно подсоединить катушку DRV1; 2. Вновь включить выключатель блокировки.
3	1. Главный контактор не подсоединен. 2. Тревога при кодах ошибки 3-7 в течение 2 с.	Залипание главного контактора	Залипание главного контактора	Нужно заменить главный контактор. 2. Нужно снова включить выключатель блокировки.
4	1. Главный контактор не подсоединен. 2. в течение 2 с.	Ошибка предварительно й зарядки	Ошибка предварительно й зарядки	1. Нужно убедиться, что соединение В+ В- выполнено правильно. 2. Нужно снова включить выключатель блокировки.
5	1. Ошибка выхода контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки 4-7.	Высокая ножная педаль	Ошибка предварительно й зарядки	Нейтральная передача и дроссельная заслонка масла не более 25%
6	1. Пропорциональное ограничение максимального тока контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки 2-3.	Под напряжением	Напряжение аккумуляторной батареи ≤ подается ниже напряжения ±2 В	Напряжение аккумуляторно й батареи > (подается ниже напряжения +2 В) ±2 В
7	1. Ошибка выхода контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки	Значительно более низкое напряжение	Напряжение аккумуляторной батареи ≤ значительно ниже величины	Напряжение аккумуляторно й батареи >(значительно ниже

	1-7.		напражания +7	напряжения +2
	1-7.		напряжения ±2 В.	в) ±2 в.
			(примечание:	
			значительно	
			более низкое	
			напряжение =	
			величине	
			подаваемого	
			напряжения +	
			напряжение	
			аккумуляторной	
			батареи в	
			диапазоне	
			извлечения	
	1		мощности)	T.T.
8	1.	Превышение	Напряжение	Напряжение
	Пропорциональн	напряжения.	аккумуляторной	аккумуляторно
	ое Ограничение		батареи ≥	й батареи <
	максимального		подаваемого	подаваемого
	тока		напряжения	напряжения +2
	контроллера.		выше ±2 В.	B) ±2 B.
	2. Тревога при			
	кодах ошибки 2-4.			
9	1. Ошибка	Значительно	Напряжение	1. Напряжение
	выхода	более низкое	аккумуляторной	аккумуляторно
	контроллера.	напряжение	батареи	й батареи <
	2. Тревога при		значительно	значительно
	кодах ошибки		выше величины	выше
	1-8.		напряжения ±2	напряжения ±2
			В.	В.
			(примечание:	2. Нужно
			значительно	снова
			более высокое	провести
			напряжение =	запуск
			величине	ключом.
			подаваемого	
			напряжение	
			свыше ±10 В.	
10	1.	Превышение	Температура	Температура
	Пропорциональн	температуры	мотора ≥	мотора ≤
	ое Ограничение	мотора	повышенной	повышенной
	максимального		температуре	температуре
	тока		мотора	мотора
	контроллера.			
	2. Тревога при			
	кодах ошибки			
	2-8.			
11	1. Ограничение	Ошибка датчика	Датчик	Нужно
	выхода	температуры	температуры	правильно
	контроллера до	мотора	мотора не	подключить
	50% от		подключен или	датчик
	максимального.		его выход	температуры

	2. Тревога при кодах ошибки 2-9.		короткозамкнут на землю	мотора
12	1. Ошибка выхода контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки 1-5.	Температура контроллера очень низкая	Температура контроллера ≤ -40°C	1. Температура контроллера > -40°С. 2. Нужно запустить снова ключом.
13	1. Пропорциональн ое Ограничение максимального тока контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки 2-2.	Температура контроллера очень высокая	Температура контроллера ≥ 85°C	Температура контроллера ≤ 85°C
14	1. Ошибка выхода контроллера. 2. Тревога при кодах ошибки 1-6.	Температура контроллера очень высокая	Температура контроллера ≥ 95°C	1. Температура контроллера ≤ 95°С. 2. Нужно запустить снова ключом.
15		Ошибка внешнего напряжения +5 В. Внешнее электропитание перегружено.	Внешнее напряжение +5 В <4,5 В или ≤5,5 В. Внешний выход тока электропитания <минимальной величины подаваемого тока или > максимальной величины подаваемого тока.	Внешнее напряжение +5 В <4,5 В или ≤5,5 В. Внешний выход тока электропитани я ≥минимальной величины подаваемого тока или ≤ максимальной величины подаваемого тока.
16	1. Эквивалентный выход акселератора равен 0. 2. Тревога при кодах ошибки 4-1.	Выход акселератора высокий	Акселератор отсоединен или напряжение выхода ≥5,5 в.	Нужно правильно подсоединить акселератор
17	1. Эквивалентный выход масляной	Высокий тормозной выход	Тормоза отключены или выход ≥5,5 В.	Нужно правильно подключить

	заслонки равен			тормоза.
	полной			-
	величине			
	тормозов.			
	2. Тревога при			
	кодах ошибки			
	4-3.			
18	1.	Ток	Ток на выходе	Нужно
	Эквивалентный	акселератора	акселератора	правильно
	выход масляной	высокий	или тормозов	подключить
	заслонки равен		СЛИШКОМ	акселератор
	0.		большой (100	или тормоза.
	2. Эквивалент		мA)	
	выхода			
	тормозов равен			
	полной			
	величине			
	тормозов.			
	3. Тревога при			
	кодах ошибки			
	4-5.			
19	1. Ошибка	Ошибка	1. B EEPROM	1. Нужно
	выхода	написания	невозможно	убедиться,
	акселератора.	EEPROM	написать	ЧТО
	2. Тревога при		правильные	аппаратное
	кодах ошибки		данные.	обеспечение
	4-6.		2. Написанные	подключено
			данные	правильно.
			находятся за	2. Нужно
			пределами	записать
			диапазона	правильные
				данные.
				3. Нужно
				снова
				запустить
				ключом.
20	1. Контроллер	Ошибка	1. Невозможно	1. Нужно
	работает с	считывания	правильно	убедиться,
	параметром по	EEPROM	считать данные	ЧТО
	умолчанию.		c EEPROM.	аппаратное
	2. Тревога при		2. Считываемые	обеспечение
	кодах ошибки		данные	подключено
	4-8.		находятся за	правильно.
			пределами	2. Нужно
			диапазона.	записать
				правильные данные.
21	1. Ошибка	Ошибка	Расположенный	данные. Нужно снова
	выхода	модификации	выше компьютер	лужно снова запустить
	контроллера.	важного	модифицировал	ключом.
	2. Тревога при	параметра	важный	
	кодах ошибки	-1	параметр после	
	1-9.		замыкания	

			контактора.	
22	1. Ошибка	Ток	Фазовый ток на	Нужно снова
	выхода	контроллера	выходе	запустить
	контроллера.	превышен	контроллера	ключом.
	2. Тревога при		>700A	
	кодах ошибки			
	1-2.			
23	1. Ошибка	Ошибка	Ошибка	Нужно снова
	выхода	конфигурации	произошла при	запустить
	контроллера.	параметра DSP	подаче	ключом.
	2. Тревога при		параметра DSP	
	кодах ошибки			
	1-1.			
24	1. Ошибка	Ошибка	Ошибка связи	Нужно снова
	выхода	передачи-	между MCU и	запустить
	контроллера.	получения MCU	DSP	ключом.
	2. Тревога при	и DSP CAN		
	кодах ошибки			
	2-1.			

# 4.7.5. Код ошибки системы управления Fanji.

# Защита аккумуляторной батареи от высокого напряжения.

- Код ошибки: 1
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: мгновенное напряжение аккумуляторной батареи измерено свыше 63 В с помощью внутреннего измерения устройствами контроля.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошо ли соединена аккумуляторная батарея и система контроллера.
- 2. Нужно проверить, в норме ли напряжение аккумуляторной батареи.
  - 3. Нужно заменить блок управления.

# Защита аккумуляторной батареи от низкого напряжения.

- Код ошибки: 2
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: мгновенное напряжение аккумуляторной батареи измерено меньше 24 В с помощью внутреннего измерения устройствами контроля.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошо ли подсоединена аккумуляторная батарея и не окислились ли полюса аккумуляторной батареи.
- 2. Нужно проверить состояние аккумуляторной батареи. Если электролит израсходован, будет активирована защита от снижения напряжения. Или ошибка будет активирована, когда требуется

большой ток (например, работа мотора насоса и мотора перемещения с полной нагрузкой), когда запас энергии в аккумуляторной батарее низкий.

3. Нужно заменить блок измерений.

### Перед пуском педаль акселератора нажата.

- Код ошибки: 3
- Уровень ошибки: 1

Причина ошибки: водитель нажимает педаль акселератора до того, как система проверит себя (отключен главный размыкатель цепи).

- Условия устранения:
- 1. Если это вызвано предварительным нажатием на педаль акселератора, то нужно повторить пуск после отпускания педали акселератора.
- 2. Нужно проверить и откалибровать величину сигнала педали акселератора. Нужно проверить точность минимального и максимального напряжения педали акселератора. Нужно снова откалибровать, когда эта величина неточная, с помощью подключения к расположенному выше по схеме компьютеру с обзорным программным обеспечением или к измерителю.
- 3. Нужно проверить, хорошо ли блок измерений подключен к педали акселератора. Если соединение хорошее, нужно нажать на педаль акселератора через обзорное программное обеспечение расположенного выше по схеме компьютеру, увидеть, что напряжение обратной связи педали находится в пределах нормального диапазона.

K1-17 (12 B)

К1-30 (заземление)

К1-18 (ввод сигнала обратной связи педали)

4. Нужно заменить блок измерений.

#### Ошибка флеш памяти.

- Код ошибки: 5
- Уровень ошибки: 1
- Условия устранения: имеется один или несколько контрольных параметров погрузчика или мотора в блоке измерений, выходящие за пределы допустимого диапазона или возникает ошибка при проведении проверки посредством записи (несоответствие между написанием и считыванием).
- Условия устранения:
- 1. Нужно перезагрузить величину по умолчанию: через обзорное программное обеспечение FJ изменить соответствующее новое значение параметра в положении Включено, выключить систему и

затем включить, тогда система будет экспортировать величину по умолчанию.

2. Если ошибка не может быть устранена с помощью условий устранения 1, нужно заменить блок измерений.

### Конденсатор с предварительным заряжанием низким напряжением.

- Код ошибки: 6
- Уровень ошибки: 1
- Условия устранения:
- 1. Работу нужно начать, когда конденсатор подключен после заряжания.
- 2. Нужно проверить, хорошо ли главный размыкатель цепи подключен к основным проводам. Правильное соединение указано ниже:
  - К1-29 (положительный полюс)
  - К1-15 (отрицательный полюс)
- 3. Нужно проверить, в исправном ли состоянии главный плавкий предохранитель.
  - 4. Нужно заменить главный размыкатель цепи.
  - 5. Нужно заменить блок измерений.

## Недостаток или избыток тока от модуля электропитания мотора привода.

- Код ошибки: 8
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: действительный ток модуля электропитания привода превышает предельное значение.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, есть ли короткое замыкание между модулем привода и кабелями трех фаз мотора (имеется короткое замыкание цепи между кабелями трех фаз или между кабелем фазы и корпусом погрузчика). Нужно проверить есть ли запах сгоревших катушек мотора.
- 2. Нужно проверить, хорошо ли соединены блок измерений и модуль привода.
- 3. Нужно отсоединить подключение между модулем электропитания и кабелями UVW. Нужно проверить, согласовано ли сопротивление между выводами +/- модуля электропитания и выводами UVW с высоким сопротивлением мультиметра. Если есть одна пара выводов с сопротивлением с большей разницей, чем у других, то это означает, что модуль электропитания сгорел. Нужно заменить модуль электропитания.
  - 4. Нужно заменить блок измерений.

# Заряжание предварительно заряженного конденсатора происходит слишком быстро.

- Код ошибки: 9
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: Когда электропитание включено, возрастание напряжения предварительно заряженного конденсатора слишком быстрое.
- Условия устранения:
  - 1. Нужно заменить главный размыкатель цепи.
- 2. Нужно заменять модули электропитания по одному, чтобы исключить модули электропитания привода и масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Перегрев модуля мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 10
- Уровень ошибки: 6
- Причина ошибки: Температура модуля электропитания мотора масляного насоса превышает  $90^{\circ}\text{C}$ .
- Условия устранения:
- 1. Ошибка может быть вызвана недостаточным охлаждением. Нужно проверить интенсивность охлаждения между модулями электропитания и алюминиевой пластиной и между алюминиевой пластиной и рамой. Однородная и качественная силиконовая смазка с хорошей теплопроводностью обеспечивает интенсивное охлаждение между модулями и алюминиевой пластиной и алюминиевой пластиной и рамой.

Примечание: Нужно считывать температуру модуля электропитания мотора масляного насоса через программное обеспечение компьютера Fanji, установленного выше по схеме, или измерять прибором.

- 2. Если характеристика охлаждения модулей нормальная, то нужно проверить, нормально ли работает масляный насос. Нужно проверить, можно ли переустановить нормально потенциометр подъема рабочего рычага клапана управления и все сигналы управления переключателя могут ли быть переустановлены нормально или, в частности, нет; во-вторых, модуль электропитания масляного насоса может быть нужно заменить.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

# Когда система начинает работу, предварительно заряженный конденсатор не разряжается эффективно.

- Код ошибки: 11
- Уровень ошибки: 1

- Причина ошибки: когда электропитание включено, предварительно заряженный конденсатор не разряжается эффективно.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошо ли соединены мотор масляного насоса и блок измерений; нужно проверить, хорошо ли соединены модуль мотора масляного насоса и блок измерений.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить главный размыкатель цепи.
- 4. Нужно заменить блок измерений.

## Пониженное напряжение аккумуляторной батареи.

- Код ошибки: 12
- Уровень ошибки: 3
- ullet Причина ошибки: Напряжение аккумуляторной батареи ниже, чем защитная величина от разряда.
- Условия устранения:
  - 1. Нужно зарядить аккумуляторную батарею.

Примечание: Если напряжение аккумуляторной батареи продолжает оставаться низким, тогда нужно переустановить его величину после зарядки, в этом случае ошибка не появится. Ошибка появится только, когда напряжение аккумуляторной батареи после зарядки будет выше, чем установленное значение для батареи. И при этом условии погрузчик сможет нормально работать.

2. Нужно измерить напряжение аккумуляторной батареи. Если измеренная величина не совпадает со значением, оберегающим аккумуляторную батарею при разрядке, нужно заменить блок измерений.

### Высокая температура драйва мотора.

- Код ошибки: 13
- Уровень ошибки: 5
- Причина ошибки: температура драйва мотора скоро достигнет максимальной температуры, установленной покупателем.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, в нормальном ли состоянии соединение между датчиком температуры мотора и главным жгутом проводов датчика.
  - 2. Если ошибка возникает, когда температура мотора невысокая.
- 1) Нужно измерить сопротивление между двумя проводами датчика температуры мотора с помощью переносного мультиметра. Нужно сравнить измеренное значение с таблицей значений датчика температуры мотора. Если измеренная величина не совпадает с действительной температурой мотора, то надо заменить датчик температуры.

- 2) Нужно заменить блок измерений.
- 3. Если ошибка возникает, когда температура мотора высокая.
- 1) Если значение на программном обеспечении компьютера, установленного выше по схеме, или на измерителе совпадают с действительной температурой мотора, нужно проверить чистый ли корпус мотора и нормальные ли у него характеристики охлаждения.
- 2) Нужно проверить, нормальный ли драйв у мотора; нужно проверить, есть ли какой-нибудь феномен отклонения, такой как блокирование тормозов.

## Высокая температура мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 14
- Уровень ошибки: 6
- Причина ошибки: Температура мотора масляного насоса быстро достигает максимальной температуры, установленной покупателем.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, нормальное ли соединение между датчиком температуры мотора и главным жгутом проводов.
  - 2. Если возникает ошибка, когда температура мотора невысокая:
- 1) Нужно измерить сопротивление между двумя линиями датчика температуры мотора с помощью ручного мультиметра. Нужно сравнить измеренное значение с достоверной таблицей датчика температуры мотора. Если измеренное значение не совпадает с действительной температурой мотора, нужно заменить датчик температуры.
  - 2) Нужно заменить блок измерений.
  - 3. Если возникает ошибка, когда температура мотора высокая:
- 1) Если величина на программном обеспечении компьютера, установленного выше по схеме, или на измерительном приборе совпадает с действительной температурой мотора, нужно проверить, чистый ли корпус мотора и нормальная ли интенсивность охлаждения.
- 2) Нужно проверить, в порядке ли мотор, особенно проверить, не работал ли длительное время мотор масляного насоса, что вызвано неправильной регулировкой потенциометра сигнала переключателя рычага управления. Длительная работа мотора масляного насоса станет причиной высокой температуры.

### Потери тока в драйве мотора.

- Код ошибки: 15
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: Фазовый ток мотора не равен нулю, когда система начинает работу.
- Условия устранения:

- 1. Нужно проверить соединение между модулем электропитания мотора и блоком управления.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

#### Превышение тока в главном размыкателе цепи.

- Код ошибки: 17
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: Превышение тока в главном размыкателе цепи
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, есть ли короткое замыкание в катушке главного размыкателя цепи.
  - 2. Нужно заменить главный размыкатель цепи.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

### Перегрев модуля электропитания мотора.

- Код ошибки: 20
- Уровень ошибки: 5
- $\bullet$  Причина ошибки: Температура модуля электропитания драйвера мотора превышает 90°C.
- Условия устранения:
- 1. Ошибка может быть вызвана недостаточным охлаждением. Нужно проверить интенсивность охлаждения между модулями электропитания и алюминиевой пластиной и между алюминиевой пластиной и рамой. Однородная и качественная силиконовая смазка с хорошей теплопроводностью обеспечивает интенсивное охлаждение между модулями и алюминиевой пластиной и между алюминиевой пластиной и рамой.

Примечание: Нужно считывать температуру модуля электропитания мотора масляного насоса через программное обеспечение компьютера Fanji, установленного выше по схеме, или измерять прибором.

- 2. Если интенсивность охлаждения указанных выше модулей хорошая, нужно проверить, в порядке ли драйв мотора. Ненормальная работа мотора приведет к перегреву модуля электропитания; во-вторых, возможно, нужно заменить модуль электропитания.
  - 2. Нужно заменить блок измерений.

## Недостаточный или чрезмерный ток модуля электропитания масляного насоса.

- Код ошибки: 24
- Уровень ошибки: 1

- Причина ошибки: Действительный ток модуля электропитания мотора масляного насоса превышает предельное значение.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, нет ли короткого замыкания между модулем масляного насоса и кабелями трех фаз мотора (имеется короткое замыкание между кабелями с тремя фазами и кабелем с одной фазой и корпусом погрузчика). Нужно проверить, есть ли запах горелого от катушек мотора.
- 2. Нужно проверить, хорошо ли соединены блок измерений и драйв модуля.
- 3. Нужно отсоединить провод между модулем электропитания и кабелями UVW. Нужно проверить, есть ли сопротивление между выводами +/-В модуля электропитания и выводами UVW. Если сопротивление одной пары имеет большое отличие от других, это означает, что модуль электропитания сгорел. Нужно заменить модуль электропитания.
  - 4. Нужно заменить блок измерений.

## Потери тока в моторе масляного насоса.

- Код ошибки: 36
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: Ток мотора масляного насоса отличается от нуля при пуске системы.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение между модулем электропитания масляного насоса и блоком измерений.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка выходного напряжения 5 В блока измерений.

- Код ошибки: 37
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: Напряжение соединительной колодки K1-16 блока измерений меньше 4,3 В.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, имеет ли выход 5 В соединение с землей, и проверить, правильно ли выполнено соединение кодирующих устройств каждого мотора.
- 2. Нужно последовательно проверить, в порядке ли каждый из внешних элементов, использующих выход 5 В.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

### Ошибка выходного напряжения 12 В блока измерений.

- Код ошибки: 38
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: Напряжение соединительной колодки K1-17 блока измерений меньше 10,5 В.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, имеет ли выход 12 В соединение с землей, обычно это может быть вызвано следующими частями:
- педаль акселератора;
- датчик подъема;
- датчик рулевого управления;
- приборы.
- 2. Нужно, последовательно проверить, в порядке ли каждый из внешних элементов, использующих выход 12 В.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

# Когда система начала работу, рычаг последовательности мотора масляного насоса активируется.

- Код ошибки: 50
- Уровень ошибки: 7
- Причина ошибки: Когда система начала работу, активируются сигналы от переключателей, таких, как потенциометр подъема, рычаг наклона и переключатель вспомогательных функций.
- Условия устранения:
- 1. Нужно переустановить все последовательности, которые активировались (включая потенциометр подъема и все сигнальные переключатели).
- 2. Нужно проверить, не превышает ли напряжение потенциометра подъема установленную величину. Нужно откалибровать с помощью программного обеспечения компьютера Fanji, находящегося выше по схеме.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Погрузчик прекращает работу из-за перегрева мотора перемещений.

- Код ошибки: 61
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: Измеренная температура мотора перемещений превышает максимальную температуру, установленную покупателем.
- Условия устранения:
  - См. условия устранения в ошибке с кодом 13.

## Переключатель в сиденье при пуске не замкнут.

Код ошибки: 63

- Уровень ошибки: предупреждение
- Причина ошибки: Когда электропитание системы включается, переключатель в сиденье не замкнут или переключатель в сиденье разомкнут на время, превышающее время, установленное «задержка переключателя в сиденье» после замыкания главного размыкателя цепи.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошо ли подключен переключатель в сиденье или он поврежден.
  - 2. Нужно заменить блок измерений.

### Ошибка условий пуска.

- Код ошибки: 64
- Уровень ошибки: предупреждение
- Причина ошибки: Когда погрузчик начинает работу, активируется переключатель Вперед и Обратный ход.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, активирован ли переключатель Обратный ход и Вперед при начале работы погрузчика.
- 2. Если переключатель направления не активирован, нужно проверить, хорошее ли соединение между переключателем направления и главным жгутом проводов. Нужно проверить с помощью программного обеспечения компьютера Fanji, находящегося выше по схеме.
  - 3. Нужно заменить переключатель направления.
  - 4. Нужно заменить блок измерений.

## Погрузчик прекращает работу из-за перегрева мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 64
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: Измеренная температура мотора масляного насоса превышает максимальную.
- Условия устранения:
  - См. условия устранения в ошибке с кодом 14.

# Погрузчик прекращает работу из-за перегрева модуля электропитания мотора перемещений.

- Код ошибки: 66
- Уровень ошибки: 1
- ullet Причина ошибки: Температура модуля электропитания мотора перемещений превышает 95°C.
- Условия устранения:

См. условия устранения в ошибке с кодом 20.

# Погрузчик прекращает работу из-за перегрева модуля электропитания масляного насоса.

- Код ошибки: 68
- Уровень ошибки: 1
- Причина ошибки: Температура модуля электропитания мотора масляного насоса превышает  $95^{\circ}\text{C}$ .
- Условия устранения:

См. условия устранения в ошибке с кодом 10.

# Ошибка датчика температуры модуля электропитания мотора перемещений.

- Код ошибки: 71
- Уровень ошибки: 5
- Причина ошибки: Величина температуры датчика модуля электропитания мотора перемещений, поступившая по обратной связи, превышает диапазон измерений.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошая ли связь между модулем электропитания мотора перемещений и блоком измерений.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания мотора перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка датчика температуры модуля электропитания мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 72
- Уровень ошибки: 6
- Причина ошибки: Величина температуры датчика модуля электропитания мотора масляного насоса, поступившая по обратной связи, превышает диапазон измерений.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение между модулем электропитания мотора перемещений и блоком измерений.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания мотора перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка устройства кодирования масляного насоса.

- Код ошибки: 73
- Уровень ошибки: 2
- Причина ошибки: Когда масляный насос работает, сигнал кодирующего устройства (канал А или канал В) внезапно потерян.
- Условия устранения:

- 1. Нужно проверить следующие устройства, хорошо подсоединенные к кодирующему устройству:
- мотор;
- заземление: соединитель К1-30;
- + 5 B: соединитель K1-16;
- канал А: соединитель К1-35;
- канал В: соединитель К1-36.
- 2. Если соединения хорошие, нужно заменить кодирующее устройство.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка кодирующего устройства мотора перемещений.

- Код ошибки: 74
- Уровень ошибки: 2
- Причина ошибки: Когда мотор перемещений работает, сигнал кодирующего устройства (канал А или канал В) внезапно потерян.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить следующие устройства, хорошо подсоединенные к кодирующему устройству:
  - мотор;
  - заземление: соединитель К1-30;
  - + 5 B: соединитель K1-16;
  - канал А: соединитель К1-32;
  - канал В: соединитель К1-33.
- 2. Если соединения хорошие, нужно заменить кодирующее устройство.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка датчика температуры мотора перемещений.

- Код ошибки: 77
- Уровень ошибки: 8
- ullet Причина ошибки: Температура мотора перемещений выше, чем у мотора масляного насоса и разница в температуре двух моторов превышает 70°C.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить соединение между датчиком температуры мотора перемещений и главным жгутом проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры мотора перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

#### Ошибка датчика температуры мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 79
- Уровень ошибки: 8
- Причина ошибки: Температура мотора масляного насоса выше, чем у мотора перемещений и разница в температуре двух моторов превышает  $70\,^{\circ}\text{C}$ .
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение между датчиком температуры масляного насоса и главным жгутом проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры мотора масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

# Ошибка датчика температуры модуля электропитания мотора перемещений.

- Код ошибки: 80
- Уровень ошибки: 8
- Причина ошибки: Температура модуля электропитания мотора перемещений выше, чем у модуля электропитания мотора масляного насоса, и разница температур между двумя модулям электропитания моторов превышает  $70\,^{\circ}\text{C}$ .
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение между блоком измерений и модулем перемещений.
  - 2. Нужно заменить модуль электропитания перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка датчика температуры модуля электропитания мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 82
- Уровень ошибки: 8
- Причина ошибки: Температура модуля электропитания мотора масляного насоса выше, чем у модуля электропитания мотора перемещений, и разница температур между двумя моторами превышает 70°C.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение между блоком измерений и модулем масляного насоса.
- 2. Нужно заменить модуль электропитания мотора масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка CRC.

- Код ошибки: 83
- Уровень ошибки: 1

- Причина ошибки: Версия программного обеспечения не корректная.
- Условия устранения:
- 1. Нужно вернуться к параметрам с доставкой с помощью программного обеспечения компьютера Fanji, находящегося выше по схеме.
- 2. Если ошибка все еще остается, нужно заменить блок измерений.

### Ошибка последовательности пуска погрузчика.

- Код ошибки: 85
- Уровень ошибки: 9
- Причина ошибки: При управлении погрузчиком, переключатель направления не включается до нажатия на педаль акселератора.
- Условия устранения:
- 1. Нужно отпустить педаль акселератора, во-первых, активировать переключатель направления и затем нажать на педаль акселератора.

### Ошибка датчика рулевого управления.

- Код ошибки: 91
- Уровень ошибки: 5
- Причина ошибки: Напряжение в обратной связи датчика рулевого управления превышает калиброванный диапазон.
- Условия устранения:
  - 1. Нужно проверить корректность следующих соединений:
    - K1-17 (12 B);
    - К1-17 (заземление);
- K1-31 (вход сигнала обратной связи датчика рулевого управления).
- 2. Если соединение хорошее, нужно вновь калибровать величину в направлении по часовой стрелке, среднее значение и значение против часовой стрелки датчика рулевого управления.
- 3. Нужно заменить датчик рулевого управления и вновь откалибровать.
  - 4. Нужно заменить блок измерений.

### Ошибка педали акселератора.

- Код ошибки: 92
- Уровень ошибки: 2
- Причина ошибки: Величина напряжения обратной связи педали акселератора больше, чем сумма минимального значения и половины разницы между максимальной величиной и минимальным значением, но в это время переключатель педали акселератора не подсоединен.

- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить и откалибровать значение педали акселератора. Нужно проверить, правильная ли величина минимального напряжения и величина максимального напряжения педали акселератора. Если это не так, нужно переустановить программное обеспечение на компьютере выше по схеме.
- 2. Нужно проверить, хорошее ли соединение между главным пучком проводов блока измерений и педалью акселератора; если соединение хорошее, нужно нажать на педаль акселератора с программным обеспечением компьютера выше по схеме и наблюдать, в нормальном ли диапазоне находится величина обратной связи педали:
  - K1-17 (12 B);
  - К1-30 (заземление);
  - К1-18 ввод сигнала обратной связи педали).
  - 3. Нужно заменить педаль акселератора.
  - 4. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка потенциометра подъема.

- Код ошибки: 93
- Уровень ошибки: 2
- Причина ошибки: Величина напряжения обратной связи потенциометра подъема выше, чем сумма минимального значения и половины разницы между максимальной величиной и минимальным значением, но в тоже время, переключатель подъема не подсоединен.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, не превышает ли установленный диапазон напряжение потенциометра подъема. Нужно снова калибровать с помощью программного обеспечения компьютера Fanji, находящегося выше по схеме.
  - 2. Нужно заменить потенциометр подъема.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Ошибка датчика температуры мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 94
- Уровень ошибки: 6
- ullet Причина ошибки: Сопротивление обратной связи датчика температуры мотора масляного насоса превышает нормальный диапазон и приближается к 0.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение датчика температуры мотора масляного насоса и главного жгута проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры мотора масляного насоса.

3. Нужно заменить блок измерений.

### Ошибка датчика температуры мотора перемещений.

- Код ошибки: 95
- Уровень ошибки: 5
- ullet Причина ошибки: Сопротивление обратной связи датчика температуры мотора перемещений превышает нормальный диапазон и приближается к 0.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение датчика температуры мотора перемещений и главного жгута проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры мотора перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

### Разомкнутая цепь датчика температуры мотора масляного насоса.

- Код ошибки: 96
- Уровень ошибки: 6
- Причина ошибки: Сопротивление обратной связи датчика температуры мотора масляного насоса превышает нормальный диапазон и приближается к бесконечности.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошая ли связь между датчиком температуры мотора масляного насоса и главным жгутом проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

### Разомкнутая цепь датчика температуры мотора перемещений.

- Код ошибки: 97
- Уровень ошибки: 5
- ullet Причина ошибки: Сопротивление обратной связи датчика температуры мотора перемещений превышает нормальный диапазон и приближается к бесконечности.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее или соединение датчика температуры мотора перемещений и главного жгута проводов.
  - 2. Нужно заменить датчик температуры мотора перемещений.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

## Слишком медленная предварительная зарядка конденсатора.

- Код ошибки: 98
- Уровень ошибки: 1

- Причина ошибки: Во время самопроверки погрузчика повышение напряжения конденсатора при предварительной зарядке идет очень медленно.
- Условия устранения:
- 1. Нужно проверить, хорошее ли соединение блока измерений и двух модулей электропитания.
- 2. Нужно заменить последовательно один за другим модули электропитания мотора перемещения и масляного насоса.
  - 3. Нужно заменить блок измерений.

### Примечание:

- 1. Погрузчик будет перемещаться с настройками по умолчанию (экономичный режим), когда сигналы двух режимов работы (экономичный режим / режим низкой скорости) системы тягового усилия передаются в контроллер одновременно или они не передаются в контроллер одновременно.
- 2. Погрузчик будет перемещаться с ограниченной скоростью, когда сигнальное устройство рулевого управления не действует.
- 5. Гидравлическая система.

### 5.1. Общее описание.

Гидравлическая система состоит из масляного насоса, распределительного клапана, приоритетного клапана, цилиндра подъема, цилиндра наклона, маслопроводов высокого и низкого давления и т.д. Насос приводится в действие непосредственно электромотором. Гидравлическое масло течет к распределительному клапану через насос и распределяется по цилиндрам распределительным клапаном.

#### 5.1.1. Масляный насос.

Главными деталями шестеренчатого масляного насоса для вилочного погрузчика является пара наружных зубчатых колес со взаимным зацеплением, и принцип их работы показан на Рис. 5-1.

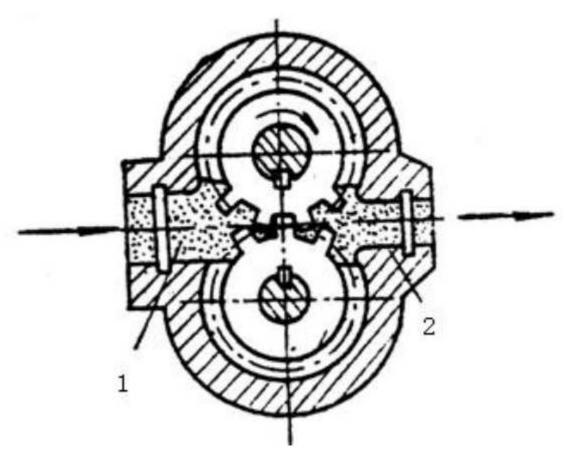


Рис. 5-1. Принцип работы шестеренчатого насоса: 1 - полость всасывания масла; 2 - полость масла под давлением

Пара эвольвентных шестерен в зацеплении установлена внутри корпуса, два торцевых уплотнения шестерен и шестерни разделяют насос на две изолированные полости с маслом, как показано на рисунке цифрами 1 и 2. Когда шестерня шестеренчатого насоса вращается в направлении, показанном на рисунке, объем полости 1 (зацепляющая деталь для расцепления зубчатых колес) меняется от маленькой до большой, и образуется вакуум. Масло из резервуара с маслом входит в полость всасывания под действием атмосферного давления, чтобы заполнить пространство между зубьями через трубку всасывания масла насоса. Указатель 2 обозначает, что объем пространства (зацепляющая деталь для ввода зубчатого колеса) меняется от большого до маленького, и сжимает масло в контур масла под давлением, то есть 1 это полость всасывания масла, 2 это полость масла под давлением, и они разделены точками соприкосновения двух шестерен. При постоянной скорости вращения шестерен входы насоса для всасывания и выталкивания постоянно принимают и выталкивают масло.

Масляный насос предназначен для преобразования механической энергии мотора в гидравлическую энергию, так что масляный насос это исполнительный блок гидравлической системы вилочного погрузчика.

Главный насос состоит в основном из корпуса насоса, пары шестерен, выравнивающих пластин и масляных уплотнений. В этом насосе используются подшипники с балансированием давления и специальный метод смазывания, чтобы уменьшить до минимума зазор между поверхностями шестерен (См. Рис. 5-2).

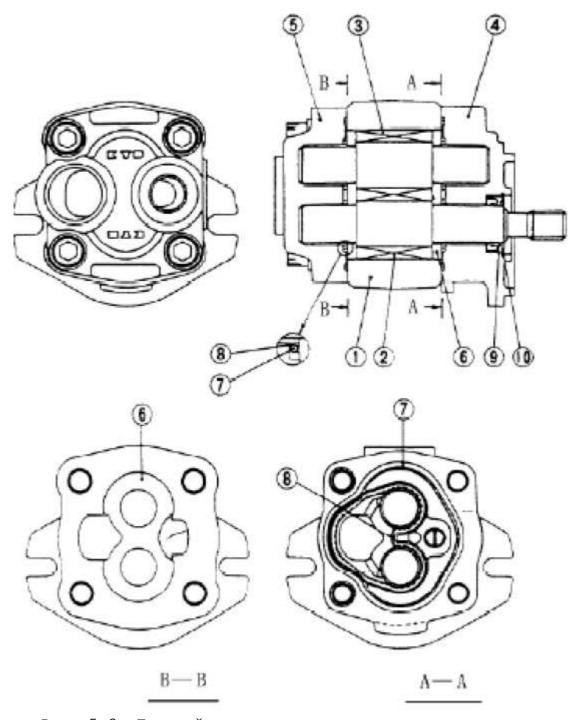


Рис. 5-2. Главный насос:

- 1 корпус насоса; 2 ведущая шестерня; 3 ведомая шестерня; 4
- передняя крышка; 5 задняя крышка; 6 пластина облицовки; 7
- уплотнительное кольцо; 8 кольцо; 9 масляное уплотнение; 10
- стопорное кольцо

## 5.1.2. Распределительный клапан.

Внешний вид распределительного клапана показан на Рис. 5-3.

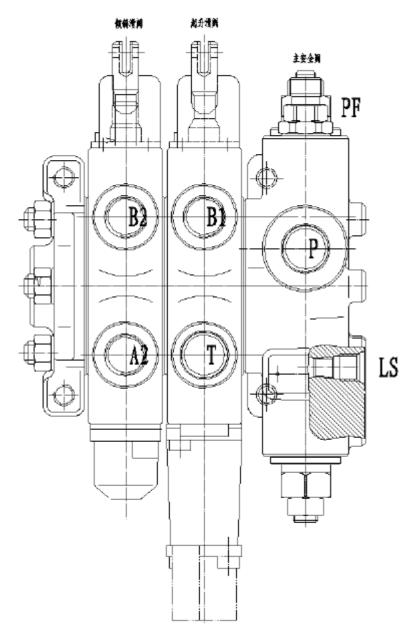


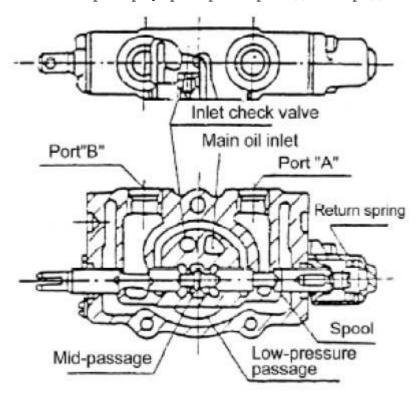
Рис. 5-3. Распределительный клапан

Распределительный клапан состоит из двух деталей и четырех видов корпуса. Гидравлическое масло от рабочего насоса распределяется под большим давлением к цилиндру подъема или цилиндру наклона через шток распределительного клапана. Внутри распределительного клапана имеются предохранительный и наклонно-запорный клапаны. Предохранительный клапан находится около верхнего входа масла распределительного клапана, чтобы контролировать давление системы. Наклонно-запорный клапан находится на блоке наклонных клапанов и в основном используется для предотвращения серьезных последствий из-за неправильной работы регулирующего стержня, когда у наклонного цилиндра нет источника давления. Обратный клапан установлен между входом

масла и входным портом блока клапана подъема и между входами масла и блоками наклонного клапана.

- (1) Работа золотника (за пример взят наклонный клапан золотника)
  - а) Нейтральное положение (см. Рис. 5-4).

Масло под большим давлением от насоса подъема возвращается в масляный резервуар через проход в середине.



(по часовой стрелке: Проход в середине; Порт «В»; Входной обратный клапан; Главный вход масла; Порт «А»; Возвратная пружина; Золотник; Проход низкого давления)

Рис. 5-4. Нейтральное положение

b) Задвигание золотника внутрь (См. Рис. 5-5).

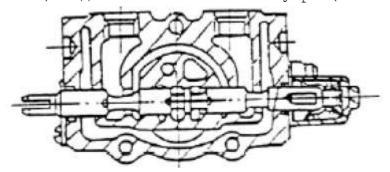


Рис. 5-5. Задвигание золотника внутрь

В это время золотник задвигается внутрь, чтобы закрыть проход в середине. Это принуждает масло из главного входа масла выталкивать входной обратный клапан и вытекать в порт «В». Возвратное масло из порта «А» течет через участок низкого давления в резервуар, и золотник возвращается к своему нейтральному положению возвратной пружиной.

## с) Вытягивание золотника наружу (См. Рис. 5-6).

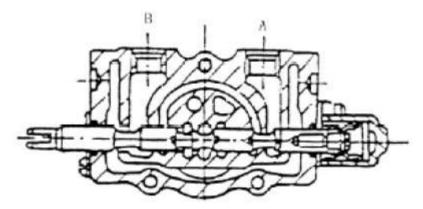


Рис. 5-6. Вытягивание золотника

При закрытом проходе посередине масло из главного масляного входа выталкивает обратный клапан и течет в порт «А». Вернувшееся масло из порта «В» течет по проходу низкого давления к резервуару. Золотник может быть возвращен в его нейтральное положение возвратной пружиной.

## (2) Движение предохранительного клапана.

Предохранительный клапан установлен между соплом «НР» масляного насоса и проходом «LP». Масло, проходя через подъемный клапан С, действует на различные зоны диаметров «А» и «В», таким образом «К» обратного клапана и «D» перепускного подъемного клапана находятся на седле клапана, как показано на Рис. 5-7. Когда давление, регулируемое в проходе «НР» масляного насоса, действует на пружину вспомогательного клапана, обратный клапан «Е» будет открыт. Масло потечет в сторону «LP» через отверстия вокруг клапана, как показано на Рис. 5-8.

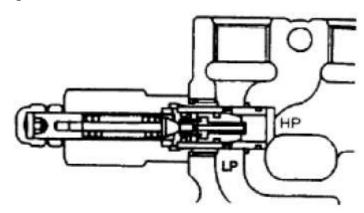


Рис. 5-7

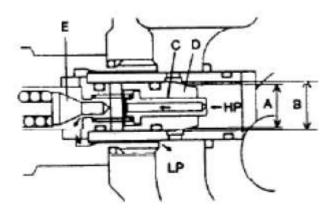


Рис. 5-8

Как только вспомогательный клапан «Е» откроется, давление внутри клапана «С» упадет, клапан «Е» и клапан «С» находятся на седле клапана. Жидкость, протекающая к задней части клапана «D», будет закрыта, так что давление внутри будет снижаться (См. Рис. 5-9).

Давление в проходе «HP» и внутренне давление масляного насоса не равномерное, клапан «D» открывается при действии разницы давления, и масло напрямую перетекает в контур с низким давлением «LP» (См. Рис. 5-10).

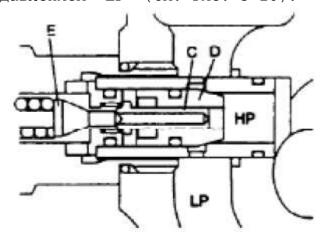


Рис. 5-9

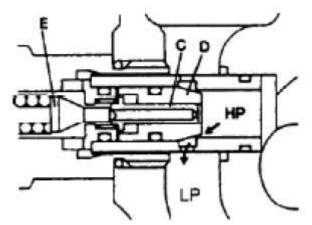


Рис. 5-10

(3) Работа наклонно-запорного клапана.

В корпусе наклонно-золотникового клапана имеется наклоннозапорный клапан. Наклонно-запорный клапан предназначен для
предотвращения вибраций мачты, вызываемых отрицательным
давлением в цилиндре наклона и также, чтобы избежать опасность,
вызванную неправильным обращением с золотником. Когда мотор
подъема не работает, мачта не может наклоняться вперед нажатием
на рычаг наклона.

См. Рис. 5-11, когда золотник задвигается внутрь. См. Рис. 5-12, когда мотор подъема останавливается.

а) Золотник задвигается внутрь.

Поток масла под давлением протекает через порт «В» к цилиндру наклона и двигает наклонно-запорный клапан, чтобы порт «А» смог соединиться с резервуаром при низким давлении. Цилиндр наклона и мачта наклонены вперед.

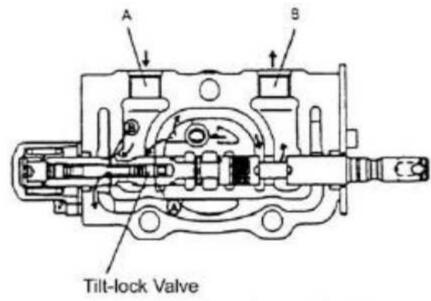


Рис. 5-11. Наклонно-запорный клапан

b) Золотник задвигается внутрь (когда мотор подъема останавливается).

Когда мотор подъема останавливается, масло течет без давления  $\kappa$  наклонно-запорному клапану. Порт «А» не может соединиться с резервуаром под низким давлением и мачта не может быть наклонена вперед.

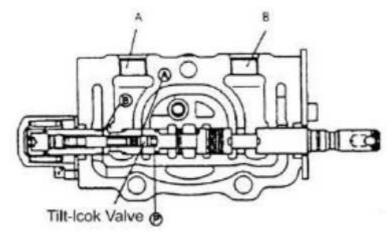


Рис. 5-12. Наклонно-запорный клапан

## (4) Работа распределительного клапана.

Распределительный клапан работает с рычагами клапанов. Все рычаги клапана собраны вместе с осью, и ось собрана на общей пластине клапанов с кронштейном. Рычаги клапана управляют распределительным клапаном с помощью шарниров (См. Рис. 5-13).

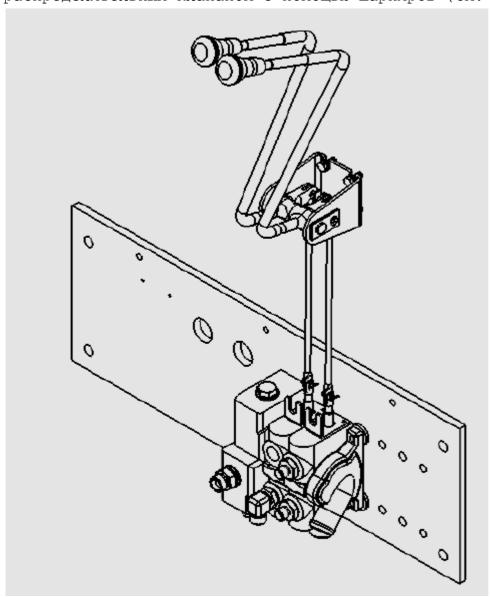


Рис. 5-13(a). Работа распределительного клапана  $(1-2,5\ \mathrm{T})$ 

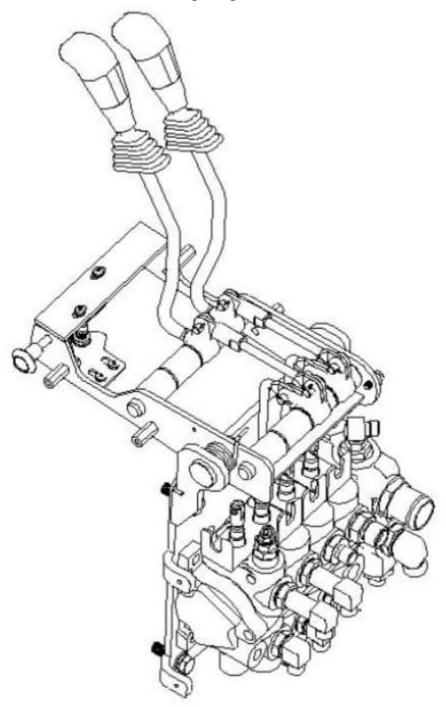
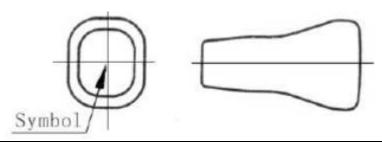


Рис. 5-13(b). Работа распределительного клапана (3-3,5 т)

Как можно видеть на Рис. 5-14, мачта поднимается вверх при нажатии вперед на рычаг подъема, мачта опускается вниз, когда рычаг подъема тянется назад. Мачта наклоняется вперед, когда рычаг наклона толкают вперед, мачта наклоняется назад, когда рычаг наклона тянут назад.



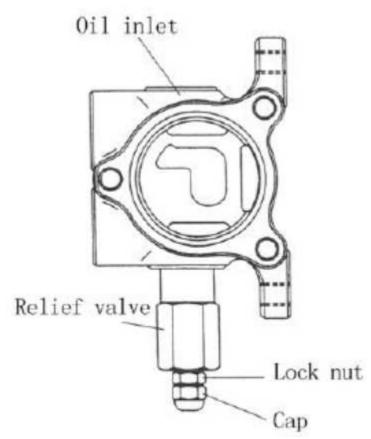
No	Символ	Наименование
п/п		
1		Подъем или опускание
2		Наклон вперед или назад

Рис. 5-14. Символы на рабочих рычагах

(5) Настройка давления на распределительном клапане (См. Рис. 5-15.

Давление предохранительного клапана не должно настраиваться непрофессиональным персоналом. Регулировка должна включать следующие действия:

- а) Отвернуть заглушку с измерительного отверстия на входе распределительного клапана. Нужно установить манометр, способный измерить  $25~\mathrm{M}$ Па.
- b) Сдвинуть рычаг наклона и измерить давление в конце хода цилиндра.
- с) Если давление масла отличается и имеет другую величину, нужно ослабить контргайку предохранительного клапана и поворачивать винт регулировки влево и вправо, пока давление не достигнет установленной величины. Нужно повернуть влево, когда давление высокое и повернуть вправо, когда давление низкое.
  - d) Нужно затянуть гайку после регулировки.



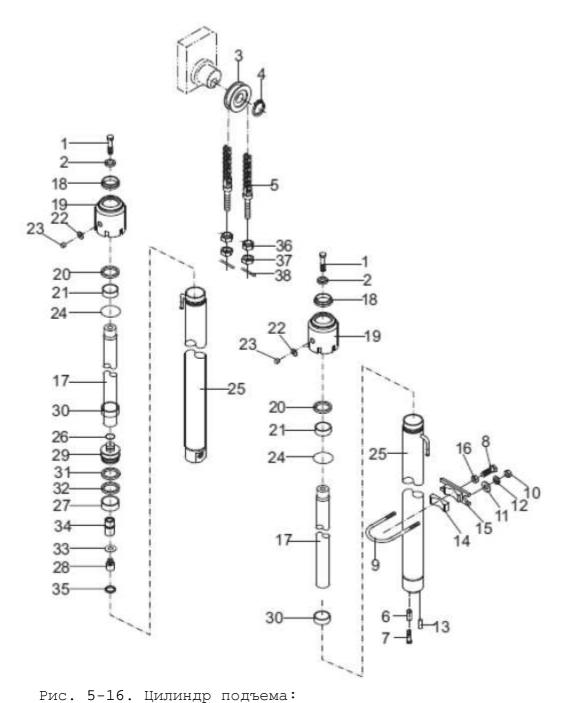
(по часовой стрелке: Предохранительный клапан; Вход масла; Контргайка)

Рис. 5-15

### 5.1.3. Цилиндр подъема.

Цилиндр подъема поршневого типа одностороннего действия. Он состоит из корпуса цилиндра, поршня, штока поршня, крышки цилиндра, отсекающего клапана и масляных уплотнений. Головка цилиндра снабжена втулкой с масляным уплотнением и втулка поддерживает шток поршня и масляное уплотнение защищает от пыли (См. Рис. 5-16).

Когда клапан подъема распределительного клапана ставится в положение подъема, гидравлическое масло входит в нижнюю часть гидравлического цилиндра от распределительного клапана градиента давления к селекторному клапану для выталкивания поршня и подъема груза. Когда клапан подъема распределительного клапана ставится в положение опускания, шток поршня идет вниз под действием груза, мачты, вил и самого поршня, гидравлическое масло под давлением уходит обратно в резервуар масла. Если на дне цилиндра установлен отсечной клапан (См. Рис. 5-17), он может играть роль защиты, если мачта поднимется, когда даст трещину трубопровод высокого давления.

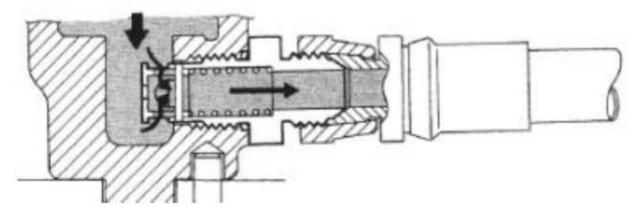


1 — болт M16х1,5х40; 2 — шайба 16; 3 — цепное колесо; 4 — стопорное кольцо; 5 — цепное колесо в сборе; 6 — втулка проставка; 7 — болт M12х1,25х25; 8 — болт M12х1,25х50; 9 — стремянка; 10 — гайка M10х1,25; 11 — шайба 10; 12 — шайба 10; 13 — штифт В10х26; 14 — регулировочный блок; 15 — кронштейн крепления цилиндра; 16 — гайка M12х1,25; 17 — шток поршня; 18 — пылезащитное кольцо 40х52х7; 19 — направляющая втулка; 20 — уплотнительное кольцо 40х50х6; 21 — подшипник со стальной опорой 4030; 22 — прокладка; 23 — винт М5х6; 24 — тороидальное кольцо d49,7х2,4; 25 — корпус цилиндра; 26 — стальное кольцо дефлектора кабеля; 27 — опорное кольцо 50х10х2,5; 28 — клапан в сборе; 29 — поршень; 30 — втулка регулировочная ф48х40,5; 31 — пластина фиксирующая 50х40х3; 32 — уплотнительное кольцо для отверстия

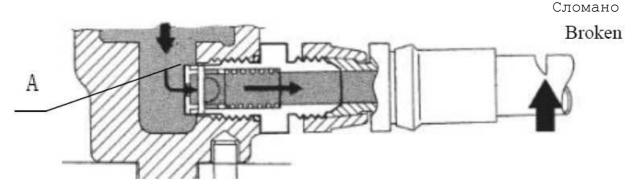
50х40х6; 33 — прокладка; 34 — втулка; 35 — стальное кольцо дефлектора кабеля для отверстия; 36 — сферическая гайка; 37 — гайка M14х1,5; 38 — штифт 3,2х30

### 5.1.4. Отсечной клапан.

Отсечной клапан установлен в нижней части цилиндра подъема (См. Рис. 5-17), чтобы предотвратить внезапное падение грузов при поломке трубопровода высокого давления. Масло из цилиндра подъема проходит через отверстие А на внешней окружности золотника, когда возвращается в резервуар с маслом, если величина потока через отверстие меньше, чем установленная величина клапана и разница давлений до и после золотника меньше, чем усилие пружины, тогда золотник не будет двигаться в это время и задвижка не работает. Если скорость потока через отверстие золотника превышает установленное значение из-за треснувшей трубки под большим давлением или по другим причинам разница давлений между до и после золотника будет больше, чем усилие пружины, и она двигает золотник влево. Таким образом отверстие А закрыто, только малое количество масла течет от небольшого зазора золотника и втулки клапана и груз спускается медленно.



Поток меньше, чем установленное значение



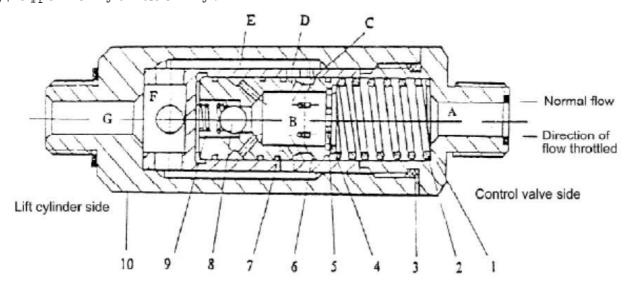
Поток больше, чем установленное значение

Рис. 5-17. Принцип работы отсечного клапана

### 5.1.5. Клапан регулирования потока.

Клапан регулирования потока, расположенный в контуре цилиндра подъема, должный ограничить скорость опускания нагруженных вил, имеет конструкцию, показанную на Рис. 5-18.

Когда золотник подъема находится в положении «подъем», масло из распределительного клапана течет через масляные камеры А и В, масляные отверстия С и D, Е и F и камеру G в цилиндр подъема без какого-либо регулирования. Когда золотник подъема расположен в положении «вниз», масло проходит через диафрагменную пластину и возникает разница давлений между камерами А и В, эта разница давлений превышает силу пружины и двигает сердечник клапана вправо, таким образом поток масла уменьшается, проходя сужение отверстий D и C, и снижается поток масла, проходящий через диафрагменную пластину.



(по часовой стрелке: Сторона цилиндра подъема, Нормальный поток; Направление регулируемого потока; Сторона распределительного клапана)

1 — ниппель; 2 — пружина; 3 — кольцевое уплотнение; 4 — стопорное кольцо; 5 — золотник; 6 — втулка: 7 — стальной шар; 8 — обратный клапан; 9 — корпус клапана

### 5.1.6. Цилиндр наклона.

Цилиндр наклона это гидроцилиндр двойного действия и поршневого типа, и установлен на двух сторонах мачты, конец штока поршня которого соединен с мачтой. Нижняя часть цилиндра наклона соединена штифтами с рамой и мачтой, а наклон мачты вперед и назад выполняется движением цилиндра наклона.

Цилиндр наклона состоит в основном из поршня, штока поршня, корпуса цилиндра, основания цилиндра, направляющей втулки и уплотнений. Поршень, приваренный к штоку, своей окружностью касается двух ух-образных колец и одного компенсационного

кольца. Втулка, прижатая к внутренней стороне направляющей втулки, поддерживает шток поршня. Направляющая втулка имеет противопылевое уплотнение, стопорное кольцо, ух-образное и тороидальное кольца, чтобы не допустить течь масла и защититься от пыли. Снабженная ими направляющая втулка ввинчена в корпус цилиндра. Когда поршень двигается, масло входит в один порт и выходит в другой. Шток поршня имеет регулировочные резьбы для регулировки разницы между углами погружения (См. Рис. 5-19).

Когда рычаг наклона двигается вперед, масло под высоким давлением поступает в цилиндр из хвостовой его части, перемещая поршень вперед и принуждая мачту в сборе наклоняться вперед до 6 градусов. Когда рычаг наклона тянут назад, масло под высоким давлением поступает в тело цилиндра из направляющей втулки и перемещает поршень назад, наклоняя мачту в сборе назад.

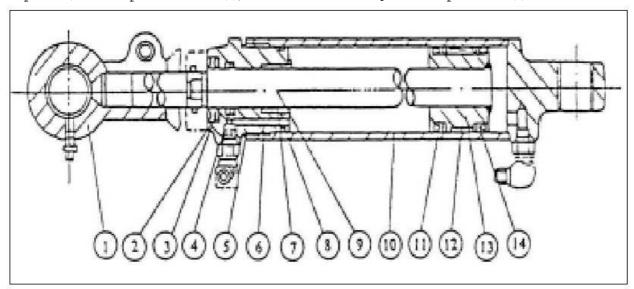


Рис. 5-19. Цилиндр наклона:

1 - проушина; 2 - пылезащитное кольцо; 3 - стопорное кольцо; 4 - ух-образное кольцо; 5 - тороидальное кольцо; 6 - направляющая втулка; 7 - втулка; 8 - тороидальное кольцо; 9 - шток поршня; 10 - корпус цилиндра; 11 - ух-образное кольцо; 12 - износостойкая прокладка; 13 - поршень; 14 - ух-образное кольцо

### 5.1.7. Масляный резервуар.

Фильтр всасывания масла установлен в масляном резервуаре, в то время как фильтр возвратного масла находится в трубопроводах обратного масла, чтобы быть уверенным в чистоте подаваемого масла.

## 5.1.8. Контур гидравлического масла.

Принципиальную схему гидравлической системы см. на Рис. 5-20, и контур гидравлического масла см. на Рис. 5-21В.

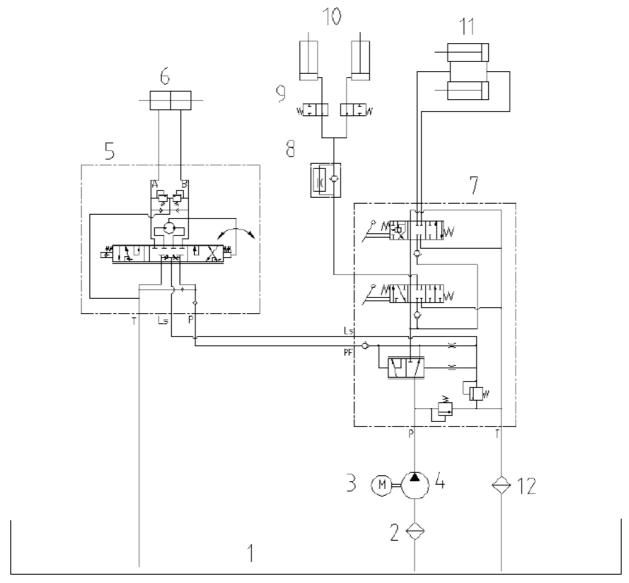


Рис. 5-20. Принципиальная схема гидравлической системы: 1 — масляный резервуар; 2 — фильтр всасывания масла; 3 — мотор насоса; 4 — шестеренчатый насос; 5 — блок рулевого управления; 6 — цилиндр рулевого управления; 7 — распределительный клапан; 8 — клапан регулирования потока; 9 — отсечной клапан; 10 — цилиндр подъема; 11 — цилиндр наклона; 12 — фильтр возвратного масла

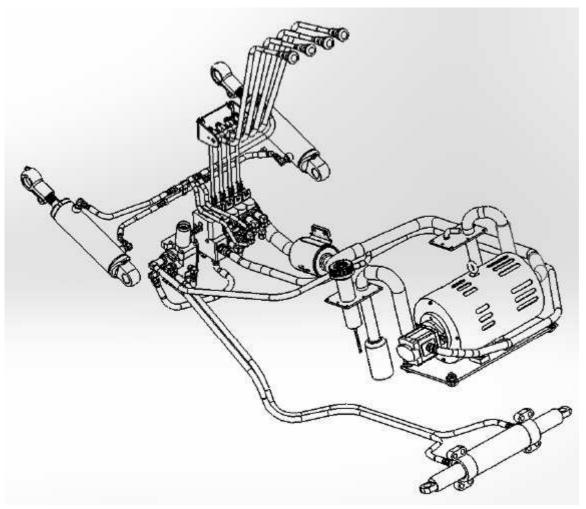


Рис. 5-21A. Контур гидравлического масла (2-2,5 т)

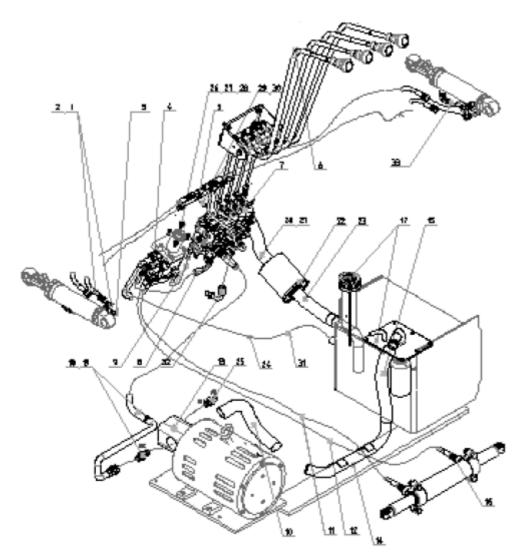


Рис. 5-21В. Контур гидравлического масла (1-1,8 т)

## 5.2. Текущий ремонт, анализ отказов и условия устранения.

## 5.2.1. Текущий ремонт.

Нужно проверить, нет ли просачивания и серьезной течи в соединениях гидравлической системы привода, цилиндре подъема, цилиндре наклона, масляном насосе, полностью гидравлическом рулевом управлении и цилиндре рулевого управления до и после каждой смены. Нужно проверить, достаточно ли рабочего масла в масляном резервуаре, и проверить и очистить сито масляного фильтра, установленного в масляном резервуаре, раз в неделю.

Обычно нужно заменять масло в масляном баке каждые 1200-1500 часов работы, и нельзя использовать смеси масел разных марок.

### 5.2.2. Текущий ремонт насоса подъема.

## (1) Разборка.

Перед разборкой насоса нужно приготовить бумагу или ткань для снятых деталей. Нельзя повредить детали (См. Рис. 5-22).

- а) Нужно держать насос чистым в тисках, слегка зажимая за фланец.
  - b) Нужно снять болты 11, крышку насоса 5, корпус насоса 1.
- с) Нужно снять подкладку 6, ведущую шестерню 2, ведомую шестерню 3.
- d) Нужно снять кольцо уплотнительное 7 и кольцо 8 с передней и задней крышки.

Примечание: Нельзя снимать кольцо уплотнительное и кольцо с передней крышки и задней крышки, если кольцо уплотнительное и кольцо не нужно заменять.

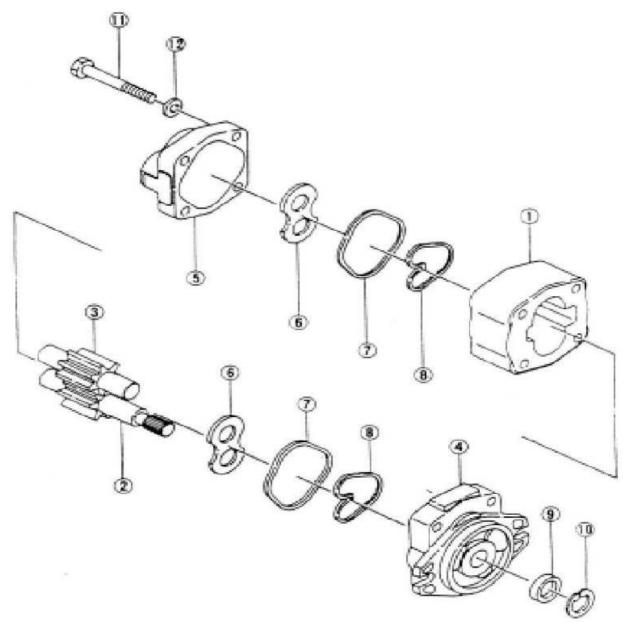


Рис. 5-22. Шестеренчатый насос:

1 - корпус насоса; 2 - ведущая шестерня; 3 - ведомая шестерня; 4 - передняя крышка; 5 - задняя крышка; 6 - подкладка; 7 - кольцо уплотнительное; 8 - кольцо; 9 - масляное уплотнение; 10 - стопорное кольцо

## (2) Инспекция.

Нужно проверить снятые части и промыть их легким маслом. Нельзя промывать резиновые детали легким маслом.

а) Инспекция корпуса (См. Рис. 5-23).

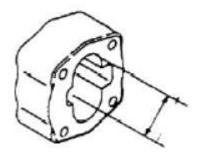
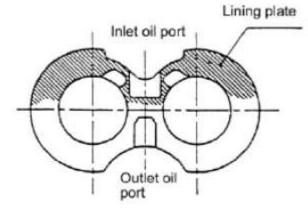


Рис. 5-23

Если в контакте между корпусом насоса и шестерней есть просвет более  $\frac{1}{2}$  длины периметра, нужно заменить корпус насоса.

b) Инспекция подкладки (См. Рис. 5-24).



(по часовой стрелке: Выходной порт масла; Входной порт; Подкладка)

Рис. 5-24

Нужно проинспектировать контактную поверхность подкладки. Если поверхность изношена или ее толщина меньше, чем величина, указанная в спецификации, нужно заменить подкладку.

Указанная в спецификации толщина подкладки: 4,94 мм.

с) Передняя и задняя крышка насоса.

Если цвет внутренней поверхности втулки изменился из-за превышения  $150^{\circ}$ , нужно заменить втулку.

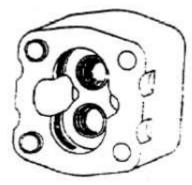


Рис. 5-25

d) нужно проинспектировать ведущую шестерню и ведомую шестерню спереди и сзади. Если у них есть чрезмерный износ, нужно заменить их. Если размер «D» меньше указанного в спецификации значения, нужно заменить их парой. D=20,961 мм.

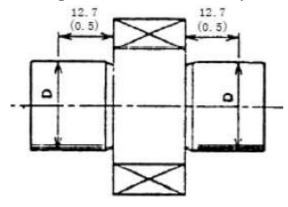
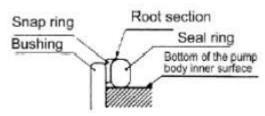


Рис. 5-26

е) При необходимости нужно заменить уплотнительные кольца, втулки, кольца, масляные уплотнения и стопорные кольца.



(по часовой стрелке: Втулка; Стопорное кольцо; Корневая секция; Уплотнительное кольцо; Внутренняя поверхность нижней части корпуса насоса)

Рис. 5-27

### (3) Повторная сборка.

а) Нужно зажать в тисках переднюю крышку (См. Рис. 5-28).

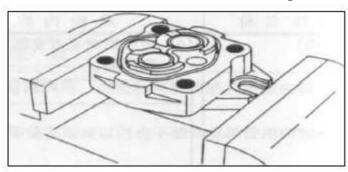


Рис. 5-28

b) Нужно установить новое уплотнительное кольцо на переднюю крышку насоса.

Примечание: нельзя перекручивать его.

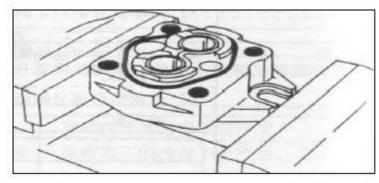


Рис. 5-29

с) Нужно установить новое кольцо на переднюю крышку насоса. Направление установки см. Рис. 5-30.

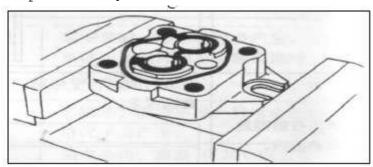


Рис. 5-30

d) Нужно установить корпус насоса на переднюю крышку. Нужно обратить внимание на направление корпуса насоса.

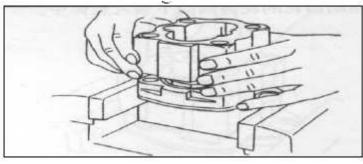


Рис. 5-31

е) Нужно установить подкладку в паз на передней крышке. Нельзя перепутать порт входа масла и порт выхода масла. Нужно обратить внимание на направление подкладки.

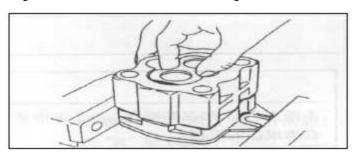


Рис. 5-32

f ) Нужно установить ведущую шестерню в корпус насоса шлицевой стороной вниз.

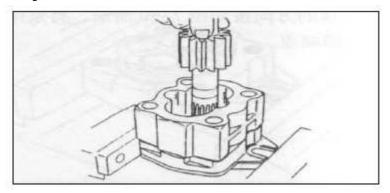


Рис. 5-33

g) Нужно установить ведомую шестерню в корпус насоса в направлении, показанном на Рис. 5-34.

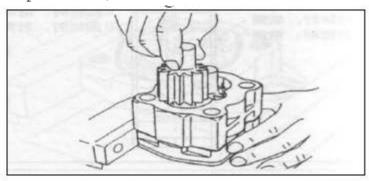


Рис. 5-34

h) Нужно установить подкладку на стороне шестерни, нельзя спутать порт входа масла и порт выхода масла.

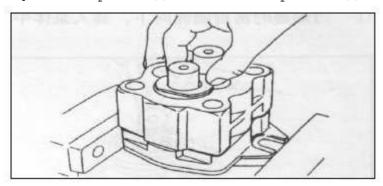


Рис. 5-35

i) Нужно установить новое уплотнительное кольцо и новое кольцо на шлиц задней крышки. Нужно нанести консистентную смазку на уплотнительное кольцо.

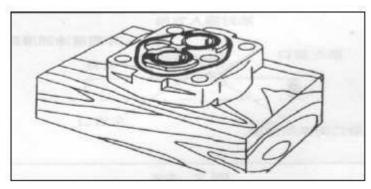


Рис. 5-36

ј) Нужно установить заднюю крышку на корпус насоса с уплотнительным кольцом вниз. Нельзя спутать порт входа масла и порт выхода масла.

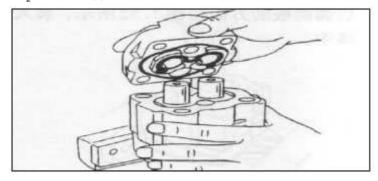


Рис. 5-37

k) Нужно затянуть после всего соединительные болты с установленным моментом затяжки от 9 до 10 кг.м.

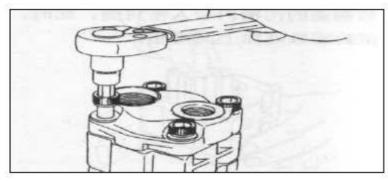


Рис. 5-38

1) Нужно снять из тисков насос. Нужно нанести консистентную смазку не внешний контур и юбку масляного уплотнения, положить его на литую часть передней крышки.

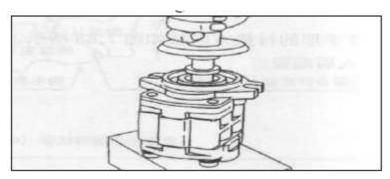


Рис. 5-39

 ${\tt m}$ ) Нужно установить стопорное кольцо с помощью кронциркуля, фиксирующего масляное уплотнение.

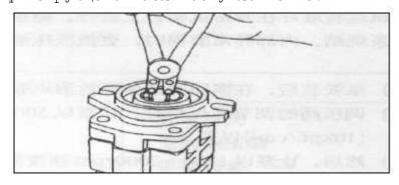


Рис. 5-40

#### (4) Пробный пуск.

Пробный пуск это период обкатки масляного насоса и инспекции, нормально ли работает насос. Нужно проверять масляный насос на испытательной станции. И также проверка может быть проведена на вилочном погрузчике в соответствии со следующей процедурой:

(Если масляному насосу требуется текущий ремонт из-за серьезного износа или застревания, вызванного гидравлическим маслом, нужно заменить гидравлическое масло или фильтр перед проведением пробного пуска на вилочном погрузчике.)

- а) Нужно установить насос на погрузчик и манометр на проверочной стороне распределительного клапана.
- b) Нужно ослабить регулировочный винт предохранительного клапана и запустить насос со скоростью 500-1000 об/мин на 10 минут. Нужно убедиться, что давление масла меньше, чем 10 кг/см $^2$ .
- с) Нужно повысить скорость насоса до 1500-2000 об/мин на 10 минут.
- d) Нужно, чтобы насос работал при скорости 1500-2000 об/мин в течение 5 минут и увеличить давление до  $210~\rm kr/cm^2$  по  $20-30~\rm kr/cm^2$  за один раз. Затем нужно, чтобы каждый масляный контур работал по 5 минут и затем сменить масляный фильтр.

Нужно проверить температуру масла, температуру поверхности насоса и шум при работе, когда повышается давление масла. Если температура масла или температура поверхности насоса

увеличивается до высоких значений, нужно снизить нагрузку и понизить температуру масла. И затем продолжать испытания.

е) После испытания нужно установить давление сброса на  $210\,$  кг/см $^2$  и измерить поток. Нужно измерить масло через скорость подъема.

5.2.3. Поиск и устранение неисправностей.

5.2.3. Поиск и устранение неисправностеи.				
Проблема	Причина	Устранение проблемы		
Недостаточная	1) Чрезмерный износ	1) Нужно заменить		
грузоподъемность	между шестерней насоса	изношенные детали или		
при подъеме или	и корпусом насоса и	масляный насос.		
невозможность	больший, чем			
подъема	нормальный, зазор.			
	2) Износ и больший, чем	2) Нужно заменить на		
	нормальный, зазор между	новое уплотнительное		
	уплотнительной частью	кольцо поршня.		
	поршня в цилиндре			
	подъема, чрезмерное			
	внутреннее подтекание.			
	3) Поломка пружины	3) Заменить пружину на		
	предохранительного	новую.		
	клапана			
	распределительного			
	клапана.			
	4) Чрезмерная течь	4) Нанести хромовое		
	масла из-за износа	покрытие на шток		
	между штоком	- клапана, чтобы он		
	распределительного	сочетался с отверстием		
	- клапана и корпусом	при зазоре 0,01-0,02.		
	клапана.			
	5) Течь масла между	5) Нужно заменить		
	корпусов клапанов	уплотнительное кольцо,		
	распределительного	плотно завернуть винты		
	клапана.	последовательно.		
	6) Течь масла в	б) Нужно проверить,		
	гидропроводе.	нет ли повреждения на		
		уплотнительном кольце		
		или соединительной		
		гайке и плотно		
		завернуть вент на		
		трубном соединении.		
	7) Повышенная	7) Нужно заменить		
	температура	несоответствующее		
	гидравлического масла	гидравлическое масло,		
	(должна быть ≤80°C),	остановить работу до		
	чрезмерное разжижение	понижения температуры		
	масла и недостаточный	и попытаться найти		
	notok.	причину повышения		
		температуры масла.		
	8) Чрезмерная нагрузка.	8) Нужно поднимать		
		груз в соответствии с		
		регламентом.		
		Lormandirom.		

Недостаточное	1) Течь масла из-за	1) Нужно заменить
давление масла	износа кольцевого	кольцевое уплотнение.
	уплотнения около	
	крепежа.	
	2) Гидравлическое масло	2) Нужно удалить
	загрязнено воздухом в	воздух и добавить
	виде пены, подтекает	гидравлического масла.
	воздух в трубопроводе	
	на всасывании,	
	недостаточно	
	гидравлического масла.	
	3) Повреждено	3) Нужно заменить.
	уплотнительное кольцо	
	внутри паза крышки	
	насоса.	
	4) Износ торца	4) Нужно заменить.
	скользящей втулки	
	5) Износ шестерен	5) Нужно заменить
	масляного насоса.	масляный насос.
	6) Неправильное	б) Нужно поправить.
	направление вращения	
	масляного насоса.	

Проблема	Причина	Устранение проблемы
Чрезмерное	1) Внутренняя течь	1) Нужно заменить
произвольное	распределительного	тороидальное уплотнение,
наклонение	клапана.	отремонтировать шток
цилиндром		клапана и вновь
наклона		установить зазор в паре
		между штоком клапана и
		отверстием до 0,01-0,02.
	2) Внутренняя течь из-за	2) Нужно заменить.
	повреждения	
	тороидального кольца	
	уплотнения штока поршня	
	цилиндра наклона.	
	3) Течь масла из-за	3) Нужно заменить.
	повреждения ух-образного	
	кольца уплотнения и	
	тороидального уплотнения	
	в направляющей втулке.	
Затрудненное	1) Недостаточная подача	1) Нужно выбрать
рулевое	масла в масляный насос.	соответствующий масляный
управление	При медленном вращении	насос или убедиться, что
	рулевого колеса усилие	масляный насос работает
	сравнительно небольшое,	нормально.
	а при быстром повороте	
	усилие большое.	
	2) В системе рулевого	2) Нужно удалить воздух
	управления есть воздух,	из системы и проверить
	в масле пена, иногда	работу трубы на
	слышен шум, рулевое	всасывании масла.
	колесо можно вращать,	

хотя масляный цилиндр не может постоянно поддерживать движение. 3) Неисправность стального шара одностороннего клапана в корпусе клапана, затруднено вращение рулевого колеса, как при медленном, так и при быстром вращении, также нет давления в системе рулевого управления. 4) Давление в перепускном клапане ниже, чем рабочее давление или перепускной клапан заблокирован грязью. Легкое управление рулем при легком грузе или его отсутствии, затруднительное руление, когда добавляется груз. 5) Чрезмерная вязкость

масляной жидкости.

- 3) Нужно проверить, на месте ли стальной шар, и нет ли грязи, блокирующей движение стального шара.
- 4) Нужно отрегулировать давление перепускного клапана или почистить его.

5) Нужно использовать жидкое масло рекомендованной вязкости.

### 6. Система подъема.

### 6.1. Общее описание.

Система подъема является двухступенчатой роликовой с вертикальным подъемом и опусканием. Она состоит из внутренней мачты, внешней мачты и подъемного кронштейна.

#### 6.2. Внутренняя и внешняя мачты.

Как внутренняя, так и внешняя мачты изготовлены с помощью сварки. Нижняя часть внешней мачты соединена с ведущим мостом и вес в основном падает на корпус моста. Наружная часть середины внешней мачты соединена с рамой через цилиндры наклона. Мачта в сборе может наклоняться вперед и назад за счет работы цилиндров наклона. У внешней мачты поперечное сечение имеет форму С. Внешняя мачта закреплена с главными роликами и боковыми роликами в верхней части. И внутренняя мачта имеет поперечное сечение в виде L. Она закреплена с главными роликами в нижней ее части. Главные ролики несут как радиальное усилие, так и боковое при

регулировании зазора. Внутренняя мачта двигается вверх и вниз плавно с вращением главных и боковых роликов.

Текущий ремонт роликов и боковых роликов на внутренней и внешней мачтах относится к работе на высоте. Нужно соблюдать осторожность.

# 6.3. Подъемный кронштейн.

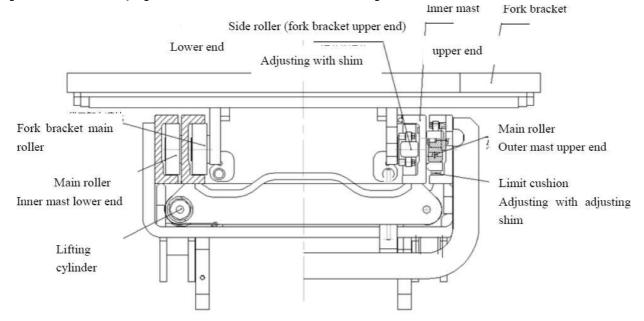
Подъемный кронштейн плавно двигается вверх и вниз вдоль канала внутренней мачты с главными роликами. Главный ролик закреплен на оси стопорным кольцом. И ось главного ролика приварена на подъемном кронштейне. Но боковой ролик закреплен на подъемном кронштейне болтами. Главные ролики выдерживают продольные нагрузки. И боковые ролики выдерживают поперечные нагрузки. Когда вилы достигают максимальной высоты, верхняя пара главных роликов выйдет наружу из внутренней верхней части мачты.

# 6.4. Расположение роликов (1-1,8 т).

Десять главных роликов раздельно установлены: на верхнем конце внешней мачты (два), нижнем конце внутренней мачты (два) и на обеих сторонах сверху подъемного кронштейна (шесть).

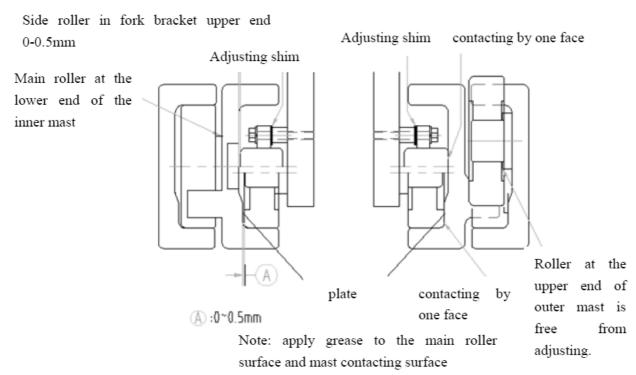
Восемь боковых роликов раздельно установлены на верхнем конце внешней мачты (два), не нижнем конце внутренней мачты (два) и на подъемном кронштейне (четыре).

Главные ролики в средней части вилового кронштейна внешней мачты при подъеме несут как переднюю, так и заднюю нагрузку и боковую нагрузку, другие главные ролики несут только переднюю и заднюю нагрузку. Боковые ролики несут как нагрузки с левой стороны, так и с правой стороны с главными роликами и боковыми роликами, внутренняя мачта и виловой кронштейн двигаются плавно.



(по часовой стрелке: Подъемный цилиндр; Главный ролик, Нижний конец внутренней мачты; Главный ролик вилового кронштейна; Нижний конец; Боковой ролик (верхний конец вилового кронштейна); Регулировка с помощью прокладок; Внутренняя мачта; Внешняя мачта; Виловой кронштейн; Главный ролик. Верхний конец внешней мачты; Ограничительная подушка. Регулировка с помощью регулировочных прокладок

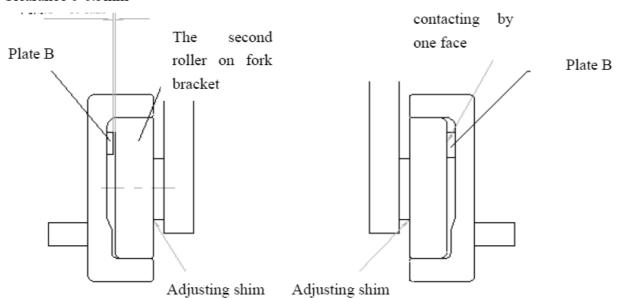
Рис. 5-1. Расположение роликов



(по часовой стрелке: Главный ролик на нижнем конце внутренней мачты; Боковой ролик в верхней части вилового кронштейна; Регулировочная прокладка; Односторонняя регулировочная прокладка; Ролик в верхней части внешней мачты не требует регулировки; Касание одной стороной; Пластина; Примечание: Нужно нанести смазку на поверхность главного ролика и контактную поверхность мачты)

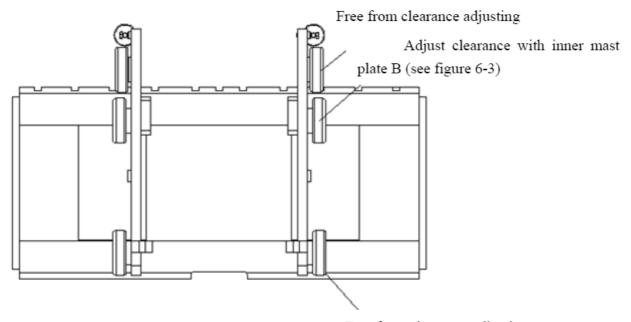
Рис. 6-2. Метод регулировки и требования к главному ролику и к боковому ролику

#### Clearance 0-0.5mm



(по часовой стрелке: Регулировочная прокладка; Пластина В; Зазор  $0-0.5\,$  мм; Второй ролик на виловом кронштейне; Контакт одной поверхностью)

Рис. 6-3. Метод регулировки и необходимость второго ролика вилового кронштейна



Free from clearance adjusting

(по часовой стрелке: Не требуется регулировка зазора; Регулировка зазора с внутренней мачтой;; Пластина В (см. Рис. 6-3))

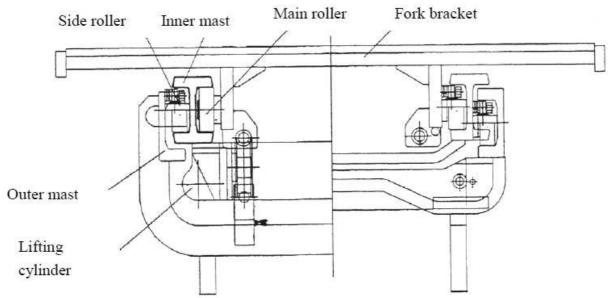
Рис. 6-4. Метод и инструкция по регулировке ролика вилового кронштейна

## 6.5. Расположение роликов (2-2,5 т).

Десять главных роликов раздельно установлены: на верхнем конце внешней мачты (два), нижнем конце внутренней мачты (два) и на обеих сторонах сверху подъемного кронштейна (шесть).

Восемь боковых роликов раздельно установлены на верхнем конце внешней мачты (два), не нижнем конце внутренней мачты (два) и на подъемном кронштейне (четыре).

Внутренняя мачта и виловой кронштейн могут работать плавно с помощью главных роликов и боковых роликов для восприятия продольных и поперечных нагрузок.



(по часовой стрелке: Цилиндр подъема, Внешняя мачта; Боковой ролик; Внутренняя мачта; Главный ролик; Виловой кронштейн) Рис. 6-5. Расположение роликов

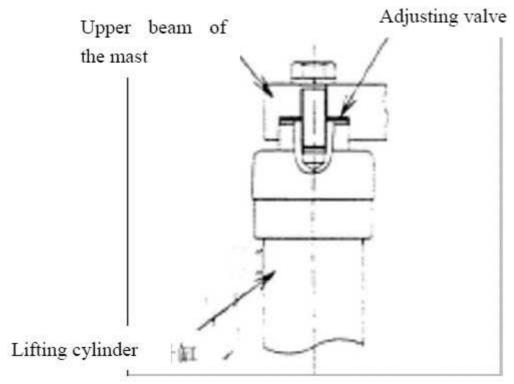
### 6.6. Текущий ремонт.

#### 6.6.1. Регулировка цилиндра подъема.

Обязательно нужно повторно отрегулировать ход цилиндра подъема, когда подъемный цилиндр, внутренняя мачта или внешняя мачта заменены. Следующим образом:

- (1) Нужно поместить головку штока поршня в верхнюю часть внутренней мачты без регулировочных прокладок.
- (2) Нужно убедиться, что два цилиндра подъема поднимают одновременно, когда мачта поднята до конца хода поршня.
- (3) Если они не поднимаются синхронно, нужно добавить регулировочные шайбы между верхней частью внутренней мачты и штоком поршня, который выходит до предела хода цилиндра подъема. Толщина регулировочных прокладок 0,2 мм или 0,5 мм.
- (4) Нужно отрегулировать натяжение цепей подъема.

Регулировка цилиндра подъема также относится к текущему ремонту на высоте. Следует соблюдать осторожность.

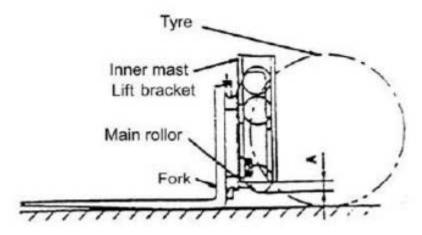


(по часовой стрелке: Цилиндр подъема; Верхняя часть мачты; Регулировочный клапан)

Рис. 6-6. Регулировка цилиндра подъема

### 6.6.2. Регулировка высоты подъемного кронштейна.

- (1) Погрузчик должен быть поставлен на горизонтальной площадке. И нужно поднять мачту.
- (2) Нужно опустить вилы на землю, отрегулировать гайку натяжения верхней части цепей, чтобы получить расстояние A = 19 мм 20 мм между главными роликами и подъемным кронштейном.
- (3) Нужно наклонить назад мачту в сборе, когда вилы опустятся на землю, отрегулировать силу натяжения цепей подъема и сделать равным натяжение цепей подъема.

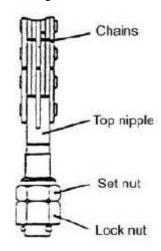


(по часовой стрелке: Вилы; Главный ролик; Подъемный кронштейн внутренней мачты; Шина)

Рис. 6-7. Регулировка высоты подъемного кронштейна

# 6.6.3. Замена роликов подъемного кронштейна.

- (1) Нужно поставить на вилы поднос и поставить вилочный погрузчик на горизонтальной площадке.
- (2) Нужно опустить на землю вилы с подносом.
- (3) Нужно ослабить цепи сверху. И снять цепи со шкива (См. Рис. 6-8).
- (4) Нужно поднять внутреннюю мачту.
- (5) Вилочный погрузчик может быть сдвинут назад, когда подъемный кронштейн отсоединен от внешней мачты.
- (6) Замена главных роликов
- (a) Нужно снять все стопорные кольца с подъемного кронштейна и снять главные ролики.
- (b) Нужно установить новый главный ролик (такого же типа, что и старый) на подъемный кронштейн и закрепить стопорным кольцом.



(сверху вниз: Звенья; Верхний патрубок; Установочная гайка; Контргайка)

Рис. 6-8

#### 6.6.4. Замена роликов мачты.

- (1) Нужно снять виловой кронштейн с внутренней мачты, затем заменить главный ролик, следуя указаниям п. 6.6.3.
- (2) Нужно поставить погрузчик на горизонтальной площадке и поднять передние колеса на 250-300 мм над землей.
- (3) Полностью вытянуть рычаг ручного тормоза и поставить клин, чтобы застопорить задние колеса.
- (4) Нужно снять болты, соединяющие цилиндры подъема и внутреннюю мачту. Нужно осторожно приподнять внутреннюю мачту без потери регулировочных прокладок головки штока поршня.
- (5) Нужно снять болты, соединяющие цилиндры подъема и нижнюю часть внешней мачты и снять маслопровод между двумя цилиндрами подъема без потери патрубка.

- (6) Главные ролики на верхней части внешней мачты покажутся на верхней части внутренней мачты, как только главные ролики будут взяты с нижней части внутренней мачты после опускания внутренней мачты.
- (7) Замена главных роликов
- (a) Нужно снять верхние главные ролики без потери регулировочных прокладок.
- (b) Установить новый главный ролик и регулировочные прокладки вместе на внешнюю мачту.
- (8) Нужно вывесить внутреннюю мачту, и вставить все ролики во внутреннюю мачту.
- (9) Нужно собрать цилиндр подъема и подъемный кронштейн в обратном разборке порядке.

#### IV. СРОК СЛУЖБЫ И УСЛОВИЯ ХРАНЕНИЯ

Срок службы вилочного электропогрузчика GROS составляет 8 лет, при соблюдении следующих условий:

- строгое выполнение правил эксплуатации, приведенных в настоящем Руководстве;
- своевременное прохождение технического обслуживания в авторизованном производителем сервисном центре;
- использование оригинальных комплектующих и запасных частей для ремонта и техобслуживания.

Срок хранения вилочного электропогрузчика GROS составляет 2 года в состоянии консервации при соблюдении следующих условий:

- выполнение всех необходимых для длительного хранения процедур, приведенных в настоящем Руководстве, применимых к такому типу самоходных машин (смазка, защита от влаги, регулярная проверка работы не реже одного раза в месяц и т.д.).
- вилы должны быть опущены на пол.
- аккумуляторная батарея должна быть отключена от электросистемы погрузчика. Необходимо производить регулярную ежемесячную зарядку аккумуляторной батареи.
- на время хранения рекомендуется вывесить колеса погрузчика.
- на неокрашенные поверхности рекомендуется нанести средство от ржавчины.
- на цепь подъема необходимо нанести смазку.
- погрузчик должен храниться в сухом, хорошо проветриваемом помещении при температуре от  $+10^{\circ}$  до  $+25^{\circ}$ С.
- хранение погрузчика под открытым небом не допускается.

#### V. ПЕРЕЧЕНЬ КРИТИЧЕСКИХ ОТКАЗОВ

Основными причинами, вызывающими появление неисправностей и отказов электропогрузчика, являются:

- изнашивание поверхностных деталей;
- механические повреждения;
- усталостные разрушения, деформации;
- изменение свойств материалов с течением времени;
- химико-тепловые повреждения;
- повреждения трубок, шлангов, соединителей гидравлической системы;
- нарушение правил эксплуатации техники.

Для предотвращения ошибок при работе следует ознакомиться с настоящим Руководством по эксплуатации.

# VI. ПЕРЕЧЕНЬ ПРЕДЕЛЬНЫХ СОСТОЯНИЙ

Предельным состоянием электропогрузчика считают:

- деформацию или повреждение рамы, грузоподъемника, не устранимые в эксплуатирующих организациях;
- отказ одной или нескольких составных частей (тяги, кронштейна, гидроцилиндра) восстановление или замена которых на месте эксплуатации не предусмотрена (должна выполняться в отведенном для этого месте);
- механический износ ответственных деталей и узлов (оси, втулки, пружины, болты, гидроцилиндры, распределитель) или снижение физических, химических (коррозия) свойств материалов до предельно допустимого уровня;
- превышение установленного уровня текущих (суммарных) затрат на техническое обслуживание и ремонты или другие признаки, определяющие экономическую нецелесообразность дальнейшей эксплуатации.

ВНИМАНИЕ! При достижении предельного состояния погрузчик должен быть снят с эксплуатации, направлен в средний или капитальный ремонт, списан или утилизирован.